



Hodnocení bakalářské práce oponentem

| | | | |
|--------------|---|-------------|-----------|
| Název práce: | Řídicí jednotka systému detekce barvy s autokalibrací | | |
| Student: | Tomáš MASÁK | Std. číslo: | E10B0076P |
| Oponent: | Ing. Jiří Fořt, Ph.D. | | |

| Kritéria hodnocení práce oponentem | Max. body | Přidělené body |
|---|-----------|----------------|
| Splnění zadání práce (posuzuje se i stupeň kvality splnění) | 25 | 25 |
| Odborná úroveň práce | 50 | 45 |
| Interpretace výsledků a jejich diskuze, příp. aplikace | 15 | 12 |
| Formální zpracování práce, dodržování norem | 10 | 8 |

Hodnocení obsahu a kvality práce, připomínky:

Předložená bakalářská práce se zabývá problematikou detekce barev pro funkční model výrobní linky. Popisuje jak navržený hardware tak tvorbu řídicího algoritmu včetně implementace do vývojového kitu. Předložená bakalářská práce splňuje všechny body zadání. Je zpracována přehledným způsobem, víceméně bez gramatických chyb (obsahuje pouze několik nepřesných tvrzení či překlepů). Práci doporučuji k obhajobě.

Dotazy oponenta k práci:

- 1) Jak fungují rozhodovací bloky na obr.4.3.2 na str.30, které mají pouze jeden výstup? Jak pokračuje algoritmus v případě splnění či nesplnění podmínky?
- 2) Proč by se napětí na fotorezistoru měřilo špatně, jak píšete na str.20 ?
- 3) Jaký vliv má intenzita nebo rozložení okolního osvětlení na chybovost detekce barev v použité rozpoznávací šachtě s Vámi navrženým algoritmem detekce?

Bakalářskou práci hodnotím klasifikací **v ý b o r n ě** (podle klasifikační stupnice dané směrnicí děkana FEL)

Dne: 17.6.2013


.....
podpis oponenta práce