ZÁPADOČESKÁ UNIVERZITA V PLZNI FAKULTA ELEKTROTECHNICKÁ

Katedra elektromechaniky a výkonové elektroniky KEV

DIPLOMOVÁ PRÁCE

Modulární stavba výkonových měničů pro pomocné pohony trakčních vozidel

Vedoucí práce : Konzultant práce: Autor : Doc. Dr. Ing. Jiří Flajtingr Ing. Radek Havel Bc. Jakub Jeřábek

Jakub Jeřábek

Anotace

Diplomová práce se zabývá problematikou návrhu měniče pro pomocné pohony trakčních vozidel. Předmětem práce je zhodnocení možných topologických variant měniče a výběr optimálního uspořádání. Dále provedení počítačových simulací vybraných jevů za účelem dimenzování výkonových součástek zvolené varianty a stanovení výkonových ztrát měniče.

Klíčová slova

Měnič pro pomocné pohony, pulsní měnič pro snižování, napěťový střídač, můstkový diodový usměrňovač, dimenzování, Simplorer, Semisel, Iposim.

Abstract

This master thesis deals with the design of an auxiliary inverter. The purpose of this document is the selection of proper topology, fundamental explanation of used power circuits and verification of the calculated results by PC simulations.

Key words

Auxiliary Inverter, Buck Converter, Inverter, Diode Rectifier Bridge, Design, Simplorer, Semisel, Iposim.

Prohlášení

Předkládám tímto k posouzení a obhajobě diplomovou práci zpracovanou na závěr studia na Fakultě elektrotechnické Západočeské univerzity v Plzni. Prohlašuji, že jsem tuto diplomovou práci vypracoval samostatně, s použitím odborné literatury a pramenů uvedených v seznamu, který je součástí této diplomové práce.

V Plzni dne 11.5.2012

jméno a příjmení

.....

Poděkování

Tímto bych rád poděkoval konzultantovi předkládané diplomové práce Ing. Radku Havlovi za věcné připomínky a postřehy. Svými profesionálními radami se podílel na metodickém vedení práce. Dále chci poděkovat vedoucímu diplomové práce Doc. Dr. Ing. Jiřímu Flajtingrovi. V neposlední řadě bych rád poděkoval prof. Ing. Františku Vondráškovi, CSc. za konzultace týkající se problematiky výkonové elektroniky a dimenzování výkonových spínacích součástek.

Obsah

OBS	АН	7
SEZ	NAM SYMBOLŮ	9
1	ÚVOD	
1 1	Dž	11
1.1	PREHLED VYBRANYCH TECHNICKYCH PARAMETRU POMOCNEHO POHONU	
2	TOPOLOGIE POMOCNEHO POHONU TRAKCNIHO VOZIDLA	
2.1	VARIANTA 1	
2.2	2 VARIANTA 2	
2.3	3 VARIANTA 3	
2.4	Η VARIANTA 4	13 15
2	DIMENZOVÁNÍ MĚNIČE ZI DAATIZACE VADIANTA 11	
3	DIMENZOVANI MENICE KLIMATIZACE - VARIANTA 1.1	
3.1	NÁVRH TŘÍFÁZOVÉHO NAPĚŤOVÉHO STŘÍDAČE	
	3.1.1 Rozbor třífázového napěťového střídače	
	3.1.2 Simulace třífázového napěťového střídače	
	3.1.3 Realizace 3f napěťového střídače	
	3.1.4 Tepelná simulace:	
2	3.1.5 Zhodnocení výsledků	
3.2	2 NAVRH JEDNOFAZOVEHO TRANSFORMATORU	
	5.2.1 Zavisiosi velikosii iransformatoru a paramatry jaho náhradního schámatu	
	3.2.2 Simulace transformatoru a parametry jeno nanraanino schemata 3.2.3 Realizace If transformátoru	
33	3.2.5 Κεαιζαζε 1 τι τατώστη παιστά	34
5	3 3 1 Rozhor iednofázového napěťového střídače	34
	3.3.2 Simulace jednofázového napěťového střídače	
	3.3.3 Realizace 1f napěťového střídače	
	3.3.4 Tepelná simulace:	
	3.3.5 Zhodnocení výsledků	
3.4	1 NÁVRH MŮSTKOVÉHO DIODOVÉHO USMĚRŇOVAČE	
	3.4.1 Simulace můstkového diodového usměrňovače	
	3.4.2 Realizace 1f diodového usměrňovače v můstkovém zapojení	
	3.4.3 Tepelná simulace:	
3.5	5 NÁVRH PULSNÍHO MĚNIČE PRO SNIŽOVÁNÍ NAPĚTÍ	
	3.5.1 Rozbor pulsního měniče pro snižování	
	3.5.2 Simulace pulsního měniče	
	3.5.3 Návrh výstupního filtru	
	3.5.4 <i>Realizace pulsniho menice pro snizovani</i>	
•	3.5.6 Zhodnocení výsledků	
4	DIMENZOVÁNÍ MĚNIČE KLIMATIZACE - VARIANTA 1.2	
		(a)
4.1	NAVRH JEDNOFAZOVEHO NAPETOVEHO STRIDACE	
	4.1.1 Kealizace 1 f napetoveho stridace	
	4.1.2 1 epeina simulace:	03 67
5	τ.1.5 Σπομποζεπι νησιευκά	
5	DIVIENDOVANI VIENICE KLIVIA I IZACE - VAKIANTA Z	
5.1	NÁVRH JEDNOFÁZOVÉHO NAPĚŤOVÉHO STŘÍDAČE	
	5.1.1 Simulace jednofázového napěťového střídače	
	5.1.2 Realizace If napěťového střídače	

	5.1.3	Tepelná simulace: 73
5	.2 NÁVI	RH JEDNOFÁZOVÉHO TRANSFORMÁTORU76
	5.2.1	Realizace 1f transformátoru
5	.3 Návi	RH MŮSTKOVÉHO DIODOVÉHO USMĚRŇOVAČE77
	5.3.1	Simulace můstkového diodového usměrňovače77
	5.3.2	Realizace 1f diodového usměrňovače v můstkovém zapojení
	5.3.3	Tepelná simulace:
6	ZÁVĚR	
PO	UŽITÁ L	ITERATURA
SEZ	ZNAM PĚ	RÍLOH:
1	ZTRÁT	Y MĚNIČŮ S VLASTNÍ KOMUTACÍ A DIOD1
2	KATAL	OGOVÝ LIST MODULU SEMIX604GB176HDS3
3	DIMEN	ZOVÁNÍ 3F STŘÍDAČE V APLIKACI SEMISEL5
4	KATAL	OGOVÝ LIST MĚŘENÉHO JEDNOFÁZOVÉHO TRANSFORMÁTORU7
5	KATAL	OGOVÝ LIST MODULU FF450R06ME38
6	DIMEN	ZOVÁNÍ 1F STŘÍDAČE (600 V) V APLIKACI IPOSIM13
7	KATAL	OGOVÝ LIST DIODOVÉHO MODULU SKKD170F15
8	KATAL	OGOVÝ LIST MODULU SEMIX604GB176HDS16
9	DIMEN	ZOVÁNÍ PULSNÍHO MĚNIČE V APLIKACI SEMISEL18
10	DIMEN	ZOVÁNÍ 1F STŘÍDAČE (1200 V) V APLIKACI SEMISEL19
11	KATAL	OGOVÝ LIST MODULU SEMIX404GB12ES21
12	KATAL	OGOVÝ LIST MODULU FF650R17IE4D_B223
13	KATAL	OGOVÝ LIST DIODOVÉHO USMĚRŇOVAČE DD 121 S26

Seznam symbolů

Pulsní šířková modulace. (Pulse Width Modulation)
Jednofázový, třífázový
Efektivní hodnota veličiny. (Root Mean Square)
Sřední hodnota veličiny
Stejnosměrný meziobvod napěťového střídače. Je tvořen kondenzátorovou baterií.
Výstupní fázové napětí střídače resp. efektivní hodnota fázového napětí na motoru.
Výstupní sdružené napětí střídače resp. efektivní sdružené napětí na motoru
Střední hodnota spínacích ztrát tranzistoru [W]. (Switching Losses) Dána součtem $P_{_{SW}_ON_IGBT(av)} + P_{_{SW}_OFF_IGBT(av)}$.
Střední hodnota zapínacích ztrát tranzistoru [W]
Střední hodnota vypínacích ztrát tranzistoru [W]
Střední hodnota propustných ztrát tranzistoru [W]. (Forward Losses)
$Totální ztrátový výkon tranzistoru [W]. Dán součtem: P_{FW_IGBT(av)} + P_{SW_IGBT(av)}$
Střední hodnota spínacích ztrát diody [W]. (Switching Losses)
Střední hodnota propustných ztrát diody [W]. (Forward Losses)
Totální ztrátový výkon diody[W]. Dán součtem: $P_{FW-D(av)} + P_{SW-D(av)}$
Průřez vinutí transformátoru resp. průřez jeho magnetického obvodu [m ²]
počet závitů [-]
Indukované napětí [V]
Proudová hustota [A/m ²]
Magnetická indukce v jádře transformátoru [T]
Převod transformátoru [-]. (Turn Ratio)
Účinnost 3f napěťového střídače [-]
Účinnost 1f diodového usměrňovače v můstkovém zapojení [-]
Účinnost 1f transformátoru [-]
Účinnost 1f napěťového střídače [-]
Účinnost pulsního měniče pro snižování napětí[-]
Symbol voltmetru vyskytující se v simulacích.
Symbol zdroje proudu vyskytující se v simulacích.
Symbol zdroje napětí vyskytující se v simulacích.

1 Úvod

Cílem práce je navrhnout statický měnič pro napájení kompresorů klimatizační jednotky trolejbusu. Tento statický měnič je řešen jako samostatná skříň a je určen k zástavbě na střechu vozidla. Typové označení měniče je SM54.2. Měnič bude dodávat energii pro dvě klimatizační jednotky typu UL 500 EM. Každá klimatizační jednotka obsahuje jeden kompresor klimatizace, který je poháněn asynchronním motorem. Jmenovité napětí (sdružené) asynchronních motorů je 400 V \pm 5 % o frekvenci 50 Hz. Každý z motorů bude napájen jmenovitým proudem 20 A.

Navrhovaný měnič klimatizace je napájen ze stejnosměrného meziobvodu (dále jen SS meziobvod) hlavního pohonu. Hlavní pohon současně zprostředkovává aktivní přepěťovou ochranu. Přesáhne-li napětí na SS meziobvodu softwarem definovatelnou hodnotu, dojde k sepnutí spínače elektronické brzdy. Tím je přebytečná energie přivedena k brzdovému odporníku, kde je mařena. V souvislosti s napětím, které se může objevit na SS meziobvodu hlavního pohonu, jsou definovány vstupní napěťové hladiny pro navrhovaný měnič klimatizace. Jeho jmenovité vstupní stejnosměrné napětí je 600 V resp. 750 V (je určen pro provoz na obou napěťových hladinách). Mimo to měnič musí být schopen dlouhodobě pracovat i při vstupním napětí v rozmezí 400 V až 900 V. Napětí troleje se pohybuje v rozsahu +20 %, -33 % ze jmenovité hodnoty. Pod i nad touto hranicí napájecího napětí je funkce měniče elektronicky blokována.

Velikost výkonu měniče hraje zásadní roli při dimenzování výkonových součástek a chladících prvků. Elektrické ztráty měniče produkují teplo, které je nutné odvádět prostřednictvím chladičů ochlazovaných nuceně cirkulujícím vzduchem ze spodní strany.

Z hlediska návrhu je nutné dimenzovat pohon pro určité výkonové přetížení, které je dle zadání stanoveno na 150 % po dobu 5 sekund. Přetížitelnost vyjadřuje schopnost měniče poskytnout na výstupu vyšší proud než jmenovitý. Konkrétně 60 A po dobu 5 sekund. Měnič musí být schopen uchladit tyto časově omezené zvýšené ztráty tak, aby teplota (především čipů spínacích součástek) nepřesáhla optimální mez. Toto krátkodobé přetížení je typické pro první okamžiky po startu měniče, resp. po zapnutí obou kompresorů klimatizace.

Vstupní obvody měniče, které jsou na potenciálu trolejového napětí, jsou dvojitě izolované od ostatních obvodů (kostra vozidla, síť malého napětí, výstupní napětí). První izolace je vyřešena použitím bezpotenciálových výkonových modulů. Základna výkonového modulu, která je určena pro styk s chladičem, je již výrobcem izolována od částí pod napětím.

10

Druhá izolace je realizována pomocí přidané dielektrické vrstvy, která je umístěna mezi chladičem a základnou výkonového modulu. Při návrhu je nutné zohlednit fakt, že zmíněná přidaná vrstva zhoršuje přestup tepla mezi pouzdrem součástky a chladičem. Proto je nutné při tepelném dimenzování měniče ponechat vyšší teplotní rezervu. Galvanické oddělení výstupních obvodů od obvodů trolejového napětí je řešeno použitím transformátoru.

Pro simulaci elektrických parametrů měniče byl zvolen program SIMPLORER, ve studentské verzi 7.0 od společnosti ANSOFT [9].

1.1 Přehled vybraných technických parametrů pomocného pohonu

Vstupní data:

Jmenovité vstupní stejnosměrné napětí	600 V (750 V) DC
Minimální vstupní stejnosměrné napětí	400 V DC
Maximální vstupní stejnosměrné napětí	900 V DC

Výstupní data:

Jmenovitý proud	2 x 20 A
Přetížitelnost	150 % po dobu 5 s
Výstupní trojfázové střídavé napětí (sdružené)	3AC 400 V \pm 5 %
Jmenovitý kmitočet	$50 \ Hz \pm 1 \ \%$

Obecná data:

Max. vnější rozměry	
délka	1560 mm
šířka	720 mm
výška	400 mm
Max. hmotnost	250 kg
Způsob chlazení	AF (vzduchové, nucené)
Teplota okolí a chladicího vzduchu při provozu	-40 °C až +50 °C

2 Topologie pomocného pohonu trakčního vozidla

Způsoby, jak realizovat měnič pomocného pohonu, jsou v zásadě čtyři. V následujícím oddílu bude proveden rozbor a diskuze vlastností jednotlivých variant s následným výběrem optimální topologie výkonového obvodu.

2.1 Varianta 1

Schéma pohonu je uvedeno na obrázku 1. Pulsní měnič pro snižování stabilizuje proměnné vstupní napětí. Napěťová hladina prvků pulsního měniče je volena 1700 V vzhledem k maximálním možným hodnotám trolejového napětí. Řízení měniče je pulsní šířkové. Spínací frekvence je volena v řádu jednotek kHz. Použití vyššího spínacího kmitočtu vede na menší (lehčí a levnější) indukčnost výstupního filtru L1. Na druhou stranu je velikost spínacího kmitočtu omezena velikostí spínacích ztrát výkonového prvku.



Obrázek 1: Obvodové schéma měniče klimatizace - varianta 1

Na výstupu pulsního měniče je (s jistou idealizací) konstantní napětí, které napájí 1f napěťový střídač. Střídač je spínán obdélníkově v plném otevření, aby byl schopen přenést maximální výkon. Díky stabilizovanému napětí na vstupu, může být napěťová hladina prvků 1f střídače 600 V (varianta 1.1) resp. 1200 V (varianta 1.2).

Varianta 1.1 uvažuje použití 1f střídače v napěťové hladině 600 V. Nižší napěťová hladina umožní vyšší spínací frekvenci z důvodu menších spínacích ztrát prvků. Volba vyššího spínacího kmitočtu dovoluje použití menšího oddělovacího transformátoru, který střídač napájí.

Provoz transformátoru (ale i ostatních výkonových prvků měniče) je doprovázen emisí hluku. Pokud je použit dostatečně vysoký spínací kmitočet, hluk je posunut do pásma, které je pro lidské ucho neslyšitelné ¹. Oddělovací transformátor má za úkol galvanicky oddělit výstupní obvody od trolejového napětí.

Varianta 1.2 předpokládá použití 1f střídače v napěťové hladině 1200 V. Pokud by při provozu měniče došlo k proražení pulsního měniče, objevilo by se trolejové napětí přímo na vstupu 1f střídače. Vzhledem k jeho maximální velikosti (900 V) by, v případě varianty 1.1, došlo ke zničení 1f střídače. Aby se předešlo dalším škodám je vhodné realizovat 1f střídač na napěťové hladině 1200 V, ovšem za cenu nutného snížení spínací frekvence z důvodu vyšších spínacích ztrát prvku

Výstupní napětí transformátoru je usměrněno 1f diodovým usměrňovačem v můstkovém zapojení a přes vyhlazovací kondenzátor C2 přivedeno na vstup 3f napěťového střídače. Jeho výstupem je pak požadované výstupní napětí 400 V/50 Hz, které napájí oba motory. Spínací kmitočet střídače daného výkonu bývá okolo 10 kHz. Pokud nejsou použity motory přizpůsobené pro napájení ze střídačů², je nutno mezi výstup střídače a motor vložit vhodný filtr (motorové tlumivky, filtr du/dt popř. sinusový filtr). Při použití vyššího spínacího kmitočtu střídače vychází zmíněný filtr menší.

2.2 Varianta 2

Schéma měniče je uvedeno na obrázku 2. Vstupní napětí je připojeno přes vyhlazovací kondenzátor C0 přímo na vstupní svorky 1f napěťového střídače. Vzhledem k maximálním hodnotám vstupního napětí je napěťová hladina výkonového modulu volena 1700 V. Řízení střídače je na rozdíl od předchozí varianty šířkové obdélníkové, aby bylo možné regulovat výstup střídače a tím reagovat na měnící se napěťové poměry na vstupu. Vzhledem k vyšší napěťové hladině modulu lze s ohledem na ztráty předpokládat, že nebude možné dosáhnout tak vysoké spínací frekvence jako u varianty 1. Rozměry oddělovacího transformátoru TR1 tak budou větší. Způsob funkce a dimenzování ostatních komponentů zůstávají stejné jako u předchozí topologie.

¹Frekvenční rozsah zvuku, které je teoreticky schopno vnímat lidské ucho, je 16 Hz až 20 kHz. Tato hranice je ovšem velmi individuální. S rostoucím věkem horní hranice výrazně klesá. Většina lidí tak vnímá zvuk přibližně do frekvence 16 kHz. Lidské ucho nejcitlivěji vnímá frekvence v rozmezí 1 kHz až 4kHz [7].

²Motory, určené pro napájení z napěťového střídače, mají zesílenou izolaci vinutí. Průběh napájecího napětí obsahuje strmé hrany (až 10 kV/µs), které namáhají zejména čela vinutí motoru. Pokud je navíc přívodní kabelové vedení mezi motorem a střídačem delší než 100 metrů, dochází k zásadnějšímu uplatnění parazitní kapacity kabelu. Výsledkem jsou odrazy vln napětí na vedení, které na motoru způsobí přepětí až 2x větší než je jmenovité napětí [3].



