



Hodnocení diplomové práce vedoucím

Název práce:	Návrh robotického pracoviště pro ohýbačku vodičů		
Student:	Bc. Josef VIKTORA	Std. číslo:	E17N0030P
Vedoucí:	Ing. Kamil Kosturik, Ph.D.		

Kritéria hodnocení práce vedoucím	Max. body	Přidělené body
Splnění zadání práce	40	40
Aktivita studenta během zpracování práce (využití konzultací, práce s literaturou, aktivní přístup, ...)	30	30
Formální zpracování práce	15	12
Dodržení termínů (plynulost zpracování během ak. roku, dodržení termínu odevzdání, prodloužení studia)	15	15

Hodnocení činnosti studenta, připomínky, dotazy:

Diplomová práce se zabývá návrhem robotického pracoviště pro ohýbačku vodičů. V úvodu práce je stručný úvod do problematiky robotiky. Dále je popsán návrh jak mechanických částí pracoviště, tak i návrh nutné dodatečné elektronické vybavy. Následuje popis programového vybavení robota. V závěrečné kapitole i orientační ekonomické zhodnocení projektu.

Chtěl bych vyzdvihnout skutečnost, že student vytvořil funkční robotické pracoviště, přičemž musel prokázat znalosti jak z mechaniky tak elektroniky.

V práci jsou místy drobné nepřesnosti, (např. strana 45 kde odhadnuté náklady odkazují na špatné číslo tabulky a také neodpovídá částka), ale toto nijak nesnižuje celkovou vysokou úroveň odvedené práce.

Tato kvalifikační práce byla, v souladu s Pokynem děkana č. 6D/2017 - Postup při ověřování původnosti kvalifikačních prací, prověřena systémem pro odhalování plagiátů Theses.cz, který nevykázal významnou shodu práce s jinými díly.

Diplomovou práci hodnotím klasifikací **v ý b o r n ě** (podle klasifikační stupnice dané směrnicí děkana FEL)

Dne: 7.6.2019

.....
podpis vedoucího práce