

Průběh obhajoby diplomové práce:

- Dokazy komise :
- 1) Byla testována ta či přijatelnost vzorku ?
 - 2) Byla při řešení robotu optimalizována rychlost práce ?
 - 3) Jak byly zohledněny požadavky na bezpečnost práce s ohledem na obsluhu robotu ?
 - 4) Jak se dal současně odhadnout výkon robotu 2mm a největší rychlost 4mm a dalšího ohledu - viz výřez ?
 - 5) Proč bylo v řešení použito právě číselné SST ? Proč nebyly použity generované písmo z řidičské jednotky robotu ?

Šuklaš 1. originál

ZÁPADOČESKÁ UNIVERZITA V PLZNI
 FAKULTA ELEKTROTECHNICKÁ
 Katedra technologií a měření

Klasifikace:

... *vyborně*

Datum obhajoby:

20. června 2019