Obrázek 2: Obvodové schéma měniče klimatizace - varianta 2

2.3 Varianta 3

Topologie pohonu je uvedena na obrázku 3. Na vstup měniče je přes vyhlazovací kondenzátor připojen 3f napěťový střídač. Prvky střídače musí být napěťově dimenzované s ohledem na maximální rozkmit trolejového napětí. To vede k použití spínacích součástek v napěťové hladině 1700 V. S ohledem na ztráty střídače je spínací kmitočet pouze v řádu jednotek kHz. Na výstup střídače je připojen 3f oddělovací transformátor TR1. Vzhledem k výstupnímu kmitočtu napětí 3f napěťového střídače, musí být použitý oddělovací transformátor navržen na síťový kmitočet 50 Hz. (Navíc případně instalovaný výstupní filtr mezi motorem a transformátorem by byl v důsledku nízkého spínacího kmitočtu střídače pro dané účely příliš velký.) Provozní kmitočet transformátoru hraje zásadní roli v otázce rozměru transformátoru. Z rozboru vlastností transformátoru, kterému je věnována kapitola 3.2.1 plyne závěr, že transformátor s provozní frekvencí 20 kHz je přibližně 20x menší než transformátor na 50 Hz.



Obrázek 3: Obvodové schéma měniče klimatizace - varianta 3

2.4 Varianta 4

Topologie pohonu je uvedena na obrázku 4. Konfigurace obvodu vychází z varianty 3. Třífázovému napěťovému střídači je předřazen pulsní měnič pro snižování napětí. Tím je umožněno použití 3f střídače v napěťové hladině 1200 V. Díky tomu může být střídač provozován s vyšší spínací frekvencí. Současně budou menší nároky na výstupní filtr, ovšem součástek je více oproti variantě 3. Zásadní nevýhodu opět představuje nutnost použití transformátoru s provozní frekvencí 50 Hz.



Obrázek 4: Obvodové schéma měniče klimatizace - varianta 4

2.5 Kritéria výběru vhodné topologie

Vzhledem k omezenému prostoru, do kterého má být měnič klimatizace vestavěn, není vhodné použít obvodové řešení měniče ve variantě 3 a 4. U obou topologií se vyskytuje transformátor s provozní frekvencí 50 Hz. Jeho rozměry a hmotnost jsou pro daný účel neakceptovatelné.

Pro realizaci měniče klimatizace se tak jako nejvhodnější jeví varianty 1.1, 1.2 a 2. Rozhodujícím kritériem pro výběr nejvhodnější topologie proto budou náklady na její realizaci, hmotnost celé sestavy a provozní vlastnosti celku (účinnost, emise hluku). Předpokládaná výhoda provedení pomocného pohonu ve variantě 1.1 by měla spočívat v nižší ceně použitím 1f střídače v napěťové hladině jen 600 V (místo 1700 V u varianty 2). To i navzdory většímu počtu součástek, které tato topologie musí obsahovat: Pulsní měnič, indukčnost L1 a kondenzátor C1.

Pro konečnou volbu topologie měniče klimatizace bude proveden finální návrh pro varianty 1.1, 1.2 a 2. Po následné kalkulaci ceny a hmotnosti výsledných sestav jednotlivých topologií bude doporučeno nejvhodnější provedení.

3 Dimenzování měniče klimatizace - varianta 1.1

3.1 Návrh třífázového napěťového střídače



3.1.1 Rozbor třífázového napěťového střídače

Obrázek 5: Schéma simulovaného 3f napěťového střídače

Zdrojem napětí 3f napěťového střídače je kondenzátor C2. V simulaci jej zastupuje napěťový zdroj U_{C2} . Napěťový střídač je řízen pomocí sinusové modulace s injektovanou třetí harmonickou. Modulace je založena na principu koincidence pilového signálu a řídícího signálu Ur pro který platí:

$$Ur_{A} = U_{out} \cdot \sin(\omega t) + \frac{1}{6}U_{out} \cdot \sin(3\omega t)$$
(1)

$$Ur_{B} = U_{out} \cdot \sin(\omega t + 120^{\circ}) + \frac{1}{6}U_{out} \cdot \sin(3\omega t)$$
⁽²⁾

$$Ur_{c} = U_{out} \cdot \sin(\omega t + 240^{\circ}) + \frac{1}{6}U_{out} \cdot \sin(3\omega t)$$
(3)



Obrázek 6: Koincidence pilového signálu a řídícího napětí Ur_A

Zmíněný způsob modulace zvyšuje napěťovou využitelnost střídače, která je definovaná modulačním indexem *Mi*. Člen $U_{s3.harmonickou(1)m}$ představuje amplitudu první harmonické napětí na zátěži při použití sinusové modulace s přidanou 3. harmonickou. Člen $U_{obdélník(1)m}$ představuje amplitudu první harmonické napětí na zátěži při obdélníkovém řízení střídače. Modulační index pro čistě sinusovou modulaci (bez 3. harmonické) je jen 78,5 %. Použitím sinusové modulace s injektovanou 3. harmonickou se zvýšila napěťová využitelnost měniče o 15,5 %.

$$M_{i} = \frac{U_{s\,3.harmonickou}}{U_{obd \not\in \ln ik}} \cdot 100 = \frac{\frac{U_{C2}}{\sqrt{3}}}{\frac{2 \cdot U_{C3}}{\pi}} \cdot 100 = 90,7\%$$
(4)

V souvislosti se zvoleným způsobem modulace je nutno stanovit potřebné napětí na vstupu měniče U_{C2} . Vycházíme ze znalosti efektivní hodnoty napětí, kterým má být motor napájen: $U_{f_motoru} = 230$ V. Pro amplitudu 1. harmonické tohoto napětí platí vztah (5). Následně je možné stanovit hledanou velikost napětí na vstupu střídače U_{C2} .

$$U_{f_motoru_{(1)m}} = \frac{U_{C2}}{\sqrt{3}}$$
(5)

$$U_{C2} = \sqrt{3} \cdot U_{f_{-motoru}} = \sqrt{3} \cdot \sqrt{2} \cdot U_{f_{-motoru}} = \sqrt{3} \cdot \sqrt{2} \cdot 230 = 564 \text{ V}$$
(6)

Pokud bude velikost napětí na stupu měniče menší než uvedených 564 V³, střídač nebude schopen ani při plném otevření dodat na zátěž požadované sdružené napětí 400 V. Aby byla zajištěna správná funkce měniče, musí regulace zajistit minimální napětí na kondenzátoru s dostatečnou rezervou. Proto bude ve všech dalších úvahách a simulacích předpokládáno napětí $U_{C2} = 600$ V.

3.1.2 Simulace třífázového napěťového střídače

Pro účely simulace bude 3f střídač zatížen obecnou RL zátěží, která bude zastupovat oba motory klimatizačních jednotek. Velikost odporu a indukčnosti musí být voleny tak, aby respektovaly $cos\phi$ reálné zátěže. Při dimenzování střídače je nutno zohlednit účinnost měniče, která je odhadnuta na η_1 =0,95. Měnič tak bude dimenzován na výstupní proud I'_{motoru} stanoveného dle vztahu (7).

³ Pro porovnání dodejme, že pokud bychom použili sinusovou modulaci bez injektované 3. harmonické, bylo by nutné zajistit minimální napětí na vstupu střídače $U_{C2} = 651$ V.



Obrázek 7: Impedance Z v komplexní rovině

$$|\overline{Z}| = \frac{U_{f_{motoru}}}{I'_{motoru}} = \frac{230}{42} = 5,476 \ \Omega$$
 (8)

$$\cos \varphi = 0.88 \implies \varphi = 28.36^{\circ}$$
 (9)

$$tg\varphi = \frac{X_L}{R} \implies X_L = tg\varphi \cdot R \tag{10}$$

$$\overline{Z} = \sqrt{R^2 + X_L^2} = \sqrt{R^2 + (tg\phi \cdot R)^2}$$
(11)

$$R = \sqrt{\frac{|\bar{Z}|^2}{1 + tg\varphi}} = \sqrt{\frac{5,476^2}{1 + (tg\,28,36^\circ)^2}} = 4,819 \ \Omega \qquad \text{resp. } 3,213 \ \Omega \text{ pro simulaci přetížení}$$
(12)

$$X_{L} = \sqrt{|\overline{Z}|^{2} - R^{2}} = \sqrt{5,476^{2} - 4,819^{2}} = 2,601 \ \Omega$$
(13)

$$L = \frac{X_L}{2 \cdot \pi \cdot f} = \frac{2,601}{2 \cdot \pi \cdot 50} = 8,279 \cdot 10^{-3} \text{ H} \qquad \text{resp. 5,519 mH pro simulaci přetížení} \qquad (14)$$

Obrázek 8 zachycuje průběh fázového napětí střídače $U_{f_{střídače}}$. Je-li sepnut tranzistor v horní větvi střídače (*IGBT6,8,10*), objeví se na výstupní svorce odpovídající fáze napětí $U_{C2}/2$. Sepneme-li tranzistor v dolní větvi střídače (*IGBT7,9,11*), objeví se na výstupní svorce odpovídající fáze střídače záporná polarita napětí $U_{C2}/2$.





Obrázek 9: Fázové napětí zátěže $U_{f_{zatez}}$ *a proud zátěží* Γ_{motoru} *pro fázi A* ($f_{spinaci}=500Hz$)

Fázové napětí zátěže U_{f_zatez} uvedené na obrázku 9 obdržíme z fázových napětí střídače $U_{f_ztridac}$ na základě následujících vztahů:

$$U_{f_{zatez_{A}}} = \frac{1}{3} \left(2 \cdot U_{f_{s} \text{-stridac}_{A}} - U_{f_{s} \text{-stridac}_{B}} - U_{f_{s} \text{-stridac}_{C}} \right)$$
(15)

$$U_{f_{zatez_{B}}} = \frac{1}{3} \left(2 \cdot U_{f_{z} \text{ stridac}_{B}} - U_{f_{z} \text{ stridac}_{A}} - U_{f_{z} \text{ stridac}_{C}} \right)$$
(16)

$$U_{f_{zatez_{c}}} = \frac{1}{3} \left(2 \cdot U_{f_{stridac_{c}}} - U_{f_{stridac_{A}}} - U_{f_{stridac_{B}}} \right)$$
(17)



Obrázek 10: Průběh napětí na tranzistoru $U_{_IGBT6}$ a proudu tranzistorem $U_{_IGBT6}$ (9x zvětšen), ($f_{spinaci}=2000Hz$)





3.1.3 Realizace 3f napěťového střídače



12: Výkonový modul SEMiX151GB12E4s

Pro realizaci byly vybrány výkonové moduly SEMiX151GB12E4s z produkční řady společnosti Semikron (katalogový list je uveden v příloze č. 2). Modul v napěťové hladině 1200 V, je osazen tranzistory s IGBT4 technologií. Přímo v pouzdru modulu je zabudován NTC termistor pro monitorování teploty součástky, která slouží jako zpětná vazba pro řídící elektroniku měniče. Výrobce nabízí i výkonové moduly jejichž topologie je

přímo určena k realizaci 3f střídače (všechny tři větve střídače v jediném pouzdře). Navrhovaný 3f střídač však bude sestaven ze tří samostatných výkonových modulů, kdy každý modul tvoří jednu větev střídače, umístěných na společném chladiči. Toto řešení přináší zejména vyšší flexibilitu oprav. Kdy v případě poruchy může být vyměněna jen poškozená větev střídače [13], [14], [15].

3.1.3.1 Ztráty 3f napěťového střídače řešeného modulem SEMiX151GB12E4s

Průběh zobrazující ztrátové energie *Eon*, *Eoff* a *Err* je vztažen pro napětí *Ucc*=600 V. Indexem ^{*} budou označovány veličiny charakterizující 1,5 násobné přetížení střídače.



Obrázek 13: Průběh ztrátových energií v závislosti na výstupním proudu

$$K_{off} = \frac{\Delta E_{off}}{\Delta I} = \frac{6,93 \cdot 10^{-3}}{50} = 13,86 \cdot 10^{-5} \, [\text{J/A}]$$
(18)

$$K_{on} = \frac{\Delta E_{on}}{\Delta I} = \frac{6 \cdot 10^{-3}}{50} = 12 \cdot 10^{-5} \, [\text{J/A}]$$
(19)

$$K_{rr} = \frac{\Delta E_{rr}}{\Delta I_c} = \frac{5.3 \cdot 10^{-3}}{50} = 10.6 \cdot 10^{-5} \quad [J/A]$$
(20)

Výpočet středních a efektivních hodnot proudů tranzistory a diodami:

$$I_{IGBT(av)} = I'_{motoru} \cdot \left(\frac{1}{\sqrt{2} \cdot \pi} + \frac{M \cdot \cos\varphi}{4 \cdot \sqrt{2}}\right) = 42 \cdot \left(\frac{1}{\sqrt{2} \cdot \pi} + \frac{1,058 \cdot 0,88}{4 \cdot \sqrt{2}}\right) = 16,37 \text{ A} \quad \text{resp. 24,55 A}^* \quad (21)$$

$$I_{D(av)} = I'_{motoru} \cdot \left(\frac{1}{\sqrt{2} \cdot \pi} - \frac{M \cdot \cos\varphi}{4 \cdot \sqrt{2}}\right) = 42 \cdot \left(\frac{1}{\sqrt{2} \cdot \pi} - \frac{1,058 \cdot 0,88}{4 \cdot \sqrt{2}}\right) = 2,54 \text{ A} \quad \text{resp. 3,81 A}^* \quad (22)$$

$$I_{IGBT(RMS)} = I'_{motoru} \cdot \sqrt{\frac{1}{4} + \frac{2 \cdot M \cdot \cos\varphi}{3 \cdot \pi}} = 42 \cdot \sqrt{\frac{1}{4} + \frac{2 \cdot 1,058 \cdot 0,88}{3 \cdot \pi}} = 28,10 \text{ A} \quad \text{resp. 42,15 A}^* \quad (23)$$

$$I_{D(RMS)} = I'_{motoru} \cdot \sqrt{\frac{1}{4} - \frac{2 \cdot M \cdot \cos\varphi}{3 \cdot \pi}} = 40 \cdot \sqrt{\frac{1}{4} - \frac{2 \cdot 1,058 \cdot 0,88}{3 \cdot \pi}} = 9,62 \text{ A} \quad \text{resp. 14,42 A}^* \quad (24)$$

Člen *M* vyskytující se ve vztazích pro výpočet středních a efektivních hodnot proudů je tzv. hloubka modulace. Je definována jako poměr amplitudy pilového signálu a amplitudy první harmonické řídícího napětí *Ur* (viz obrázek 6). Při použití čistě sinusové modulace platí, že 0 < M < 1 [4]. Vzhledem k použité sinusové modulaci s injektovanou 3. harmonickou lze pro stanovení hloubky modulace přijmout vztah:

$$M = \frac{Ur_{(1)m}}{U_{pila}} = \frac{\max(Ur) \cdot \frac{U_{C2}}{\sqrt{3}}}{\frac{U_{C2}}{2}} = \max(Ur) \cdot \frac{2}{\sqrt{3}} = 0,916 \cdot \frac{2}{\sqrt{3}} = 1,058$$

$$(25)$$

Obrázek 14: Průběh řídícího napětí Ur a odečet jeho maximální hodnoty

	Jmenovitý provoz						
	RA.I [A]	IGBT6.I [A]	D11.I [A]				
Maximum	60.1589436956798	60.1712178905245	59.9742159626089				
Minimum	-59.5432654164951	-8.59355479361682u	-6.15859355479362m				
Peak to Peak	119.702209112175	60.1712264840793	59.9803745561637				
Mean Value	352.720962230246m	16.5195287288372	2.53953629533155				
Rectified Mean	37.7579888706837	16.5195302621801	2.5456874431459				
R.M.S. value	41.9810902728314	28.1810796765407	9.65316676972948				
R.M.S. AC	41.9796084833865	22.8315225579167	9.31312966133851				

Tabulka 1: Velikosti proudů tranzistory (IGBT6.1), diodami (D11.1) a zátěží (RA.1) při jmenovitém zatížení

	Přetížení				
	RA.I [A]	IGBT6.I [A]	D11.I [A]		
Maximum	90.2068928713747	90.2191661647975	89.9360569901659		
Minimum	-89.2850410368923	-8.89009633430305u	-6.1588900963343m		
Peak to Peak	179.491933908267	90.2191750548939	89.9422158802623		
Mean Value	704.741723797576m	24.8589805458426	3.82239776480384		
Rectified Mean	56.6505624428585	24.8589820658673	3.82854934936813		
R.M.S. value	62.9982211560239	42.3296971286487	14.4952547954357		
R.M.S. AC	62.9942791682391	34.2612659606231	13.9821917778375		

 R.M.S. AC
 62.9942791682391
 34.2612659606231
 13.9821917778375

 Tabulka 2: Velikosti proudů tranzistory (IGBT6.I), diodami (D11.I) a zátěží (RA.I) při přetížení

Výpočet střední hodnoty spínacích ztrát:

$$P_{SW_{IGBT(av)}} = \frac{U_{CE} \cdot I'_{motoru(m)} \cdot f_{SW} \cdot (K_{on} + K_{off})}{U_{CC} \cdot \pi} = \frac{600 \cdot \sqrt{2} \cdot 42 \cdot 10000 \cdot (12,0 + 13,86) \cdot 10^{-5}}{600 \cdot \pi} \cong 49 \text{ W} (26)$$

$$P_{_{SW_IGBT(av)}}^{*} = \frac{U_{CE} \cdot I_{motorn(m)}}^{*} \cdot f_{_{SW}} \cdot (K_{on} + K_{off})}{U_{CC} \cdot \pi} = \frac{600 \cdot \sqrt{2} \cdot (1.5 \cdot 42) \cdot 10000 \cdot (12.0 + 13.86) \cdot 10^{-5}}{600 \cdot \pi} \cong 74 \text{ W} \quad (27)$$

$$P_{_{SW}_{D(av)}} = \frac{U_{CE} \cdot I'_{motoru(m)} \cdot f_{_{SW}} \cdot K_{rr}}{U_{CC} \cdot \pi} = \frac{600 \cdot \sqrt{2} \cdot 42 \cdot 10000 \cdot 10.6 \cdot 10^{-5}}{600 \cdot \pi} \cong 20 \text{ W}$$
(28)

$$P_{_SW_D(av)}^{*} = \frac{U_{CE} \cdot I_{motor(m)}^{'} \cdot f_{_SW} \cdot (K_{rr})}{U_{CC} \cdot \pi} = \frac{600 \cdot \sqrt{2} \cdot (1.5 \cdot 42) \cdot 10000 \, 10.6 \cdot 10^{-5}}{600 \cdot \pi} = 30 \text{ W}$$
(29)

Výpočet střední hodnoty propustných ztrát:

$$P_{_{FW_IGBT(av)}} = (I_{_{IGBT(av)}} \cdot Uce_0 + r_{CE} \cdot I_{_{IGBT(rms)}}^2) = (16,37 \cdot 0,9 + 10,7 \cdot 10^{-3} \cdot 28,10^2) = 23 \text{ W}$$
(30)

$$P_{_{FW_IGBT(av)}}^{*} = (I_{_{IGBT(av)}}^{*} \cdot Uce_{_{0}} + r_{_{CE}} \cdot I_{_{IGBT}}^{*} (rms)^{2}) = (24,55 \cdot 0,9 + 10,7 \cdot 10^{-3} \cdot 42,15^{2}) = 41 \text{ W}$$
(31)

$$P_{FW_{D(av)}} = (I_{D(av)} \cdot U_{FO} + r_{CE} \cdot I_{D(rms)}^{2}) = (2,54 \cdot 1,5 + 8,5 \cdot 10^{-3} \cdot 9,62^{2}) = 5$$
 W (32)

$$P_{FW_{D(av)}}^{*} = (I_{D(av)}^{*} \cdot U_{FO} + r_{CE} \cdot I_{D}^{*} (rms)^{2}) = (3,81 \cdot 1,5 + 8,5 \cdot 10^{-3} \cdot 14,42^{2}) = 7$$
 W (33)

Hodnoty Uce_0 , U_{F0} , r_{CE} , r_F jsou odečteny z katalogového listu výkonového modulu, který je uveden v příloze č.2. Velikosti střeních a efektivních hodnot proudů použitých při výpočtech ztrát jsou stanoveny dle vztahů (21) až (24). Tyto hodnoty byly následně ověřeny simulací. Její výsledky shrnují tabulky 1 a 2. Střední hodnoty jsou zvýrazněny zeleně. Efektivní hodnoty žlutě. V prvním sloupci (veličina RA.I) jsou zobrazeny parametry průběhu proudu zátěže. Nejvýznamnější je údaj o velikosti efektivní hodnoty tohoto proudu, tedy 42 A resp. 63 A při přetížení.



Obrázek 15: Přehled vypočítaných středních hodnot ztrát

Výpočet účinnosti měniče:

$$P_{tot(av)} = 6 \cdot (P_{SW_{IGBT}(av)} + P_{FW_{IGBT}(av)} + P_{SW_{D}(av)} + P_{FW_{D}(av)}) = 6 \cdot (49 + 23 + 20 + 5) = 582 \text{ W}$$
(34)

$$\eta_{1_rea\ln a} = 1 - \frac{P_{tot(av)}}{P} = 1 - \frac{P_{tot(av)}}{\sqrt{3} \cdot U_{s_motoru} \cdot I'_{motoru} \cdot \cos \varphi} = 1 - \frac{582}{\sqrt{3} \cdot 400 \cdot 42 \cdot 0.88} = 0.9773$$
(35)

Na základě výpočtu totálního ztrátového výkonu, který reprezentuje veškeré ztráty 3f napěťového střídače, je stanovena skutečná účinnost měniče na 97,73 %.

3.1.4 Tepelná simulace:

Na základě vyčíslených ztrát jednotlivých tranzistorů a diod navrhovaného 3f napěťového střídače je provedena tepelná simulace. Princip simulace spočívá v řešení ekvivalentního elektrického obvodu, který je uveden na obrázku 16.

Parametry ekvivalentního elektrického obvodu pro tepelnou simulaci:

- $P_{_tot_IGBT}$ Totální ztrátový výkon tranzistoru je roven 72 W resp. 115 W při přetížení.Je dán součtem všech dílčích ztrát tranzistoru: $P_{_SW_IGBT(av)}$ a $P_{_FW_IGBT(av)}$.V simulaci je reprezentován zdrojem proudu.
- $P_{_tot_D}$ Totální ztrátový výkon diody je roven 25 W resp. 37 W při přetížení. Je dán součtem všech dílčích ztrát diody: $P_{_SW_D(av)}$ a $P_{_FW_D(av)}$. V simulaci je reprezentován zdrojem proudu.
- R_{thjc_IGBT} Tepelný odpor mezi polovodičovým přechodem a pouzdrem tranzistoru. Hodnota je získána z katalogového listu modulu: $R_{thjc_IGBT} = 0,19$ [K/W]
- R_{thjc_D} Tepelný odpor mezi polovodičovým přechodem a pouzdrem diody. Hodnota je získána z katalogového listu modulu: $R_{thjc_D} = 0.31$ [K/W]
- R_{thcr} Tepelný odpor mezi pouzdrem součástky a chladičem. Hodnota odporu je uvedena v katalogovém listu spínací součástky a vztahuje se k celému modulu. $R_{thcr} = 0,075$ [K/W].
- C_{thc} Tepelná kapacita pouzdra součástky C_{thc} nebývá v katalozích udávána. Ze zkušenosti lze odhadnout, že τ_c se pohybuje v rozmezí 1,5 až 2,5 s. Hodnotu tepelné kapacity spočítáme s ohledem na velikost R_{thcr} :

$$C_{thc} = \frac{\tau_C}{R_{thcr}} = \frac{1.5}{0.0075} = 20 \text{ [Ws/K]}$$
 (36)

- R_{thra} Tepelný odpor mezi chladičem a okolím. Tato hodnota byla zjištěna z aplikace Semisel. Odpovídá chladiči P16/200 od společnosti Semikron, který je nuceně chlazen vzduchem (380m³/h). $R_{thra} = 0,038$ [W/K]
- C_{thc} Hodnota tepelné kapacity chladiče *Cthr* je stanovena na základě hmotnosti chladiče P16/200 m = 4,7 kg a měrné tepelné kapacity hliníku c = 896 J/kg.K

$$C_{thr} = m \cdot c = 4,7 \cdot 896 = 4211 \quad [Ws/K] \tag{37}$$

- $T_{j_{-}IGBT}$ Teplota čipu tranzistoru [°C]. V simulaci je teplota přechodu měřena voltmetrem s převodem 1 °C =1 V.
- T_{j_D} Teplota čipu diody [°C]. V simulaci je teplota přechodu měřena voltmetrem s převodem 1 °C =1 V.
- T_C Teplota chladiče [°C]. V simulaci je teplota přechodu měřena voltmetrem s převodem 1 °C =1 V.
- T_r Teplota pouzdra výkonového modulu [°C]. V simulaci je teplota přechodu měřena voltmetrem s převodem 1 °C =1 V.
- T_a Teplota okolí Ta [°C] je při výpočtech uvažována 50 °C. V simulaci je tato teplota vyjádřena napěťovým zdrojem o velikosti Ta = 50 V.



Obrázek 16: Ekvivalentní elektrické schéma pro tepelnou simulaci 3f napěťového střídače

3.1.4.1 Výsledky tepelné simulace

Prvním cílem tepelné simulace bylo ověření rozdílnosti teplot, jsou-li k jejich výpočtu použity jen střední hodnoty ztrát místo hodnot okamžitých. Pokud do náhradního tepelného schématu dosadíme jen střední hodnoty ztrát, obdržené hodnoty teplot jsou také jen středními hodnotami. Pokud jsou do simulace dosazeny okamžité hodnoty ztrát, jsou jejím výsledkem zvlněné průběhy teplot. Z obrázku 17 je patrné, že čip je ve skutečnosti zatěžován maximální teplotou $Tj_{(max)}$. Rozkmit teplot $Tj_{(max)}$ a $Tj_{(av)}$ je závislý na spínací frekvenci měniče. Vzhledem k vysokým spínacím frekvencím všech výkonových částí měniče klimatizace je zvlnění tak malé, že hodnoty $Tj_{(max)}$ a $Tj_{(av)}$ se prakticky shodují. Proto je možné provádět veškeré následující výpočty jen na základě výpočtu středních hodnot ztrát resp. teplot [4].



Obrázek 17: Obecný průběh teplo.

Simulace si dále klade za cíl stanovit teploty čipů tranzistorů Tj_IGBT , čipů diod Tj_D , pouzder výkonových modulů Tc a chladiče Tr při jmenovitém zatížení a průběh teploty během 1,5 násobného výkonového přetížení. Simulace vychází z tepelného ustáleného stavu, v kterém dojde ke skokovému přetížení po dobu trvání 5 sekund. Výkonový modul musí být dimenzován tak, aby teploty (čipů) při tomto přechodovém ději nepřesáhly optimální provozní hodnotu.

Z výsledků simulace (viz obrázek 18) je patrné, že maximální teplota při přetížení se vyskytuje na čipu tranzistoru. Její velikost je 110 °C. V ustáleném stavu je teplota čipu 94 °C. Obecně se doporučuje nepřesahovat při provozu výkonových modulů teplotu čipu 125 °C. S ohledem na tuto skutečnost, je při návrhu 3f střídače ponechána odpovídající teplotní rezerva.



Obrázek 18:Průběh teplot: čipu tranzistoru T_{j_IGBT} , *čipu diody* T_{j_D} , *pouzdra* Tc, *chladiče* Tr

3.1.5 Zhodnocení výsledků

Tabulka 3 porovnává výsledky získané: • Aplikací SEMISEL• Analytickým výpočtem

Aplikace SEMISEL je firemní software společnosti Semikron pro výpočet ztrát a oteplení výkonových modulů. Tento software je přístupný na webové stránce [10]. Dílčí postup výpočtu je součástí přílohy č.3.

Analyticky vypočítané ztráty měniče (odstavec 3.1.3.1) jsou vstupními daty pro tepelnou simulaci, kde je simulačním programem SIMPLORER řešen ekvivalentní elektrický obvod zastupující tepelné schéma obvodu (odstavec 3.1.4). Stanovení teplot při jmenovitém provozu i při výkonovém přetížení je uveden v odstavci 3.1.4.1.

Z tabulky 3 je patrné, že výsledky získané analytickým výpočtem a na základě aplikace SEMISEL jsou velmi podobné. Výraznější rozdíl se vyskytuje především v hodnotách spínacích ztrát diody (v menší míře i spínacích ztrát tranzistoru). Důvod těchto odlišností je ten, že spínací ztráty jsou dle vztahů (26), (27), (28), (29) stanovovány pro hodnotu proudu $I'_{motoru_{(m)}}$ (amplituda proudu motoru) nikoliv pro jeho časový průběh $I'_{motoru}(t)$. Z výše uvedeného plyne závěr: $E_{rr}(I'_{motoru_{(m)}}) > E_{rr}(I'_{motoru}(t))$.

Poslední řádek tabulky udává o kolik procent jsou hodnoty získané analytickým výpočtem větší než hodnoty získané aplikací SEMISEL. Hodnoty označené indexem^{*} jsou vztaženy ke stavu 1,5 násobného výkonového přetížení.

	Spínací ztráty tranzistoru	Propustné ztráty tranzistoru	Spínací ztráty diody	Propustné ztráty diody	Teplota chladiče	Teplota pouzdra	Teplota čipu tranzistoru	Teplota čipu diody
Aplikace	36	21	11	4	66	77	88	82
SEMISEL	58*	37*	15*	6*	69 [*]	86*	104*	92*
Analytický	49	23	20	5	65	80	94	88
výpočet	74*	41*	30*	7*	65*	88*	110*	100^{*}
Dozdíl [0/]	27	9	45	20	-2	4	6	7
	22*	10*	50 *	14*	-6*	2*	5*	8*

Tabulka 3:Tabulka srovnávající obdržené výsledky, index * *označuje hodnoty při přetížení, řádek rozdíl [%] je počítán: ((výpočet-Semisel)/výpočet)*.100.

3.2 Návrh jednofázového transformátoru



Obrázek 19: Simulační model 1f transformátoru

3.2.1 Závislost velikosti transformátoru na provozní frekvenci

Jak již bylo předesláno dříve, zásadní výhodou obou preferovaných topologií je fakt, že umožňuje použití středofrekvenčního transformátoru. Jeho provozní frekvence je dána spínací frekvencí 1f napěťového střídače. Je tedy na místě vyjádřit vztah mezi provozní frekvencí transformátoru a jeho velikostí. Následné odvození vychází ze stanovení vnitřního zdánlivého výkonu transformátoru S_i .

$$S_i = U_i \cdot I = 4,44 \cdot N \cdot B_{FE} \cdot S_{FE} \cdot f \cdot I$$
(38)

$$N \cdot I = S_{CU} \cdot J \qquad \Longrightarrow \qquad I = \frac{S_{CU} \cdot J}{N} \tag{39}$$

$$S_i = 4,44 \cdot N \cdot B_{FE} \cdot S_{FE} \cdot f \cdot \frac{S_{CU} \cdot J}{N}$$

$$\tag{40}$$

$$K_1 = 4,44 \cdot B_{FE} \cdot J = \text{konstanta} \tag{41}$$

$$S_i = K_1 \cdot S_{CU} \cdot S_{FE} \cdot f \tag{42}$$

$$S_{CU}$$
 je závislé na $S_{FE} \implies S_{FE} = \alpha \cdot S_{CU}$ (43)

$$S_i = K_1 \cdot \alpha \cdot S_{FE}^2 \cdot f \tag{44}$$

$$S_{FE} = \sqrt{\frac{S_i}{K_1 \cdot \alpha \cdot f}} \tag{45}$$

Z odvozeného vztahu (45) vyplývá, že velikost transformátoru (přesněji průřezu jeho magnetického obvodu S_{FE}) obvodu je úměrná výrazu $1/\sqrt{f}$. Následně je možné porovnat velikost transformátoru s provozní frekvencí 50 Hz a 20 kHz. Ze vztahu (46) plyne, že magnetický obvod transformátoru na 20 kHz je 20 krát menší než u transformátoru s provozní frekvencí 50 Hz..

$$\frac{S_{FE(50Hz)}}{S_{FE(20kHz)}} = \frac{\frac{1}{\sqrt{50}}}{\frac{1}{\sqrt{20000}}} = 20$$
(46)

3.2.2 Simulace transformátoru a parametry jeho náhradního schématu

Pro účely simulace je nezbytné stanovit hodnoty parametrů prvků vyskytujících se v náhradním schématu dle obrázku 20. Tyto parametry byly získány na základě měření transformátoru obdobného určení (katalogový list je součástí přílohy č.4).



Obrázek 20: Náhradní schéma transformátoru (obrázek přejat a upraven z [5])

3.2.2.1 Měření hlavní indukčnosti transformátoru



Obrázek 21: Měření hlavní indukčnosti

K vstupním svorkám transformátoru je připojen RCL měřící můstek. Výstupní svorky jsou ponechány rozpojené. Hodnotu změřené indukčnosti dle schématu na obrázku 21 nazvěme $L_{h zmerenal}$ =2,04 mH. Vzhledem k velikosti hlavní indukčnosti L_{h} lze zanedbat velikost indukčnosti rozptylové $L_{1\sigma}$. Proto zle přijmout zjednodušení [5]:

$$L_{h_{1\sigma} \text{ zmerenal}} = L_{1\sigma} + L_h \qquad \qquad L_{1\sigma} \ll L_h \qquad (47)$$

$$L_{h \text{ zmerenal}} \approx L_{h} = 2,043 \text{ mH}$$

$$\tag{48}$$

3.2.2.2 Měření převodu transformátoru



Obrázek 22: Měření převodu transformátoru

RCL měřící můstek je připojen k výstupním svorkám transformátoru. Vstupní svorky jsou ponechány rozpojené. Hodnotu změřené indukčnosti dle schématu na obrázku 22 nazvěme $L_{h_zmerena2}$ =6,002 mH. Následně stanovíme převod transformátoru⁴:

$$k = \frac{N_1}{N_2} = \frac{I_2}{I_1} \approx \sqrt{\frac{L_{h_z \text{ zmerenal}}}{L_{h_z \text{ zmerenal}}}} = \sqrt{\frac{2,043}{6,002}} = 0,5834$$
(49)

⁴ Pro porovnání doplňme výpočet převodu transformátoru o údaje o počtu závitů primární a sekundární cívky, které poskytl výrobce transformátoru STS-trafo. $N_1 = 14$ závitů. $N_2 = 24$ závitů. Převod vypočítaný na základě těchto hodnot výrobce je k = 0.5833. Výpočet převodu na základě změřených hodnot indukčností dle vztahu (49) je tedy dostatečně přesný.



3.2.2.3 Měření rozptylových indukčností transformátoru

Obrázek 23: Měření hlavní indukčnosti

RCL měřící můstek je připojen k vstupním svorkám transformátoru. Výstupní svorky jsou nyní propojeny. Hodnotu změřené indukčnosti nazvěme $L_{\sigma_zmerena} = 1,5 \mu$ H. Měření rozptylové indukčnosti je velmi snadno ovlivnitelné upořádáním vývodních kabelů a jejich délkou. Proto budeme změřenou velikost uvažovat s přesností ± 20 %. Například souběžné kabelové vedení o délce 1 metr může zvýšit indukčnost až o 1 μ H. Měřený transformátor měl naopak vývodní kabely spirálovitě svinuté. Účelem tohoto uspořádání je snížení rozptylové indukčnosti [6]. S odkazem na literaturu [5] lze stanovit velikosti jednotlivých rozptylových indukčností:

$$L_{\sigma_{-}zmerena} = L_{1\sigma} + L'_{2\sigma} \qquad \qquad L_{1\sigma} \approx L'_{2\sigma} \qquad (50)$$

$$L_{1\sigma} = 0.5 \cdot \left(L_{\sigma_{-}zmerena} + 20\% \right) = \frac{1}{2} \cdot 1.8 = 0.9 \ \mu \text{H}$$
(51)

$$L_{2\sigma} = \frac{0.5 \cdot \left(L_{\sigma_{-}zmerena} + 20\%\right)}{k^2} = \frac{0.5 \cdot 1.8}{0.583^2} = 2,65 \text{ }\mu\text{H}$$
(52)

Zjištění odporu vinutí transformátoru

Odpor vinutí uvedený v katalogovém listu výrobce ($R_1 = 8,5 \text{ m}\Omega$, $R_2 = 12,5 \text{ m}\Omega$) je změřen při stejnosměrném napětí. Vzhledem k vysoké frekvenci proudu, který prochází vinutími transformátoru, dochází k výraznějšímu uplatnění skin efektu. Ten způsobí zvýšení odporu vinutí. Vliv skin efektu však v simulaci nebude zohledněn. Díky tomu budou 1f napěťový střídač i diodový můstek, které přímo navazují na transformátor (viz obrázek 19), dimenzovány na nepříznivější stav, tedy s vyšší bezpečností.

3.2.3 Realizace 1f transformátoru

Návrh jednofázového transformátoru vychází z parametrů transformátoru, jehož měřením se zabývá odstavec 3.2.2 (jmenovitě přejímá velikosti el. parametrů: R_1 , R_2 , $L_{h_zmerena1}$, $L_{\sigma_zmerena1}$). Transformátory obdobného použití jsou vyráběny na zakázku. Výrobci transformátoru je nutno zadat především následující základní parametry:

- Provozní frekvence transformátoru: 17 kHz
- Výkon (příkon) transformátoru: 27022 W dle vztahů (54) a (55)
- Způsob chlazení:
 Vzduchové nucené, chladič P16/300⁵
- převod transformátoru:

Pro stanovení převodu transformátoru budeme vycházet z obvodového schématu uvedeného na obrázku 19. Napětí na vstupu je $Uc_1 = 375$ V. Požadované výstupní napětí je 600 V. Převod transformátoru je definován vztahem (53) jako poměr jmenovitého vstupního napětí U_{1n} ku výstupnímu napětí naprázdno U_{20} .

$$k = \frac{U_{1n}}{U_{20}} = \frac{375}{600} = 0,625 \tag{53}$$

Při stanovování převodu je ovšem nutné zohlednit několik faktorů, kvůli kterým je nutné převod transformátoru dále upravovat. Vlivem rozptylových indukčností dochází ke snížení výsledného magnetického toku, který zabírá se závity sekundárního vinutí a tím k poklesu výstupního napětí. Pokles napětí na výstupu je rovněž způsoben zatížením výstupu transformátoru proudem I_{Z2} . Zásadní vliv na převod má také nutnost implementace mrtvých časů u 1f napěťového střídače. V jejich důsledku nemůže být střídač plně otevřen po celou dobu periody, a proto dodá na zátěž menší výkon.

Konečný převodu transformátoru je vhodné stanovit na základě počítačové simulace. Výsledná velikost převodu k = 0,5999.

⁵ Transformátor bude umístěn na společném chladiči spolu s tlumivkou výstupního filtru pulsního měniče L1 a diodovým můstkovým usměrňovačem.

3.3 Návrh jednofázového napěťového střídače



3.3.1 Rozbor jednofázového napěťového střídače

Obrázek 24: Simulační model 1f napěťového střídače

Zdrojem napětí 1f napěťového střídače je napětí na kondenzátoru C1. V simulaci je zastoupeno zdrojem napětí U_{c1} . Toto napětí uvažujeme stabilizované na hodnotu 375 V díky pulsnímu měniči. Současným sepnutím tranzistorů IGBT 2 a 5 se na výstupních svorkách střídače objeví kladná polarita napájecího napětí U_{c1} . Proud zátěží stoupá. Tento stav zachycuje interval T₁ na obrázku 25. Po vypnutí tranzistorů dochází k doznívání proudu v původním směru přes diody D4 a D3, v důsledku nenulové rozptylové indukčnosti transformátoru TR1. Tento stav je reprezentován intervalem T₂. V intervalu T₃ jsou sepnuty tranzistory IGBT 3 a 4. Na zátěž je tak připojena záporná polarita napájecího napětí U_{c1} a proud zátěží roste do záporných hodnot. V intervalu T₄ opět dochází k doznívání proudu k nulové hodnotě působením rozptylové indukčnosti.



Obrázek 25: Ilustrační průběh napětí na transformátoru U_{_TRI} a proudu transformátorem I_{_TRI} (bez implementace mrtvých časů)

3.3.2 Simulace jednofázového napěťového střídače

Pro účely simulace je obvod zatížen zdrojem proudu *I_z2*, který reprezentuje provoz měniče v ustáleném stavu. Výpočet tohoto proudu je proveden na základě rovnosti činných výkonů v jednotlivých částech obvodu měniče klimatizace.

$$P_{P_{3f \text{ stridace}}} = \sqrt{3} \cdot U_{s_{-}motoru} \cdot \frac{I_{motoru}}{\eta_1} \cdot \cos\varphi = \sqrt{3} \cdot 400 \cdot \frac{40}{0,95} \cdot 0,88 \cong 25671 \text{ W}$$
(54)

$$I_{-Z2} = \frac{P_{P_{3f \text{ stridace}}}}{U_{C2} \cdot (\eta_2 + \eta_3 + \eta_4)} = \frac{25671}{600 \cdot 0.95} \cong 45 \text{ A}$$
(55)

Velikost napětí na kondenzátoru C2 je 600 V. Účinnost části měniče klimatizace, která je uvedena na obrázku 24 (tzn. usměrňovač, transformátor, 1f střídač) byla odhadnuta na 95 %. Člen $P_{P_{3f stridace}}$ reprezentuje příkon třífázového napěťového střídače.



Obrázek 26: Průběh napětí a proudů na tranzistorech 2 a 5: U_IGBT 2, U_IGBT 5 a I_IGBT 2, I_IGBT 5



27: Průběh napětí a proudů na diodách 3 a 4: U_{D3} , U_{D4} a I_{D3} , I_{D4}

	Jmenovitý provoz		Přetižení		
	IGBT2.I [A]	D3.I [A]	IGBT2.I [A]	D3.I [A]	
Maximum	167.007707308937	166.880615359495	246.182212736255	246.014915459602	
Mean Value	37.2841409301478	555.863252452689m	55.1605070262979	1.19191185243276	
Rectified Mean	37.2841410684137	559.616531645974m	55.1605072219211	1.19572944919445	
R.M.S. value	64.2979141972841	7.68431566994578	95.2905619573155	13.8164083460679	
R.M.S. AC	52.3842973153423	7.66418445497934	77.7020570045782	13.7649004980539	

Tabulka 4: Parametry průběhů proudů tranzistory a diodami

3.3.3 Realizace 1f napěťového střídače



Pro realizaci byl vybrán výkonový modul FF450R06ME3 společnosti Infineon (katalogový list je uveden v příloze č.5). Modul v napěťové hladině 600V, je osazen tranzistory s IGBT3 technologií. Přímo v pouzdru modulu je zabudován NTC termistor pro monitorování teploty součástky, která slouží jako zpětná vazba pro řídící elektroniku měniče.

Navrhovaný jednofázový střídač bude složen ze dvou jmenovaných výkonových modulů umístěných na společném chladiči [17].



3.3.3.1 Ztráty 1f střídače realizovaného modulem FF450R06ME3

Obrázek 29: Průběh ztrátové energie v závislosti na výstupním proudu

Vzhledem k charakteru proudu, který prochází spínacími součástkami je zřejmé, že spínací ztráty budou reprezentovány především vypínacími ztrátami tranzistorů $P_{_{SW}_Off_IGBT}$. Zapínací ztráty tranzistorů $P_{_{SW}_ON_IGBT}$ jsou nulové, protože proud v okamžiku zapnutí tranzistoru je rovněž roven nule. Výpočet spínacích ztrát diod $P_{_{SW}_D(av)}$ bude zohledněn koeficientem 0,1 [8]. Proud diodou v okamžiku jejího vypínání je sice roven nule, ztráty ovšem mohou vznikat v důsledku strmého poklesu proudu diodou. Samotné vypnutí diody je tak doprovázeno zredukovaným zákmitem zotavovacího proudu diody I_{rr} .
Výpočet středních hodnot spínacích ztrát:

$$K_{off} = \frac{\Delta E_{off}}{\Delta Ic} = \frac{12.7 \cdot 10^{-3}}{300} = 4.23 \cdot 10^{-5} \text{ [J/A]}$$
(56)

$$K_{rr} = \frac{\Delta E_{rr}}{\Delta Ic} = \frac{5 \cdot 10^{-3}}{150} = 3,33 \cdot 10^{-5}$$
(57)

$$P_{_SW_OFF_IGBT(av)} = f_{spinaci} \cdot \frac{U_{CE}}{U_{CC}} \cdot K_{off} \cdot I_C = 17000 \frac{375}{300} \cdot 4,23 \cdot 10^{-5} \cdot 167 \cong 150 \text{ W}$$
(58)

$$P_{_{SW}_{_{OFF}_{_{IGBT}(av)}}}^{*} = f_{spinaci} \cdot \frac{U_{CE}}{U_{CC}} \cdot K_{off} \cdot I_{C}^{*} = 17000 \frac{375}{300} \cdot 4,23 \cdot 10^{-5} \cdot 246 \cong 221 \text{ W}$$
(59)

$$P_{SW_D(av)} = 0.1 \cdot f_{spinaci} \cdot \frac{U_{CE}}{U_{CC}} \cdot K_{rr} \cdot I_C = 0.1 \cdot 17000 \frac{375}{300} \cdot 3.33 \cdot 10^{-5} \cdot 167 \cong 12 \text{ W}$$
(60)

$$P_{SW_{D(av)}}^{*} = 0.1 \cdot f_{spinaci} \cdot \frac{U_{CE}}{U_{CC}} \cdot K_{rr} \cdot I_{C}^{*} = 0.1 \cdot 17000 \frac{375}{300} \cdot 3.33 \cdot 10^{-5} \cdot 246 \cong 17 \text{ W}$$
(61)

Výpočet středních hodnot propustných ztrát:

Hodnoty U_{CE_0} , U_{F_0} , r_{CE} , r_F jsou získány na základě aproximované propustné charakteristiky. Velikost středních a efektivních hodnot proudů jsou získány ze simulace v programu SIMPLORER. Její výsledky jsou číselně shrnuty v tabulce 4. Střední hodnota je zvýrazněna zeleně, efektivní hodnota žlutě.



Obrázek 30: Aproximace propustné charakteristiky diody (vlevo) a tranzistoru (vpravo)

Jakub Jeřábek

$$r_{CE} = \frac{\Delta U_{CE}}{\Delta I_C} = \frac{2.4 - 0.8}{900} = 1.78 \cdot 10^{-3} \,\Omega \tag{62}$$

$$r_F = \frac{\Delta U_F}{\Delta I_F} = \frac{2.1 - 1}{900} = 1.23 \cdot 10^{-3} \ \Omega \tag{63}$$

$$P_{FW_{IGBT(av)}} = I_{IGBT(av)} \cdot Uce_0 + r_{CE} \cdot I_{IGBT(rms)}^2 = 37,28 \cdot 0,8 + 1,78 \cdot 10^{-3} \cdot 64,29^2 \cong 37 \text{ W}$$
(64)

$$P_{FW_{IGBT(av)}}^{*} = I_{IGBT(av)}^{*} \cdot Uce_{0} + r_{CE} \cdot I_{IGBT}^{*} (rms)^{2} = 55,16 \cdot 0.8 + 1,78 \cdot 10^{-3} \cdot 95,29^{2} \cong 60$$
 W (65)

$$P_{_FW_D(av)} = I_{D(av)} \cdot U_{FO} + r_F \cdot I_{D(rms)}^{2} = 0,555 \cdot 1 + 1,23 \cdot 10^{-3} \cdot 7,68^{2} \cong 0,6$$
 W (66)

$$P_{_FW_D(av)}^{*} = I_{_D(av)}^{*} \cdot U_{_FO} + r_{_F} \cdot I_{_D}^{*} (_{_TMS})^2 = 1,19 \cdot 1 + 1,23 \cdot 10^{-3} \cdot 13,81^2 \cong 1,4 \text{ W}$$
(67)



Obrázek 31: Přehled ztrát jednotlivých spínacích součástek výkonového modulu

Výpočet účinnosti měniče:

$$P_{tot(av)} = 4 \cdot (P_{_SW_IGBT(av)} + P_{_FW_IGBT(av)} + P_{_SW_D(av)} + P_{_FW_D(av)}) = 4 \cdot (150 + 37 + 12 + 0,6) = 7984 \text{ W}$$
(68)

$$\eta_{4_{-}rea\ln a} = 1 - \frac{P_{tot(av)}}{P} = 1 - \frac{P_{tot(av)}}{U_{C2} \cdot I_{-Z2}} = 1 - \frac{798,4}{600 \cdot 45} = 0,9704$$
(69)

Výpočtem totálního ztrátového výkonu, který reprezentuje veškeré ztráty 1f napěťového střídače, je stanovena skutečná účinnost měniče na 97,04 %.

3.3.4 Tepelná simulace:

Na základě vyčíslených hodnot ztrát jednotlivých tranzistorů a diod výkonového modulu je provedena tepelná simulace. Princip simulace spočívá v řešení ekvivalentního elektrického obvodu, který je uveden na obrázku. Výkonový modul společnosti Infineon FF450R06ME3 obsahuje jednu větev střídače. Celý napěťový střídač je složen ze dvou výkonových modulů umístěných na společném chladiči P16/300 společnosti Semikron.

Parametry ekvivalentního elektrického obvodu pro tepelnou simulaci:

- $P_{_tot_IGBT2,3,4,5}$ Totální ztrátový výkon jednotlivých tranzistorů je roven 187 W resp. 281 W při přetížení. Je dán součtem všech dílčích ztrát tranzistoru $P_{_SW_IGBT(av)}$ a $P_{_FW_IGBT(av)}$). V simulaci je reprezentován zdrojem proudu.
- $P_{_tot_D2,3,4,5}$ Totální ztrátový výkon diody je roven 12,6 W resp. 18,4 W při přetížení. Je dán součtem všech dílčích ztrát diody: $P_{_FW_D(av)}$ a $P_{_SW_D(av)}$. V simulaci je reprezentován zdrojem proudu.
- R_{thcr} Tepelný odpor mezi pouzdrem součástky a chladičem. Hodnota odporu je uvedena v katalogovém listu spínací součástky a vztahuje se k celému modulu. $R_{thcr} = 0,009$ [K/W].

 R_{thjc} [K/W] a časové konstanty τ [s] každého členu - viz tabulka 5. Hodnoty jsou získány z datového listu modulu uvedeného v příloze č.5. Následně je nutno dopočítat hodnoty tepelných kapacit jednotlivých členů dle vztahu (70):

IGBT _{2,3,4,5}	1	2	3	4
R _{thjc} [mK/W]	7,2	39,6	38,4	34,8
τ _c [s]	0,01	0,02	0,05	0,1
C _{thj} [Ws/K]	1,39	0,51	1,30	2,87
D _{2,3,4,5}	1	2	3	4
R _{thjc} [mK/W]	13,2	72,6	70,4	63,8
$\tau_{\rm c}$ [s]	0,01	0,02	0,05	0,1
C _{thj} [Ws/K]	0,76	0,28	0,71	1,57

$$C_{thc} = \frac{\tau_C}{R_{thjc}} \qquad [W] \tag{70}$$

Tabulka 5: Velikosti jednotlivých členů tepelných odporů *R*_{thjc} a tepelných kapacit *C*_{thj} tranzistoru a diody

 C_{thc}

Tepelná kapacita pouzdra součástky C_{thc} nebývá v katalozích udávána. Ze zkušenosti lze odhadnout, že T_c se pohybuje v rozmezí 1,5 až 2,5 s. Hodnotu tepelné kapacity spočítáme s ohledem na velikost R_{thcr} :

$$C_{thc} = \frac{\tau_c}{R_{thcr}} = \frac{1.5}{0.009} = 166 \quad [Ws/K]$$
(71)

- R_{thra} Tepelný odpor mezi chladičem a okolím. Tato hodnota byla získána z aplikace Semisel. Odpovídá chladiči P16/300 od společnosti Semikron, který je nuceně chlazen vzduchem (380m³/h). $R_{thra} = 0,026$ [W/K]
- C_{thc} Hodnota tepelné kapacity chladiče je stanovena na základě hmotnosti zvoleného chladiče P16/300 m = 7 kg a měrné tepelné kapacity hliníku c = 896 J/kg.K.

$$C_{thr} = m \cdot c = 7 \cdot 896 = 6272 \ [Ws/K] \tag{72}$$



Obrázek 32: Ekvivalentní elektrické schéma pro tepelnou simulaci 1f napěťového střídače



3.3.4.1 Výsledky tepelné simulace

Obrázek 33: Průběh teplot: čipu tranzistoru T_{j_IGBT} , *čipu diody* T_{j_D} , *pouzdra* Tc, *chladiče* Tr

Simulace si klade za cíl stanovit teploty čipu tranzistoru T_{j_IGBT} , čipu diody T_{j_D} , pouzdra součástky T_C a chladiče T_r . Teploty je nutno stanovit při jmenovitém zatížení měniče, tak při jeho 1,5 násobném přetížení trvajícím 5 sekund. Vzhledem k vysoké spínací frekvenci měniče je možné v simulaci pracovat jen se středními hodnotami ztrát resp. teplot.

Z výsledků simulace uvedených na obrázku 33 vyplývá, že maximální teplota při přetížení se vyskytuje na čipu tranzistoru. Její velikost je 110 °C. V ustáleném stavu je teplota čipu 97 °C. Obecně se doporučuje nepřesahovat při provozu výkonových modulů teplotu čipu 125 °C. S ohledem na tuto skutečnost je při návrhu 1f střídače ponechána odpovídající teplotní rezerva.

3.3.5 Zhodnocení výsledků

Tabulka 3 porovnává výsledky získané:

- Aplikací IPOSIM
- Analytickým výpočtem

Aplikace IPOSIM je firemní software společnosti Infineon pro oteplení výkonových modulů. Tento software je přístupný z webových stránek [12]. Dílčí postup výpočtu je součástí přílohy č.6.

Analyticky vypočítané ztráty měniče (odstavec 3.3.3.1) tvoří vstupní hodnoty pro tepelnou simulaci. Simulačním programem SIMPLORER řešen ekvivalentní elektrický obvod dle obrázku 32, který zastupuje tepelné schéma obvodu. Stanovení teplot při jmenovitém provozu i při výkonovém přetížení je uveden v odstavci 3.3.4.1.

Poslední řádek tabulky udává o kolik procent jsou hodnoty získané analytickým výpočtem větší než hodnoty získané aplikací IPOSIM. Hodnoty označené indexem^{*} jsou vztaženy ke stavu 1,5 násobného proudového přetížení.

Z výsledků, prezentovaných v tabulce 6 je zřejmé, že ztráty se kterými pracuje aplikace IPOSIM jsou značně odlišné od ztrát stanovených analytickým výpočtem dle odstavce 3.3.3.1. Přesto výsledné velikosti teplot přechodů součástek, zejména pak tranzistoru, jsou téměř stejné. Nejvíce se liší propustné ztráty diody. Při zadávání vstupních parametrů v aplikaci IPOSIM (viz příloha č.6) je nutné odhadnout hodnotu $cos\phi$ (zadáno 0,95). V důsledku nepřesného odhadu mohlo dojít ke zkreslení velikosti ztrát. Podíl propustných ztrát diody na celkových ztrátách je však zcela zanedbatelný. Proto je rozkmit jejich hodnot (IPOSIM vs. výpočet) nepodstatný.

Vysvětlení nepoměru ztrát spínacích a propustných vyskytujících se aplikaci IPOSIM tkví v zadávaném parametru výstupního proudu (Output Current RMS-viz příloha č.6,

obrázek 13). Aplikace IPOSIM vyžaduje zadání efektivní hodnoty výstupního proudu (tzn. 45 A resp. 67,5 A při přetížení). Následně získané velikosti teplot však nekorespondovaly s velikostmi teplot získaných na základě analytického výpočtu. Nebyl totiž respektován značný rozkmit proudu, který má zásadní vliv na výpočet spínacích ztrát. Osvědčil se proto postup zadávat místo efektivní hodnoty hodnotu maximálního výstupního proudu. Následně obdržená velikost celkových ztrát více vystihuje konkrétní provozní podmínky střídače. Ovšem za cenu nepoměru spínacích a propustných ztrát.

	Spínací ztráty tranzistoru	Propustné ztráty tranzistoru	Spínací ztráty diody	Propustné ztráty diody	Teplota čipu tranzistoru	Teplota čipu diody
Aplikace	81	80	0	1,8	91	68
IPOSIM	År Line År År År År n. År År År 81 80 0 1,8 117* 137* 0* 2,7* 150 37 12 0,6 221* 60* 17* 1,4* 46 -116 x -200 47* -128* x* -93*	109^{*}	71*			
Analytický	150	37	12	0,6	97	77
výpočet	221^{*}	60^{*}	17^{*}	1,4*	110^{*}	80^{*}
Dordf1 [0/1	46	-116	X	-200	6	12
	47 [*]	-128*	x *	-9 3 [*]	1^{*}	11*

Tabulka 6:Tabulka srovnávající obdržené výsledky, index ^{*} označuje hodnoty při přetížení, řádek rozdíl [%] je počítán: ((výpočet-iposim)/výpočet)·100.

3.4 Návrh můstkového diodového usměrňovače

3.4.1 Simulace můstkového diodového usměrňovače



Obrázek 34: Simulační model 1f napěťového střídače



Obrázek 35: Průběh napětí U_D7,8 (2x zmenšeno)a proudu I_D7,8 diodami D7 a D8



Obrázek 36: Detail průběhu proudu diodou

	Jmenovitý provoz	Přetiženi
	D6.I [A]	D6.I [A]
Maximum	95.0735181941379	143.127956536488
Minimum	-6.18006204390586m	-6.16903179304394m
Mean Value	22.5490289735867	33.3227275993848
Rectified Mean	22.5552050553451	33.3288958508571
R.M.S. value	38.0920811007127	56.4322313141004

Tabulka 7: Parametry průběhů proudu diodami usměrňovače

3.4.2 Realizace 1f diodového usměrňovače v můstkovém zapojení



37: diodový modul SKKD170F

Vzhledem k vysoké spínací frekvenci usměrňovaného napětí je nutné zvolit diodový modul s krátkou dobou zotavení t_{rr} a malým zotavovacím nábojem Q_{rr} . Na základě těchto kritérií byl pro realizaci zvolen výkonový modul SKKD170F z produkční řady *SEMIPACK Fast* společnosti Semikron (katalogový list je uveden v příloze č.7). Modul je v napěťové

hladině 1200 V. Navrhovaný můstkový usměrňovač bude sestaven ze dvou výkonových modulů. Vzhledem k očekávaným nízkým hodnotám ztrát resp. oteplení, budou diody umístěny na společném chladiči i s 1f transformátorem a indukčností L1 výstupního filtru pulsního měniče.

3.4.2.1 Ztráty jednofázového diodového usměrňovače



Pro výpočet spínacích ztrát je vhodné stanovit velikost zotavovacího Q_{rr} náboje pro danou strmost poklesu proudu diody. Strmost poklesu proudu d_F/dt je stanovena na základě znalosti doby poklesu proudu T_2 (viz obrázek 36) a maximální hodnoty proudu diody (hodnota je uvedena v tabulce 7). K výpočtu vypínacích ztrát diody (dle [6] str. 35) je dále nutné stanovit tzv. faktor měkkosti s. Pro diodu lze uvažovat hodnotu 0,25.

Obrázek 38: odečet zotavovacího náboje Q_{rr} výkonového modulu SKKD170F

Spínací ztráty diody

$$d_F / dt = \frac{1 \cdot 10^{-6}}{T_2} \cdot I_{-D(\text{max})} = \frac{1 \cdot 10^{-6}}{5 \cdot 10^{-7}} \cdot 95 = 190 \text{ A/}\mu\text{s}$$
(73)

$$d_{F}/dt^{*} = \frac{1 \cdot 10^{-6}}{T_{2}^{*}} \cdot I_{-D(\max)} = \frac{1 \cdot 10^{-6}}{6 \cdot 10^{-7}} \cdot 143 = 238 \text{ A/}\mu\text{s}$$
(74)

Jakub Jeřábek

$$P_{SW_D(av)} = P_{off_D(av)} = \frac{s}{1+s} \cdot f \cdot U \cdot Q_{rr} = \frac{0.25}{1+0.25} \cdot 17000 \cdot 600 \cdot 18 \cdot 10^{-6} \cong 38 \text{ W}$$
(75)

$$P_{SW_{D(av)}}^{*} = P_{off_{D(av)}}^{*} = \frac{s}{1+s} \cdot f \cdot U \cdot Q_{rr}^{*} = \frac{0.25}{1+0.25} \cdot 17000 \cdot 600 \cdot 23 \cdot 10^{-6} \cong 48 \text{ W}$$
(76)

Propustné ztráty diody

$$P_{_{FW}_{_{D(av)}}} = (I_{_{D(av)}} \cdot U_{_{FO}} + r_{_{F}} \cdot I_{_{D(rms)}}^{2}) = (22,55 \cdot 1,2 + 3,5 \cdot 10^{-3} \cdot 38,1^{2}) \cong 32 \text{ W}$$
(77)

$$P_{FW_{D(av)}}^{*} = (I_{D(av)}^{*} \cdot U_{FO} + r_{F} \cdot I_{D}^{*} (rms)^{2}) = (33,32 \cdot 1,2 + 3,5 \cdot 10^{-3} \cdot 56,43^{2}) \cong 51 \text{ W}$$
(78)

Hodnoty U_{F0} a r_F jsou získány z katalogového listu výkonového modulu, který je obsažen v příloze č.7. Velikosti středních a efektivních hodnot proudů jsou uvedeny v tabulce 7.



Obrázek 39: Přehled ztrát jednotlivých spínacích součástek výkonového modulu

Výpočet účinnosti měniče:

$$P_{tot(av)} = 4 \cdot \left(P_{SW_D(av)} + P_{FW_D(av)} \right) = 4 \cdot (38 + 32) = 280 \text{ W}$$
(79)

$$\eta_{2_rea\ln a} = 1 - \frac{P_{tot(av)}}{P} = 1 - \frac{P_{tot(av)}}{U_{C2} \cdot I_{Z2}} = 1 - \frac{280}{600 \cdot 45} = 0,9896$$
(80)

Výpočtem totálního ztrátového výkonu, který reprezentuje veškeré ztráty 1f diodového usměrňovače, je stanovena skutečná účinnost usměrňovače na 98,96 %.

3.4.3 Tepelná simulace:

Na základě vyčíslených hodnot ztrát jednotlivých diod výkonového modulu, je provedena tepelná simulace. Princip simulace spočívá v řešení ekvivalentního elektrického obvodu, který je uveden na obrázku 40. Výkonový modul SKKD170F obsahuje jednu větev můstkového usměrňovače. Celý usměrňovač bude složen ze dvou výkonových modulů umístěných na společném chladiči P16/300 společnosti Semikron.

Parametry ekvivalentního elektrického obvodu pro tepelnou simulaci:

- $P_{_tot_D}$ Totální ztrátový výkon diody je roven 70 W resp. 99 W při přetížení. Je dán součtem všech dílčích ztrát diody: $P_{_SW_D(av)}$. + $P_{_FW_D(av)}$. V simulaci je reprezentován zdrojem proudu.
- R_{thjc_D} Tepelný odpor mezi polovodičovým přechodem a pouzdrem diody. Hodnota je získána z katalogového listu modulu: $R_{thjc_D} = 0,14$ [K/W]
- R_{thcr} Tepelný odpor mezi pouzdrem součástky a chladičem. Hodnota odporu je uvedena v katalogovém listu spínací součástky a vztahuje se k celému modulu. $R_{thcr} = 0,05$ [K/W].
- C_{thc} Tepelná kapacita pouzdra součástky C_{thc} nebývá v katalozích udávána. Ze zkušenosti lze odhadnout, že T_c se pohybuje v rozmezí 1,5 až 2,5 s. Hodnotu tepelné kapacity spočítáme s ohledem na velikost R_{thcr} :

$$C_{thc} = \frac{\tau_C}{R_{thcr}} = \frac{1.5}{0.05} = 30 \text{ [Ws/K]}$$
 (81)

- R_{thra} Tepelný odpor mezi chladičem a okolím. Tato hodnota byla získána z aplikace Semisel. Odpovídá chladiči P16/300 od společnosti Semikron, který je nuceně chlazen vzduchem (380m³/h). $R_{thra} = 0,026$ [W/K]
- C_{thc} Hodnota tepelné kapacity chladiče P16/300 je stanovena na základě vztahu (72) na 6272 [Ws/K].



Obrázek 40: Ekvivalentní elektrické schéma pro tepelnou simulaci diodového usměrňovače



3.4.3.1 Výsledky tepelné simulace získané programem Simplorer

Obrázek 41: Průběh teplot: čipu diody T_{j_D} , *pouzdra* Tc, *chladiče* Tr

Cílem simulace je ověřit teploty čipů diod Tj_D , pouzder součástek T_C a chladiče Tr. Teploty jsou zjišťovány pro jmenovité zatížení měniče, tak pro jeho 1,5 násobné výkonové přetížení trvající 5 sekund. Vzhledem k vysoké spínací frekvenci měniče je možné v simulaci pracovat jen se středními hodnotami ztrát resp. teplot.

Z výsledného průběhu teplot uvedeného na obrázku 41, lze odečíst maximální teploty čipů diod při přetížení 81 °C a v ustáleném stavu 74 °C. Nízké teploty naznačují, že chladič není plně využit tzn. poskytuje nadměrnou výkonovou rezervu. Tato rezerva je ponechána záměrně, aby na stejný chladič mohly být umístěny ještě 1f transformátor TR1 a indukčnost výstupního filtru pulsního měniče L1.

Aplikace Semisel pro výpočet ztrát a oteplení výkonových spínacích součástek neuvažuje při výpočtu diodových usměrňovačů jejich spínací ztráty. Toto zjednodušení lze akceptovat zhruba do kmitočtu usměrňovaného napětí 400 Hz. Vzhledem k provozním podmínkám navrhovaného usměrňovače, je toto zjednodušení neakceptovatelné. Proto nebude výpočet oteplení pomocí aplikace Semisel proveden.

3.5 Návrh pulsního měniče pro snižování napětí



3.5.1 Rozbor pulsního měniče pro snižování

Obrázek 42: Simulační model pulsního měniče pro snižování

Pulsní měnič slouží jako vstupní obvod celého měniče klimatizace. Na jeho vstupní svorky je připojeno proměnné trolejové napětí (U_{SS}). Jeho velikost se dle poměrů na troleji může pohybovat v rozmezí 400 V až 900 V. Na výstupu pulsního měniče (kondenzátor *C1*) očekáváme napětí stabilizované na konstantní hodnotu. Sepnutím tranzistoru IGBT1 je na zátěž připojeno napětí U_{SS} . Tento stav je zobrazen na obrázku 43, interval T₁. Proud zátěží

L1.I narůstá. V intervalu T₂ dojde k vypnutí tranzistoru. Proud následně doznívá přes diodu D1. Napětí na zátěži je v tomto intervalu nulové. Změnou intervalu sepnutí tranzistoru T₁ v rámci doby periody Tp je možné měnit střední hodnotu napětí $U_{_{Z1(av)}}$, které je výstupem pulsního měniče. Výstupní napětí pulsního měniče U_{C1} resp. $U_{_{Z1(av)}}$ je tak stabilizováno na konstantní hodnotu, i když se napětí na vstupu měniče $U_{_{SS}}$ může významně měnit.



Obrázek 43: Funkce pulsního měniče pro snižování napětí

$$U_{_SS} \cdot T_1 = U_{_Z1(av)} \cdot T_p \qquad \Longrightarrow \qquad U_{_Z1(av)} = \frac{T_1}{T_p} \cdot U_{_SS} = T_1 \cdot f_{spinaci} \cdot U_{_SS} = z \cdot U_{_SS} \tag{82}$$

Poměr doby sepnutí tranzistoru k době celé periody (T_1/T_p) je definován jako poměrné sepnutí z. Pro následné výpočty je obvod zatížen stejnosměrným zdrojem proudu I_{z1} , který simuluje provoz měniče klimatizace v ustáleném stavu. Velikost zdroje proudu je volena s ohledem na převod transformátoru k a účinnost pulsního měniče η_5 , která je odhadnuta na 95 %.

$$I_{-Z1} = \frac{I_{-Z2}}{k \cdot \eta_5} = \frac{45}{0,5999 \cdot 0.95} \cong 79 \text{ A}$$
(83)

Protože je převod transformátoru *k* úměrný poměru U_{CI} ku U_{C2} , vyplývá ze vztahu (83) důležitý poznatek: proud $I_{_{ZI}}$, na který je nutno dimenzovat puslní měnič, je nepřímo úměrný stabilizovanému napětí na výstupu pulsního měniče tzn. napětí $U_{_{C1}}$.

3.5.2 Simulace pulsního měniče

Následující obrázky ukazují průběhy proudu tranzistorem IGBT1 a diodou D1. Znalost průběhů je zásadní pro následný výpočet ztrát. Konkrétně pro výpočet spínacích ztrát je klíčovým údajem velikost proudu v okamžiku zapnutí (54/95^{*} A) a vypnutí tranzistoru (102/142^{*} A - viz obrázky 45 a 48). Velikost proudu při vypínání diody je 54/95^{*} A (viz obrázky 46 a 48). Veličiny označené ^{*} odpovídají stavu 1,5 násobného přetížení. Uvedené hodnoty proudů jsou spjaty s velikostí indukčnosti filtru L1. Její volba je součástí kapitoly 3.5.3.1.



3.5.3 Návrh výstupního filtru

Na výstupu pulsního měniče očekáváme konstantní hodnotu napětí (zde konkrétně napětí 375 V na kondenzátoru *C1*). Tento předpoklad je ovšem výsledkem idealizace práce měniče. Reálný měnič má na výstupu napětí zvlněné. Abychom zvlnění udrželi v akceptovatelných mezích, musíme měnič doplnit výstupním filtrem, který je složen z indukčnosti L1 a kondenzátoru C1 (viz obrázek 42). Způsoby jak toto zvlnění ovlivňovat (zmenšovat) jsou pro konkrétní měnič tři:

Snížení rozkmitu proudu procházejícího indukčností L1:	Zvýšením spínací frekvence měniče		
	Zvýšením indukčnosti filtru		
Snížení zvlnění napění na výstupním kondenzátoru C1:	Zvýšení kapacity filtru		

Maximální velikost spínací frekvence je spjata s optimálním tepelným dimenzováním měniče. Zvýšení spínací frekvence je spojeno se zvýšením spínacích ztrát a následným větším oteplením součástky. Lze tedy předpokládat, že s ohledem na tepelné dimenzování měniče, je velikost spínacího kmitočtu již na svém maximu. Další snižování zvlnění je nutné provádět na úrovni změny parametrů výstupního filtru L1C1.

Zvýšením indukčnosti L1 popř. kapacity C1 lze dosáhnout snížení zvlnění. Jako výhodnější způsob se jeví použití většího kondenzátoru na úkor zvyšování indukčnosti filtru. Větší induktor přispívá k navyšování váhy a rozměrů celého měniče klimatizace. Současně je toto řešení i ekonomicky výhodnější.

Výpočet parametrů výstupního filtru je nutné provést před samotným výpočtem ztrát, protože tento filtr přímo ovlivňuje tvar proudu procházejícího spínací součástkou.

3.5.3.1 Výpočet indukčnosti výstupního filtru L1

Dimenzování filtru musí být provedeno pro pracovní režim pulsního měniče, při kterém nastává nejvyšší zvlnění. Touto problematikou se zabývá literatura [1]. Ta ovšem nereflektuje specifický provoz navrhovaného pulsního měniče pro použití v topologii měniče klimatizace ⁶.

⁶ V literatuře [1] se uvažuje, že na vstupu měniče je konstantní napětí. Výstupem je stabilizované napětí, které je možné plynule měnit od 0 V do napětí napájecího. Při hledání provozního stavu s nejvyšším zvlněním je nalezeno řešení typické pouze pro tento způsob provozu. Konkrétně pro měnič řízený s konstantní spínací frekvencí (popř. s dvouhodnotovým řízením) nastává nejvyšší zvlnění při z = 0,5.

Navrhovaný pulsní měnič pracuje s konstantní spínací frekvencí. Na jeho vstup je přivedeno proměnné napětí. Jeho výstupem je napětí stabilizované na neměnnou hodnotu, která je nezávislá na napěťových poměrech vstupu. Měnič pracuje jako tzv. měnič pro stabilizaci napětí. Pro maximální zvlnění proudu zátěže platí:

$$U_{L1} = U_{-ss} - U_{C1}$$
 / II. Kirchhoffův zákon pro smyčku dle obr. 42 (84)

$$L_1 \cdot \frac{\Delta i_{L1}}{T_1} = U_{-ss} - U_{C1} \tag{85}$$

$$\Delta i_{L1} = \frac{U_{_SS} - U_{C1}}{L_1} \cdot T_1 = \frac{U_{_SS} - z \cdot U_{_SS}}{L_1} \cdot T_1 \qquad (86)$$

$$\Delta i_{L1} \cdot = \frac{T \cdot (U_{_SS} - z \cdot U_{_SS}) \cdot z}{L_1}$$
(87)

$$\Delta i_{L1} = \frac{(1-z) \cdot U_{SS} \cdot z}{L_1 \cdot f_{spinaci}} / U_{SS} \cdot z = U_{C1} = U_{Z1(av)} = \text{konstanta} = 375 \text{ V}$$
(88)

$$\Delta i_{L1} = \frac{U_{C1}}{L_1 \cdot f_{spinaci}} \cdot (1 - z) = konstanta \cdot (1 - z)$$
(89)

Obecným závěrem plynoucím ze vztahu (89) je fakt, že nejvyšší zvlnění proudu nastane při $z \rightarrow 0$. To odpovídá provoznímu stavu kdy je vstupní napětí $U_{SS} \rightarrow \infty$. Pro konkrétní měnič nastane nejvyšší zvlnění, pokud je na vstup přivedeno napětí $U_{SS} = 900$ V. To odpovídá maximální hodnotě napětí, které se smí objevit na troleji. Za těchto podmínek je z = 0,417. Filtr tedy bude navrhován pro tento nejnepříznivější provozní stav.



Obrázek 49:Vlevo průběh **I**_{IGBTI} a **I**_{DI}, vpravo **I**_{LI}

Následně se budeme zabývat návrhem velikosti cívky L1. Obvykle se zvlnění proudu σ_I volí v rozmezí 20 až 30 %. Jak již bylo zmíněno dříve, je výhodné volit indukčnost filtru co nejmenší. Proto bude filtr navržen na horní hranici velikosti zvlnění, tedy $\sigma_I = 30$ %.

$$\sigma_{I} = \frac{i_{L1(\text{max})} - i_{L1(\text{min})}}{i_{L1(\text{max})} + i_{L1(\text{min})}} \cdot 100 \cong \frac{\frac{\Delta i_{L1}}{2}}{I_{L1(av)}} \cdot 100$$
(90)

$$\Delta i_{L1} = \frac{\sigma_I}{100} \cdot 2 \cdot I_{L1(av)} = \frac{30}{100} \cdot 2 \cdot 79 = 47,4$$
 (91)

S využitím vztahu (89) vyjádříme velikost hledané indukčnosti:

$$L_{1} = \frac{U_{C1} \cdot (1-z)}{f_{spinaci} \cdot \Delta i_{L1}} = \frac{375 \cdot (1-0.417)}{4700 \cdot 47.4} \cong 981 \cdot 10^{-6} \text{ H}$$
(92)

Analytický výpočet velikosti induktoru je vhodné potvrdit simulací. Výpočtem bylo stanoveno, že pro indukčnost $LI = 981 \mu$ H odpovídá zvlnění proudu $\sigma_I = 30$ %. Tím je dána velikost rozkmitu proudu $\Delta i_{L1} = i_{L(max)} - i_{L(min)} = 47,4$ A. Právě ověření velikosti rozkmitu bylo předmětem simulace. Zeleně zvýrazněný údaj na obrázku 50 reprezentuje rozkmit proudu. Simulace potvrzuje velikost rozkmitu Δi_{L1} pro stanovenou indukčnost cívky s minimální chybou.



Obrázek 50: Průběh proudu indukčtností I_LI - ověření rozkmitu proudu

3.5.3.2 Výpočet kapacity výstupního filtru C1

Pro výpočet velikosti kapacity je nutné nejdříve zvolit maximální dovolené zvlnění napětí σ_{μ} . To je v prvním přiblížení zvoleno 1 %.

$$\sigma_{U} \approx \frac{\Delta U_{C1}}{2} \cdot 100 = 1[\%] \implies \Delta U_{C1} = \frac{1}{100} \cdot 2 \cdot U_{C1} = \frac{1}{100} \cdot 2 \cdot 375 = 7,5 \text{ V}$$
(93)

$$\Delta U_{C1} = \frac{1}{C_1} \cdot I_{L1(av)} \cdot T_1 \quad \Longrightarrow \quad C_1 = \frac{I_{L1(av)} \cdot z}{\Delta U_{C1} \cdot f_{spinaci}} = \frac{79 \cdot 0.417}{7.5 \cdot 4700} = 934 \cdot 10^{-6} \text{ F}$$
(94)

Pro volbu velikosti kapacity kondenzátoru není rozhodujícím kritériem jen zvlnění výstupního napětí. Kondenzátor je dále nutno volit s ohledem na:

- Potřeby regulační smyčky
- Proudové zatížení
- Mechanické parametry (provedení, tvar)

S přihlédnutím na tato kritéria byla použita kondenzátorová baterie $4x460\mu$ F. Jednotlivé kondenzátory jsou paralelně spojeny. Výsledná kapacita C₁=1840 μ F.

3.5.3.3 Ověření rezonanční frekvence filtru

Výstupní filtr L_1C_1 tvoří kmitavý obvod. Jeho rezonanční frekvence je dána vztahem (95). Pro vyloučení vzniku rezonance se doporučuje volit spínací frekvenci pulsního měniče minimálně 3x vyšší než je rezonanční kmitočet f_r . S ohledem na toto kritérium výstupní LC filtr požadavku vyhovuje.

$$\omega_r = 2 \cdot \pi \cdot f_r = \frac{1}{\sqrt{L_1 \cdot C_1}} = \frac{1}{\sqrt{981 \cdot 10^{-6} \cdot 1840 \cdot 10^{-6}}} = 744 \text{ rad/s} \qquad => \qquad f_r = 118,5 \text{ Hz} \quad (95)$$

3.5.4 Realizace pulsního měniče pro snižování

Pro realizaci pulsního měniče byl zvolen výkonový modul SEMiX604GB176HDs od společnosti Semikron (datový list je obsažen v příloze č.8 tohoto dokumentu). Zapojení součástek uvnitř modulu je v konfiguraci GB uvedeného na obrázku 51. Při provozu pulsního měniče tak zůstane spodní tranzistor nevyužit. Pro pulsní měnič je přímo určena topologie GAR⁷. Ta však u výrobce nebyla dostupná ve vhodných výkonových parametrech [16], [18].

Spínací součástky modulu jsou napěťově namáhány celým napětím SS meziobvodu. Tranzistor v propustném směru, dioda v závěrném směru. S ohledem na tyto poměry je nutné zvolit napěťovou hladinu modulu 1700 V.





Obrázek 51: Topologie pro realizaci pulsního měniče

Obrázek 52: Obrázek výkonového modul



3.5.4.1 Ztráty pulsního měniče realizovaného modulem SEMiX604GB176HDs

Z hlediska ztrát pulsního měniče nastává nejnepříznivější provozní stav, když je na vstupu měniče připojeno nejvyšší provozní napětí 900 V. Průběh ztrát *Eon, Eoff* a *Err* je vztažen k napětí *Ucc*=1200 V, proto je nutné provést přepočet ztrát pro zmíněnou napájecí hladinu 900 V. Veličiny označené indexem^{*} odpovídají stavu 1,5 násobného proudového přetížení.

Obrázek 53: Průběh ztrátové energie v závislosti na výstupním proudu

⁷ Pulsní měnič lze (teoreticky) realizovat i pomocí modulu v konfiguraci GAL. Od této varianty bylo upuštěno, protože kondenzátor za pulsním měničem by nebyl trvale na potenciálu země, ale na potenciálu tranzistoru IGBT1.

	Jmenov	vitý provoz	Přetíženi		
	IGBT1.I [A]	D1.I [A]	IGBT1.I [A]	D1.I [A]	
Maximum	102.229522603146	102.173261114688	14.2.039441635937	141.980682597952	
Mean Value	32.9721400186221	46.016378533983	49.4380343439995	69.0502800772371	
Rectified Mean	32.9721400186221	46.0238802881098	49.4380343439995	69.0577795249263	
R.M.S. value	51.8076541227487	61.1873332449752	77.0602084088882	91.0533984674788	
R.M.S. AC	39.9608684627192	40.3284348350991	59.1113904439983	59.3530133500615	

Tabulka 8: Parametry průběhu proudu IGBT1 a D1 (střední hodnota, efektivní hodnota)

Pro výpočet ztrát nejdříve nahradíme obecný průběh ztrátové energie přímkou se směrnicí K.

$$K_{on} = \frac{\Delta E_{on}}{\Delta Ic} = \frac{108 \cdot 10^{-3}}{200} = 5.4 \cdot 10^{-4} \, [\text{J/A}]$$
(96)

$$K_{off} = \frac{\Delta E_{off}}{\Delta Ic} = \frac{93 \cdot 10^{-3}}{200} = 4,65 \cdot 10^{-4} \, [\text{J/A}]$$
(97)

$$K_{rr} = \frac{\Delta E_{rr}}{\Delta Ic} = \frac{62 \cdot 10^{-3}}{200} = 3.1 \cdot 10^{-4} \, [\text{J/A}]$$
(98)

Výpočet střední hodnoty spínacích ztrát:

$$P_{SW_{ON_{IGBT1(av)}}} = f_{spinaci} \cdot \frac{U_{CE}}{U_{CC}} \cdot K_{on} \cdot I_{C} = 4700 \cdot \frac{900}{1200} \cdot 5.4 \cdot 10^{-4} \cdot 54 \cong 103$$
 W (99)

$$P_{SW_ON_IGBT1(av)}^* = f_{spinaci} \cdot \frac{U_{CE}}{U_{CC}} \cdot K_{on} \cdot I_C^* = 4700 \cdot \frac{900}{1200} \cdot 5, 4 \cdot 10^{-4} \cdot 95 \cong 181 \text{ W}$$
(100)

$$P_{_{_{_{_{_{_{_{CC}}}}}}}} = f_{spinaci} \cdot \frac{U_{_{CE}}}{U_{_{CC}}} \cdot K_{_{off}} \cdot I_{_{C}} = 4700 \cdot \frac{900}{1200} \cdot 4,65 \cdot 10^{-4} \cdot 102 \cong 167 \text{ W}$$
(101)

$$P_{_{_{SW}_{_{OFF}_{_{_{IGBT1}(av)}}}}^{*} = f_{spinaci} \cdot \frac{U_{CE}}{U_{CC}} \cdot K_{off} \cdot I_{C}^{*} = 4700 \cdot \frac{900}{1200} \cdot 4,65 \cdot 10^{-4} \cdot 142 \cong 233 \text{ W}$$
(102)

$$P_{_{SW_IGBT1(av)}} = P_{_{SW_ON_IGBT1(av)}} + P_{_{SW_OFF_IGBT1(av)}} = 103 + 167 = 270$$
 W (103)

$$P_{_{SW_IGBT1(av)}}^{*} = P_{_{SW_ON_IGBT1(av)}}^{*} + P_{_{SW_OFF_IGBT1(av)}}^{*} = 181 + 233 = 414$$
 W (104)

$$P_{SW_D1(av)} = f_{spinaci} \cdot \frac{U_{CE}}{U_{CC}} \cdot K_{rr} \cdot I_C = 4700 \cdot \frac{900}{1200} \cdot 3.1 \cdot 10^{-4} \cdot 54 \cong 59$$
 W (105)

$$P_{SW_{D1}(av)}^{*} = f_{spinaci} \cdot \frac{U_{CE}}{U_{CC}} \cdot K_{rr} \cdot I_{C}^{*} = 4700 \cdot \frac{900}{1200} \cdot 3.1 \cdot 10^{-4} \cdot 95 \cong 104 \text{ W}$$
(106)

Výpočet střední hodnoty propustných ztrát:

Hodnoty U_{CE_0} , U_{F_0} , r_{CE} , r_F jsou odečteny z katalogového listu, který je součástí přílohy č.8. Velikosti dosazovaných středních a efektivních hodnot proudů shrnuje tabulka 8.

$$P_{_{FW_IGBT1(av)}} = (I_{_{IGBT1(av)}} \cdot Uce_0 + r_{CE} \cdot I_{_{IGBT(rms)}}^2) = (32,97 \cdot 1,1 + 4,5 \cdot 10^{-3} \cdot 50,8^2) \cong 48 \text{ W}$$
(107)

$$P_{_{_{FW_IGBT(av)}}}^{*} = (I_{_{IGBT(av)}}^{*} \cdot Uce_{_{0}} + r_{_{CE}} \cdot I_{_{IGBT}}^{*} (rms)^{2}) = (49,43 \cdot 1,1 + 4,5 \cdot 10^{-3} \cdot 77,06^{2}) \cong 81 \text{ W}$$
(108)

$$P_{_FW_D1(av)} = (I_{D1(av)} \cdot U_{FO} + r_F \cdot I_{D1(rms)}^2) = (46,01 \cdot 1,1 + 1,3 \cdot 10^{-3} \cdot 61,18^2) \cong 55$$
 W (109)

$$P_{FW_{D1}(av)}^{*} = (I_{D1_{av})}^{*} \cdot U_{FO} + r_{F} \cdot I_{D1_{T}(rms)}^{*} = (69,05 \cdot 1,1 + 1,3 \cdot 10^{-3} \cdot 91,05^{2}) \cong 87$$
 W (110)



Obrázek 54: Přehled vypočítaných středních ztrát

Výpočet účinnosti měniče:

Výpočtem totálního ztrátového výkonu, který reprezentuje veškeré ztráty pulsního měniče, je stanovena skutečná účinnost usměrňovače na 98,54 %.

$$P_{tot(av)} = P_{_SW_IGBT(av)} + P_{_FW_IGBT(av)} + P_{_SW_D(av)} + P_{_FW_D(av)} = 270 + 48 + 59 + 55 = 432 \text{ W} (111)$$

$$\eta_{5_rea\ln a} = 1 - \frac{P_{tot(av)}}{P} = 1 - \frac{P_{tot(av)}}{U_{C2} \cdot I_{_Z2}} = 1 - \frac{432}{375 \cdot 79} = 0,9854$$
(112)

3.5.5 Tepelná simulace:

Na základě vyčíslených hodnot ztrát tranzistoru a diody výkonového modulu je provedena tepelná simulace. Princip simulace spočívá v řešení ekvivalentního elektrického obvodu, který je uveden na obrázku 55. Výkonový modul SEMiX604GB176HDs bude umístěn na chladiči P16/300 společnosti Semikron.

Parametry ekvivalentního elektrického obvodu pro tepelnou simulaci:

- Totální ztrátový výkon tranzistoru je roven 318 W resp. 495 W při přetížení. $P_{_tot_IGBT1}$ Je dán součtem všech dílčích ztrát tranzistoru: P SW IGBT(av) a P FW IGBT(av)). V simulaci je reprezentován zdrojem proudu. Totální ztrátový výkon diody je roven 114W resp. 191W při přetížení. Je dán $P_{tot D1}$ součtem všech dílčích ztrát diody: $P_{SW_D(av)}$ a $P_{FW_D(av)}$. V simulaci je reprezentován zdrojem proudu. Tepelný odpor mezi polovodičovým přechodem a pouzdrem tranzistoru. $R_{thic \ IGBT1}$ Hodnota je získána z katalogového listu modulu: R_{thic} IGBT1 = 0,058 [K/W] Tepelný odpor mezi polovodičovým přechodem a pouzdrem diody. Hodnota R_{thjc_D1} je získána z katalogového listu modulu: $R_{thic_D1} = 0,081$ [K/W] Tepelný odpor mezi pouzdrem součástky a chladičem. Hodnota odporu je R_{thcr} uvedena v katalogovém listu spínací součástky a vztahuje se k celému modulu. $R_{thcr} = 0,03$ [K/W]. Tepelná kapacita pouzdra součástky C_{thc} nebývá v katalozích udávána. Ze C_{thc} zkušenosti lze odhadnout, že T_c se pohybuje v rozmezí 1,5 až 2,5 s. Hodnotu tepelné kapacity spočítáme s ohledem na velikost R_{thcr}: $C_{thc} = \frac{\tau_C}{R_{thcr}} = \frac{1.5}{0.03} = 50 \text{ [Ws/K]}$ (113)
- R_{thra} Tepelný odpor mezi chladičem a okolím. Tato hodnota byla získána z aplikace Semisel. Odpovídá chladiči P16/300 od společnosti Semikron, který je nuceně chlazen vzduchem (380m³/h). $R_{thra} = 0,026$ [W/K]
- C_{thc} Hodnota tepelné kapacity chladiče P16/300 je stanovena na základě vztahu (72) na 6272 [Ws/K].



Obrázek 55: Ekvivalentní elektrické schéma pro tepelnou simulaci pulsního měniče



3.5.5.1 Výsledky tepelné simulace

Obrázek 56:Průběh teplot: čipu tranzistoru T_{j_IGBT1} , *čipu diody* T_{j_D1} , *pouzdra* Tc, *chladiče* Tr

Simulace si dále klade za cíl stanovit teplotu čipu tranzistoru T_{j_IGBTI} , čipu diody T_{j_DI} , pouzdra výkonového modulu Tc a chladiče Tr při jmenovitém zatížení a průběh teploty během 1,5 násobného výkonového přetížení. Simulace vychází z tepelného ustáleného stavu, ve kterém dojde ke skokovému přetížení po dobu trvání 5 sekund.

Z výsledků simulace vyplývá, že maximální teplota při přetížení se objevuje na čipu tranzistoru. Její velikost je 110 °C. V ustáleném stavu je teplota čipu 92 °C. Obecně se doporučuje nepřesahovat při provozu výkonových modulů teplotu čipu 125 °C. S ohledem na tuto skutečnost je při dimenzování pulsního měniče ponechána odpovídající teplotní rezerva.

3.5.6 Zhodnocení výsledků

Tabulka 9 porovnává výsledky získané:

Aplikací SEMISEL

Analytickým výpočtem

Aplikace SEMISEL je firemní software společnosti Semikron pro výpočet ztrát a oteplení výkonových modulů. Tento software je přístupný na webové stránce [10]. Dílčí postup výpočtu je součástí přílohy č.9.

Analyticky vypočítané ztráty měniče (odstavec 3.5.4.1) jsou vstupními daty pro tepelnou simulaci, kde je simulačním programem SIMPLORER řešen ekvivalentní elektrický obvod zastupující tepelné schéma obvodu (odstavec 3.5.5). Stanovení teplot při jmenovitém provozu i při výkonovém přetížení je uveden v odstavci 3.5.5.1.

	Spínací ztráty tranzistoru	Propustné ztráty tranzistoru	Spínací ztráty diody	Propustné ztráty diody	Teplota chladiče	Teplota pouzdra	Teplota čipu tranzistoru	Teplota čipu diody
Aplikace	214	48	110	58	61	74	88	100
SEMISEL	337*	80^{*}	154*	89*	63 [*]	81^*	100^{*}	105^{*}
Analytický	270	48	59	55	61	74	84	92
výpočet	414*	81*	104*	87*	61*	82^*	97*	110^{*}
Rozdíl [%]	21	0	-86	-5	0	0	-5	-9
	19 [*]	1*	-48 *	-2*	-3 *	1*	-3 [*]	5*

Tabulka 9:Tabulka srovnávající obdržené výsledky, index * označuje hodnoty při přetížení, řádek rozdíl [%] je počítán: ((výpočet-Semisel)/výpočet)·100.

Poslední řádek tabulky udává o kolik procent jsou hodnoty získané analytickým výpočtem větší než hodnoty získané aplikací SEMISEL. Hodnoty označené indexem^{*} jsou vztaženy ke stavu 1,5 násobného proudového přetížení.

Z tabulky je patrné, že výsledky získané analytickým výpočtem jsou velmi blízké k hodnotám získaných na základě aplikace SEMISEL. Výraznější rozdíl hodnot se objevuje pouze ve výpočtech spínacích ztrát diody. Aplikace SEMISEL totiž nebere v úvahu parametry výstupního LC filtru, který má přímý vliv na průběh (rozkmit) proudu procházející součástkami. Rozkmit proudu zásadně ovlivňuje výpočet spínacích ztrát.

4 Dimenzování měniče klimatizace - varianta 1.2



Obrázek 57: Obvodové schéma měniče klimatizace - varianta 1.2

Obvodové schéma varianty 1.2 je totožné s variantou 1.1 (viz odstavec 2.1). Zásadní rozdíl je pouze ve volbě napěťové hladiny jednofázového napěťového střídače. Varianta 1.1 využívá napěťový střídač v napěťové hladině 600 V. Použitím výkonového modulu s nižší napěťovou hladinou lze dosáhnout vyšší spínací frekvence střídače. Tím je umožněna instalace transformátoru menších rozměrů.

Filozofie obvodové varianty 1.2 spočívá v použití 1f střídače s napěťovou hladinou 1200 V. Střídač musí být provozován s nižší spínací frekvencí, protože v důsledku vyšší napěťové hladiny prvku vzrostou ztráty prvku. Díky tomu však, narozdíl od obvodové varianty 1.1, nedojde ke zničení střídače v případě průrazu pulsního měniče.

Z hlediska návrhu varianty 1.2 bude uvažováno, že dimenzování pulsního měniče, diodového usměrňovače i 3f napěťového střídače je totožné s variantou 1.1. Se změnou spínací frekvence 1f střídače je vhodné upravit i převod transformátoru TR1 z k = 0,599 (varianta 1.1 – viz odstavec 3.2.3) na k = 0,612.

IGBT2 D2 IGBT4 D4 0+ 0

4.1 Návrh jednofázového napěťového střídače

Obrázek 58: Simulační model 1f napěťového střídače

4.1.1 Realizace 1f napěťového střídače



59: Modul SEMiX404GB12E4s

Pro realizaci byl vybrán výkonový prvek SEMiX404GB12E4s společnosti Semikron (katalogový list je uveden v příloze č.11). Modul v napěťové hladině 1200 V, je osazen tranzistory s IGBT4 technologií. Přímo v pouzdru modulu je zabudován NTC termistor pro monitorování teploty součástky, která slouží jako zpětná vazba pro řídící elektroniku měniče. Navrhovaný 1f střídač bude složen ze dvou výkonových modulů umístěných na společném chladiči [19], [20].

4.1.1.1 Ztráty 1f střídače realizovaného modulem SEMiX404GB12E4s

Výpočet ztrát vychází z odstavce 3.3.3.1, ze kterého jsou převzaty parametry průběhů proudů součástkami, tzn. jejich střední a efektivní hodnoty. Připomeňme, že vstupní napětí střídače je 375 V. Střídač je přes diodový můstek zatížen proudem I_{-z2} , jehož velikost je dle vztahu (55) stanovena na 45 A resp. 67,5 A při přetížení.



$$K_{off} = \frac{\Delta E_{off}}{\Delta Ic} = \frac{31.8 \cdot 10^{-3}}{200} = 1.59 \cdot 10^{-4} \ [J/A]$$
(114)

$$K_{rr} = \frac{\Delta E_{rr}}{\Delta Ic} = \frac{19,68 \cdot 10^{-3}}{200} = 9,84 \cdot 10^{-5} \text{ [J/A]}$$
(115)

Výpočet střední hodnoty spínacích ztrát:

$$P_{_{SW_IGBT(av)}} = P_{_{SW_OFF_IGBT(av)}} = f_{spinaci} \cdot \frac{U_{CE}}{U_{CC}} \cdot K_{off} \cdot I_{C} = 8000 \cdot \frac{375}{600} \cdot 1,59 \cdot 10^{-4} \cdot 167 \cong 133 \text{ W}$$
(116)

$$P_{_{SW_IGBT(av)}}^{*} = P_{_{SW_OFF_IGBT(av)}}^{*} = f_{spinaci} \cdot \frac{U_{CE}}{U_{CC}} \cdot K_{off} \cdot I_{C}^{*} = 8000 \cdot \frac{375}{600} \cdot 1,59 \cdot 10^{-4} \cdot 246 \cong 196 \text{ W}$$
(117)

$$P_{SW_D(av)} = 0.1 \cdot f_{spinaci} \cdot \frac{U_{CE}}{U_{CC}} \cdot K_{rr} \cdot I_C = 0.1 \cdot 8000 \cdot \frac{375}{600} \cdot 9.84 \cdot 10^{-5} \cdot 167 \cong 8 \text{ W}$$
(118)

$$P_{SW_{-}D(av)}^{*} = 0.1 \cdot f_{spinaci} \cdot \frac{U_{CE}}{U_{CC}} \cdot K_{rr} \cdot I_{C}^{*} = 0.1 \cdot 8000 \frac{375}{600} \cdot 9.84 \cdot 10^{-5} \cdot 246 \cong 12 \text{ W}$$
(119)

Výpočet střední hodnoty propustných ztrát:

Hodnoty U_{CE_0} , U_{F_0} , r_{CE} , r_F jsou získány z katalogového listu výkonového modulu, který je součástí přílohy č.11. Velikosti středních a efektivních hodnot proudů jsou uvedeny v tabulce 4.

$$P_{_FW_IGBT(av)} = I_{IGBT(av)} \cdot Uce_0 + r_{CE} \cdot I_{IGBT(rms)}^2 = 37,28 \cdot 0,9 + 4 \cdot 10^{-3} \cdot 64,29^2 \cong 50 \text{ W}$$
(120)

$$P_{_{-}FW_{_{-}IGBT(av)}}^{*} = I_{_{IGBT(av)}}^{*} \cdot Uce_{_{0}} + r_{_{CE}} \cdot I_{_{IGBT}}^{*} (rms)^{^{2}} = 55,16 \cdot 0.9 + 4 \cdot 10^{^{-3}} \cdot 95,29^{^{2}} \cong 86 \text{ W}$$
(121)

$$P_{_FW_D(av)} = I_{D(av)} \cdot U_{FO} + r_F \cdot I_{D(rms)}^2 = 0,555 \cdot 1,5 + 3,4 \cdot 10^{-3} \cdot 7,68^2 \cong 1 \text{ W}$$
(122)

$$P_{FW_{D(av)}}^{*} = I_{D(av)}^{*} \cdot U_{FO} + r_{F} \cdot I_{D(av)}^{*} = 1,19 \cdot 1,5 + 3,4 \cdot 10^{-3} \cdot 13,81^{2} \cong 2,5$$
 W (123)



Obrázek 60: Přehled ztrát jednotlivých spínacích součástek výkonového modulu

Výpočet účinnosti měniče:

Na základě výpočtu totálního ztrátového výkonu, který reprezentuje veškeré ztráty 1f napěťového střídače, je stanovena skutečná účinnost měniče na 97,15 %.

$$P_{tot(av)} = 4 \cdot (P_{_{SW_{-}IGBT(av)}} + P_{_{-}FW_{-}IGBT(av)} + P_{_{-}FW_{-}IGBT(av)} + P_{_{-}FW_{-}D(av)}) = 4 \cdot (133 + 50 + 8 + 1) = 768 \text{ W} \quad (124)$$

$$\eta_{4_rea\ln a} = 1 - \frac{P_{tot(av)}}{P} = 1 - \frac{P_{tot(av)}}{U_{C2} \cdot I_{Z2}} = 1 - \frac{768}{600 \cdot 45} = 0,9715$$
(125)

4.1.2 Tepelná simulace:

Na základě vyčíslených hodnot ztrát jednotlivých tranzistorů a diod výkonového modulu, je provedena tepelná simulace. Princip simulace spočívá v řešení ekvivalentního elektrického obvodu, který je uveden na obrázku 61. Výkonový modul společnosti Semikron SEMiX404GB12E4s tvoří jednu větev střídače. Celý napěťový střídač je složen ze dvou výkonových modulů umístěných na společném chladiči P16/300 společnosti Semikron.

Parametry ekvivalentního elektrického obvodu pro tepelnou simulaci:

$P_{_tot_IGBT}$	Totální ztrátový výkon jednotlivých tranzistorů je roven 183 W resp. 282 W
	při přetížení. Je dán součtem všech dílčích ztrát tranzistoru $P_{SW _IGBT(av)}$ a $P_{FW_IGBT(av)}$.V simulaci je reprezentován zdrojem proudu.
$P_{_tot_D}$	Totální ztrátový výkon diody je roven 9 W resp. 14,5 W při přetížení. Je dán
	součtem všech dílčích ztrát diody: $P_{SW_D(av)}$ a $P_{FW_D(av)}$. V simulaci je reprezentován zdrojem proudu.
R _{thjc_IGBT}	Tepelný odpor mezi polovodičovým přechodem a pouzdrem tranzistoru. Hodnota je získána z katalogového listu modulu: $R_{thjc_{-}IGBT}$ =0,072 [K/W]
R _{thjc _ D}	Tepelný odpor mezi polovodičovým přechodem a pouzdrem diody. Hodnota je získána z katalogového listu modulu: $R_{thjc_D} = 0,14$ [K/W]
R _{thcr}	Tepelný odpor mezi pouzdrem součástky a chladičem. Hodnota odporu je
	uvedena v katalogovém listu spínací součástky a vztahuje se k celému
	modulu. $R_{thcr} = 0,03$ [K/W].
C_{thc}	Tepelná kapacita pouzdra součástky C_{thc} nebývá v katalozích udávána. Ze
	zkušenosti lze odhadnout, že T_c se pohybuje v rozmezí 1,5 až 2,5 s. Hodnotu
	tepelné kapacity spočítáme s ohledem na velikost R_{thcr} :

$$C_{thc} = \frac{\tau_C}{R_{thcr}} = \frac{1.5}{0.03} = 50 \text{ [Ws/K]}$$
 (126)

R_{thra}

Tepelný odpor mezi chladičem a okolím. Tato hodnota byla získána z aplikace Semisel. Odpovídá chladiči P16/300 od společnosti Semikron, který je nuceně chlazen vzduchem (380 m^3 /h). $R_{thra} = 0,026$ [W/K]

 C_{thc} Hodnota tepelné kapacity chladiče P16/300 je stanovena na základě vztahu (72) na 6272 [Ws/K].



Obrázek 61: Ekvivalentní elektrické schéma pro tepelnou simulaci 1f napěťového střídače



4.1.2.1 Výsledky tepelné simulace

Obrázek 62: *Průběh teplot: čipu tranzistoru* $T_{i,IGBT}$, *čipu diody* $T_{i,D}$, *pouzdra* Tc, *chladiče* Tr

Simulace si klade za cíl stanovit teploty čipu tranzistoru T_{j_IGBT} , čipu diody T_{j_D} , pouzdra součástky T_C a chladiče T_r . Teploty je nutno stanovit při jmenovitém zatížení měniče, tak při jeho 1,5 násobném přetížení trvajícím 5 sekund. Vzhledem k vysoké spínací frekvenci měniče je možné v simulaci pracovat jen se středními hodnotami ztrát resp. teplot.

Z výsledku simulace uvedeného na obrázku 62 vyplývá že nejvyšší teplota při přetížení se vyskytuje na čipu tranzistoru. Její velikost je 108 °C. V ustáleném stavu je teplota čipu 94 °C. Obecně se doporučuje nepřesahovat při provozu výkonových modulů teplotu čipu 125 °C. S ohledem na tuto skutečnost je při návrhu 1f střídače ponechána odpovídající teplotní rezerva.

4.1.3 Zhodnocení výsledků

 Tabulka 10 porovnává výsledky získané:
 • Aplikací SEMISEL

 • Aplikací výsledky získané:
 • Aplikací SEMISEL

Analytickým výpočtem

Aplikace SEMISEL je firemní software společnosti Semikron pro výpočet ztrát a oteplení výkonových modulů. Tento software je přístupný na webové stránce [10]. Dílčí postup výpočtu je součástí přílohy č.10.

Analyticky vypočítané ztráty měniče (odstavec 4.1.1.1) jsou vstupními daty pro tepelnou simulaci, kde je simulačním programem SIMPLORER řešen ekvivalentní elektrický

obvod zastupující tepelné schéma obvodu (obrázek 61). Stanovení teplot při jmenovitém provozu i při výkonovém přetížení je uveden v odstavci 4.1.2.1.

Poslední řádek tabulky udává, o kolik procent jsou hodnoty stanovené analytickým výpočtem větší, než hodnoty získané aplikací SEMISEL. Hodnoty označené indexem^{*} jsou vztaženy ke stavu 1,5 násobného proudového přetížení.

Z tabulky je zřejmé, že největší rozptyl hodnot se vyskytuje u propustných ztrát diody. Zadávaný vstupní parametr pro výpočet v aplikaci Semisel (viz příloha č.10, obrázek 24) t_{edge2} plně nevystihuje požadovaný tvar proudu . Aplikace Semisel tento parametr zdola omezuje na hranici 0,1 z celkové doby periody. Požadovaný průběh proudu by ovšem vystihoval parametr $t_{edge2} \rightarrow 0$. Aplikace Semisel tedy počítá s delší dobou vedení diody v rámci periody. Tím je způsoben zásadní rozpor mezi velikostí propustných ztrát diody.

	Spínací ztráty tranzistoru	Propustné ztráty tranzistoru	Spínací ztráty diody	Propustné ztráty diody	Teplota chladiče	Teplota pouzdra	Teplota čipu tranzistoru	Teplota čipu diody
Aplikace	59	80	5	14	66	76	79	86
SEMISEL	94*	146^{*}	7^*	23*	69 [*]	84^*	88*	101^{*}
Analytický	133	50	8	1	70	81	83	94
výpočet	196 [*]	86*	12*	$2,5^{*}$	70^{*}	88^*	90 [*]	108^{*}
Rozdíl [%]	56	-60	38	-1300	6	6	5	9
	5 2*	-70 [*]	4 2 [*]	-820*	1^*	5*	2^*	6*

Tabulka 10:Tabulka srovnávající obdržené výsledky, index * *označuje hodnoty při přetížení, řádek rozdíl [%] je počítán: ((výpočet-Semisel)/výpočet)·100.*

5 Dimenzování měniče klimatizace - varianta 2

Popisem vlastností této topologie se zabývá odstavec 2.2. Dimenzováni 3f napěťového střídače je totožné s variantou 1.1 a 1.2. Jeho návrh je součástí odstavce 3.1.



Obrázek 63: Obvodové schéma měniče klimatizace - varianta 2

5.1 Návrh jednofázového napěťového střídače



5.1.1 Simulace jednofázového napěťového střídače

Obrázek 64: Simulační model 1f napěťového střídače

Na vstupní svorky jednofázového střídače je přivedeno napětí SS meziobvodu, které se dle poměrů na troleji může pohybovat v rozmezí 400 V až 900 V. Pro účely simulace je obvod zatížen zdrojem proudu I_{z2} , který reprezentuje provoz měniče v ustáleném stavu. Jeho velikost je s využitím vztahu (55) stanovena na 45 A pro reprezentaci jmenovitého zatížení a 67,5 A pro simulaci 1,5 násobného výkonového přetížení. Průběhy proudů prezentované na obrázcích 65 a 66 jsou platné pro $U_{SS} = 900$ V.



Obrázek 65: Průběh proudů tranzistory $I_{_IGBTI}$, $I_{_IGBT4}$ a diodami $I_{_D2}$, $I_{_D3}$



Obrázek 66: detail pulsu proudu I_IGBTI, I_IGBT4, I_D2, I_D3

	Jmenov	vitý provoz	Pi	řetižení		
	IGBT2.I [A]	D3.I [A]	IGBT2.I [A]	D3.I [A]		
Maximum	477.324298467874	477.1166703748	581.994170758237	581.894322633536		
Mean Value	15.7120114630934	414.222095488058m	22.9363263455114	560.221382080901m		
Rectified Mean	15.7120115015959	423.15874330958m	22.9363263905814	569.229865244117m		
R.M.S. value	70.6724626008006	11.5231429366883	93.8324956575203	14.6763114352537		
R.M.S. AC	68.9037710567802	11.5156955150333	90.9860548385892	14.6656152052213		

Tabulka 11: Parametry průběhů proudů tranzistory a diodami

5.1.2 Realizace 1f napěťového střídače



67: modul FF650R17IE4D B2

Pro realizaci byl vybrán výkonový modul FF650R17IE4D B2 společnosti Infineon (katalogový list je uveden v příloze č.12). Modul v napěťové hladině 1700 V, je osazen tranzistory s IGBT4 technologií. Přímo v pouzdru modulu je zabudován NTC termistor pro monitorování teploty výkonového modulu. Navrhovaný jednofázový střídač bude složen ze dvou výkonových modulů umístěných na společném chladiči.



5.1.2.1 Ztráty 1f střídače realizovaného modulem FF650R17IE4D B2

Obrázek 68: Průběh ztrátové energie v závislosti na výstupním proudu

Vzhledem k charakteru proudu, který prochází spínacími součástkami je zřejmé, že spínací ztráty budou reprezentovány především vypínacími ztrátami tranzistorů $P_{_{SW}_{_{_{}}Off_{_{}}IGBT}}$. Zapínací ztráty tranzistorů $P_{_{_{SW}_{_{}}ON_{_{}}IGBT}}$ jsou nulové, protože proud v okamžiku zapnutí tranzistoru je rovněž roven nule. Výpočet spínacích ztrát diod $P_{_{_{}SW_{_{}}D(av)}}$ bude zohledněn koeficientem 0,1 [8]. Proud diodou v okamžiku jejího vypínání je sice roven nule, ztráty ovšem vznikají v důsledku strmého poklesu proudu diodou (viz obrázky 65 a 66). Samotné vypnutí diody je tak doprovázeno zákmitem zredukovaného zotavovacího proudu $I_{_{TT}}$ v době, kdy je na již na diodě závěrné napětí.

Při výpočtech ztrát výkonového prvku bude uvažováno vstupní napětí rovno 900 V. V tomto pracovním bodu výkonový modul generuje nejvíce ztrát.

Výpočet středních hodnot spínacích ztrát:

$$K_{off} = \frac{\Delta E_{off}}{\Delta Ic} = \frac{146 \cdot 10^{-3}}{400} = 3,65 \cdot 10^{-4} \ [J/A]$$
(127)

$$K_{rr} = \frac{\Delta E_{rr}}{\Delta Ic} = \frac{155 \cdot 10^{-3}}{400} = 3,875 \cdot 10^{-4}$$
(128)

 $P_{_{SW_OFF_IGBT(av)}} = f_{spinaci} \cdot K_{off} \cdot I_C = 1900 \cdot 3,65 \cdot 10^{-4} \cdot 477 \cong 330 \text{ W}$ (129)

$$P_{_{SW_{_{OFF_{_{IGBT}(av)}}}}^{*} = f_{spinaci} \cdot K_{off} \cdot I_{c}^{*} = 1900 \cdot 3,65 \cdot 10^{-4} \cdot 582 \cong 403 \,\mathrm{W}$$
(130)

$$P_{SW_D(av)} = 0.1 \cdot f_{spinaci} \cdot K_{rr} \cdot I_C = 0.1 \cdot 1900 \cdot 3.875 \cdot 10^{-4} \cdot 476 \cong 35 \text{ W}$$
(131)

$$P_{_{SW_{_{D(av)}}}}^{*} = 0,1 \cdot f_{spinaci} \cdot K_{rr} \cdot I_{C}^{*} = 0,1 \cdot 1900 \cdot 3,875 \cdot 10^{-4} \cdot 581 \cong 43$$
 W (132)

Výpočet středních hodnot propustných ztrát:

Hodnoty U_{CE_0} , U_{F_0} , r_{CE} , r_F jsou získány na základě aproximované propustné charakteristiky. Velikost středních a efektivních hodnot proudů jsou získány ze simulace v programu SIMPLORER. Její výsledky jsou číselně shrnuty v tabulce 11. Střední hodnota je zvýrazněna zeleně, efektivní hodnota žlutě.



Obrázek 69: Aproximace propustné charakteristiky diody (vlevo) a tranzistoru (vpravo)

$$r_{CE} = \frac{\Delta U_{CE}}{\Delta I_C} = \frac{3.8 - 1}{1300} = 2.15 \cdot 10^{-3} \ \Omega \qquad \qquad U_{CE_0} = 1.0 \ \text{V}$$
(133)

$$r_F = \frac{\Delta U_F}{\Delta I_F} = \frac{2,2-1,1}{1300} = 8,46 \cdot 10^{-4} \ \Omega \qquad \qquad U_{F_0} = 1,1 \ \text{V}$$
(134)

$$P_{_FW_IGBT(av)} = I_{IGBT(av)} \cdot Uce_0 + r_{CE} \cdot I_{IGBT(rms)}^2 = 15,71 \cdot 1 + 2,15 \cdot 10^{-3} \cdot 70,67^2 \cong 26 \text{ W}$$
(135)

$$P_{_{FW}_IGBT(av)}^{*} = I_{_{IGBT(av)}}^{*} \cdot Uce_{_{0}} + r_{_{CE}} \cdot I_{_{IGBT}}^{*} (rms)^{2} = 22,93 \cdot 1 + 2.15 \cdot 10^{-3} \cdot 93,83^{2} \cong 42$$
 W (136)

$$P_{_FW_{_D(av)}} = I_{_{D(av)}} \cdot U_{_{FO}} + r_{_F} \cdot I_{_{D(rms)}}^2 = 0,414 \cdot 1,1 + 8,46 \cdot 10^{-4} \cdot 11,52^2 \cong 0,6$$
 W (137)

$$P_{FW_{-}D(av)}^{*} = I_{D(av)}^{*} \cdot U_{FO} + r_{F} \cdot I_{D}^{*}(rms)^{2} = 0,560 \cdot 1,1 + 8,46 \cdot 10^{-4} \cdot 14,67^{2} \cong 0,8$$
 (138)


Obrázek 70: Přehled ztrát jednotlivých spínacích součástek výkonového modulu

Výpočet účinnosti měniče:

$$P_{tot(av)} = 4 \cdot (P_{_SW_IGBT(av)} + P_{_FW_IGBT(av)} + P_{_SW_D(av)} + P_{_FW_D(av)}) = 4 \cdot (330 + 26 + 35 + 0,6) = 15664 \text{ W}$$
(139)

$$\eta_{4_realna} = 1 - \frac{P_{tot(av)}}{P} = 1 - \frac{P_{tot(av)}}{U_{C2} \cdot I_{Z2}} = 1 - \frac{1566.4}{600 \cdot 45} = 0.9419$$
(140)

Výpočtem totálního ztrátového výkonu, který reprezentuje veškeré ztráty 1f napěťového střídače, je stanovena skutečná účinnost měniče na 94,19 %.

5.1.3 Tepelná simulace:

Na základě vyčíslených hodnot ztrát jednotlivých tranzistorů a diod výkonového modulu je provedena tepelná simulace. Princip simulace spočívá v řešení ekvivalentního elektrického obvodu, který je uveden na obrázku 71. Výkonový modul společnosti Infineon FF650R17IE4D B2 obsahuje jednu větev střídače. Celý 1f napěťový střídač je složen ze dvou výkonových modulů umístěných na společném chladiči P16/300 společnosti Semikron.

Parametry ekvivalentního elektrického obvodu pro tepelnou simulaci:

- $P_{_tot_IGBT}$ Totální ztrátový výkon jednotlivých tranzistorů je roven 356 W resp. 445 Wpři přetížení. Je dán součtem všech dílčích ztrát tranzistoru $P_{_SW_IGBT(av)}$ a $P_{_FW_IGBT(av)}$). V simulaci je reprezentován zdrojem proudu.
- $P_{_tot_D}$ Totální ztrátový výkon diody je roven 35,6 W resp. 43,8 W při přetížení. Je dán součtem všech dílčích ztrát diody: $P_{_FW_D(av)}$ a $P_{_SW_D(av)}$. V simulaci je reprezentován zdrojem proudu.
- R_{thjc_IGBT} Tepelný odpor mezi polovodičovým přechodem a pouzdrem tranzistoru. Hodnota je získána z katalogového listu modulu: $R_{thjc_IGBT1} = 0,036$ [K/W]
- R_{thjc_D} Tepelný odpor mezi polovodičovým přechodem a pouzdrem diody. Hodnota je získána z katalogového listu modulu: $R_{thjc_D1} = 0,0525$ [K/W]
- R_{thcr} Tepelný odpor mezi pouzdrem součástky a chladičem. Hodnota odporu je uvedena v katalogovém listu spínací součástky a vztahuje se k celému modulu. $R_{thcr} = 0,0045$ [K/W].
- C_{thc} Tepelná kapacita pouzdra součástky C_{thc} nebývá v katalozích udávána. Ze zkušenosti lze odhadnout, že T_c se pohybuje v rozmezí 1,5 až 2,5 s. Hodnotu tepelné kapacity spočítáme s ohledem na velikost R_{thcr} :

$$C_{thc} = \frac{\tau_C}{R_{thcr}} = \frac{1.5}{0,0045} = 333 \quad [Ws/K]$$
(141)

- R_{thra} Tepelný odpor mezi chladičem a okolím. Tato hodnota byla získána z aplikace Semisel. Odpovídá chladiči P16/300 od společnosti Semikron, který je nuceně chlazen vzduchem (380m³/h). $R_{thra} = 0,026$ [W/K]
- C_{thc} Hodnota tepelné kapacity chladiče P16/300 je stanovena na základě vztahu (72) na 6272 [Ws/K].



Obrázek 71: Ekvivalentní elektrické schéma pro tepelnou simulaci 1f napěťového střídače



5.1.3.1 Výsledky tepelné simulace

Obrázek 72: Průběh teplot: čipu tranzistoru T_{j_IGBT} , *čipu diody* T_{j_D} , *pouzdra* Tc, *chladiče* Tr

Simulace si klade za cíl stanovit teploty čipu tranzistoru T_{j_IGBT} , čipu diody T_{j_D} , pouzdra součástky T_C a chladiče T_r . Teploty je nutno stanovit při jmenovitém zatížení měniče, tak při jeho 1,5 násobném přetížení trvajícím 5 sekund. Vzhledem k vysoké spínací frekvenci měniče je možné v simulaci pracovat jen se středními hodnotami ztrát resp. teplot.

Z výsledků simulace uvedených na obrázku 72 vyplývá, že maximální teplota při přetížení se vyskytuje na čipu tranzistoru. Její velikost je 110 °C. V ustáleném stavu je teplota čipu 105 °C. Obecně se doporučuje nepřesahovat při provozu výkonových modulů teplotu čipu 125 °C. S ohledem na tuto skutečnost je při návrhu 1f střídače ponechána odpovídající teplotní rezerva.



5.2 Návrh jednofázového transformátoru

Obrázek 73: Simulační model 1f transformátoru

5.2.1 Realizace 1f transformátoru

Návrh jednofázového transformátoru vychází z parametrů transformátoru, jehož měřením se zabývá odstavec 3.2.2 (jmenovitě přejímá velikosti el. parametrů: R_1 , R_2 , $L_{h_zmerena1}$, $L_{\sigma_zmerena}$). Pro optimalizaci návrhu 1f střídače (odstavec 5.1) a diodového usměrňovače (odstavec 5.3) je nutné omezit rozkmit proudu procházející transformátorem. To je zajištěno vloženou indukčností L1, jejíž velikost byla na základě simulace stanovena na 120 µH.

Transformátory obdobného použití jsou vyráběny na zakázku. Výrobci transformátoru je nutno zadat především následující základní parametry:

- Provozní frekvence transformátoru: 1900 Hz
- Příkon transformátoru: 27022 W dle vztahů (54) a (55)
- Způsob chlazení:
 Vzduchové nucené, chladič P16/300⁸
- převod transformátoru:

Pro stanovení převodu transformátoru budeme vycházet z obvodového schématu uvedeného na obrázku 73. Na vstupu bude předpokládáno nejnižší možné napětí, tzn. $U_{_ss} = 400$ V. Převod transformátoru musí být volen tak, aby napětí na kondenzátoru C1 bylo minimálně 600 V. Při stanovování převodu je ovšem nutné dále zohlednit vliv rozptylových indukčností, implementaci mrtvých časů u 1f napěťového střídače a pokles výstupního napětí v důsledku zatížení proudem $I_{_Z2}$. Konečný převodu transformátoru je na základě počítačové simulace stanoven na k=0,5896.

5.3 Návrh můstkového diodového usměrňovače

5.3.1 Simulace můstkového diodového usměrňovače



Obrázek 74: Simulační model můstkového usměrňovače

⁸ Transformátor bude umístěn na společném chladiči spolu s indukčností L1 a diodovým usměrňovačem.



Pro účely simulace je diodový usměrňovač zatížen zdrojem proudu $I_{_{Z2}}$. Připomeňme že jeho velikost je dle vztahu (55) stanovena na 45 A resp. 67,5 A při přetížení. Obrázek 75 znázorňuje detail průběhu proudu diodami. T_1 je interval nárůstu proudu. T_2 je interval poklesu proudu. Parametry průběhu proudu pro jmenovitý provoz diodového můstku i jeho přetížení jsou uvedeny v tabulce 12. Střední hodnota proudu je zvýrazněna zeleně. Efektivní hodnota žlutě.

	Jmenovitý provoz	Přetiženi
	D6.I [A]	D6.I [A]
Maximum	259.849089961744	320.36911921291
Peak to Peak	259.863907703186	320.383936761698
Mean Value	20.9859140268915	33.5426767946105
Rectified Mean	20.9918964250623	33.5486992301524
R.M.S. value	49.1448031673744	69.8969075264117
R.M.S. AC	44.4387566299497	61.3226427611208

Tabulka 12: Parametry průběhů proudu diodami usměrňovače

5.3.2 Realizace 1f diodového usměrňovače v můstkovém zapojení



76: diodový modul DD121S

Vzhledem ke značné spínací frekvenci usměrňovaného napětí je nutné zvolit diodový modul s krátkou dobou zotavení t_{rr} a malým zotavovacím nábojem Q_{rr} . Na základě těchto kritérií byl pro realizaci zvolen výkonový modul DD121S společnosti Infineon (katalogový list je uveden v příloze č.13). Modul je

v napěťové hladině 1200 V. Navrhovaný můstkový usměrňovač bude sestaven ze dvou výkonových modulů. Vzhledem k očekávaným nízkým hodnotám ztrát resp. oteplení budou diodové moduly umístěny na společném chladiči i s 1f transformátorem a indukčností L1.

5.3.2.1 Ztráty jednofázového diodového usměrňovače

Pro výpočet spínacích ztrát je vhodné stanovit velikost zotavovacího Q_{rr} náboje pro danou strmost poklesu proudu diody. Strmost poklesu proudu d_F/dt je stanovena na základě znalosti doby poklesu proudu T_2 (viz obrázek 75) a maximální hodnoty proudu diody (hodnota je uvedena v tabulce 12). K výpočtu vypínacích ztrát diody (dle [6] str. 35) je dále nutné stanovit tzv. faktor měkkosti *s*. Pro diodu lze uvažovat hodnotu 0,25.



Obrázek 77: Odečet zotavovacího náboje Q_{rr} výkonového modulu DD121S

Spínací ztráty diody

$$d_F / dt = \frac{1 \cdot 10^{-6}}{T_2} \cdot I_{-D(\text{max})} = \frac{1 \cdot 10^{-6}}{5.2 \cdot 10^{-5}} \cdot 260 \cong 5 \text{ A/}\mu\text{s}$$
(142)

$$d_F/dt^* = \frac{1 \cdot 10^{-6}}{T_2^*} \cdot I_{-D(\text{max})} = \frac{1 \cdot 10^{-6}}{6,11 \cdot 10^{-5}} \cdot 320 \cong 5 \text{ A/\mu s}$$
(143)

$$P_{SW_{D(av)}} = P_{off_{D(av)}} = \frac{s}{1+s} \cdot f \cdot U \cdot Q_{rr} = \frac{0.25}{1+0.25} \cdot 1900 \cdot 600 \cdot 48 \cdot 10^{-6} \cong 11 \text{ W}$$
(144)

$$P_{SW_{D(av)}}^{*} = P_{off_{D(av)}}^{*} = \frac{s}{1+s} \cdot f \cdot U \cdot Q_{rr}^{*} = \frac{0.25}{1+0.25} \cdot 1900 \cdot 600 \cdot 48 \cdot 10^{-6} \cong 11 \text{ W}$$
(145)

Propustné ztráty diody

$$P_{FW_{D(av)}} = (I_{D(av)} \cdot U_{FO} + r_F \cdot I_{D(rms)}^{2}) = (22,98 \cdot 0.95 + 1,7 \cdot 10^{-3} \cdot 49,14^{2}) \cong 26 \text{ W}$$
(146)

$$P_{FW_{D(av)}}^{*} = (I_{D(av)}^{*} \cdot U_{FO} + r_{F} \cdot I_{D}^{*} (rms)^{2}) = (33,54 \cdot 0,95 + 1,7 \cdot 10^{-3} \cdot 69,89^{2}) \cong 40 \text{ W}$$
(147)

Hodnoty U_{F0} a r_F jsou získány z katalogového listu výkonového modulu, který je obsažen v příloze č.13. Velikosti středních a efektivních hodnot proudů jsou uvedeny v tabulce 12.



Obrázek 78: Přehled ztrát jednotlivých spínacích součástek výkonového modulu

Výpočet účinnosti měniče:

$$P_{tot(av)} = 4 \cdot \left(P_{_{SW_{-}D(av)}} + P_{_{-}FW_{-}D(av)} \right) = 4 \cdot (11 + 26) = 148 \text{ W}$$
(148)

$$\eta_{2_rea\ln a} = 1 - \frac{P_{tot(av)}}{P} = 1 - \frac{P_{tot(av)}}{U_{C2} \cdot I_{Z2}} = 1 - \frac{148}{600 \cdot 45} = 0,9945$$
(149)

Výpočtem totálního ztrátového výkonu, který reprezentuje veškeré ztráty 1f diodového usměrňovače, je stanovena skutečná účinnost usměrňovače na 99,45 %.

5.3.3 Tepelná simulace:

Na základě vyčíslených ztrát diod výkonového modulu je provedena tepelná simulace. Princip simulace spočívá v řešení ekvivalentního elektrického obvodu, který je uveden na obrázku 79. Výkonový modul DD121S obsahuje jednu větev můstkového usměrňovače. Celý usměrňovač bude složen ze dvou výkonových modulů umístěných na společném chladiči P16/300 společnosti Semikron.

Parametry ekvivalentního elektrického obvodu pro tepelnou simulaci:

- $P_{_tot_D}$ Totální ztrátový výkon diody je roven 37 W resp. 51 W při přetížení. Je dán součtem všech dílčích ztrát diody: $P_{_SW_D(av)}$. + $P_{_FW_D(av)}$. V simulaci je reprezentován zdrojem proudu.
- R_{thjc_D} Tepelný odpor mezi polovodičovým přechodem a pouzdrem diody. Hodnota je získána z katalogového listu modulu: $R_{thjc_D} = 0,28$ [K/W]
- R_{thcr} Tepelný odpor mezi pouzdrem součástky a chladičem. Hodnota odporu je uvedena v katalogovém listu spínací součástky a vztahuje se k celému modulu. $R_{thcr} = 0,03$ [K/W].
- C_{thc} Tepelná kapacita pouzdra součástky C_{thc} nebývá v katalozích udávána. Ze zkušenosti lze odhadnout, že T_c se pohybuje v rozmezí 1,5 až 2,5 s. Hodnotu tepelné kapacity spočítáme s ohledem na velikost R_{thcr} :

$$C_{thc} = \frac{\tau_c}{R_{thcr}} = \frac{1.5}{0.03} = 50 \, [Ws/K]$$
(150)

- R_{thra} Tepelný odpor mezi chladičem a okolím. Odpovídá chladiči P16/300 od společnosti Semikron. $R_{thra} = 0,026$ [W/K]
- C_{thc} Hodnota tepelné kapacity chladiče P16/300 je stanovena na základě vztahu (72) na 6272 [Ws/K].



Obrázek 79: Ekvivalentní elektrické schéma pro tepelnou simulaci diodového usměrňovače



5.3.3.1 Výsledky tepelné simulace získané programem Simplorer

Obrázek 80: *Průběh teplot: čipu diody* T_{j_D} , *pouzdra* Tc, *chladiče* Tr

Cílem simulace je ověřit teploty čipů diod Tj_D , pouzder součástek T_C a chladiče Tr. Teploty jsou zjišťovány pro jmenovité zatížení usměrňovače, tak pro jeho 1,5 násobné výkonové přetížení trvající 5 sekund. Vzhledem ke značné spínací frekvenci měniče je možné v simulaci pracovat jen se středními hodnotami ztrát resp. teplot.

Z výsledného průběhu teplot uvedeného na obrázku 80 lze odečíst maximální teploty čipů diod při přetížení 71 °C a v ustáleném stavu 66 °C. Nízké teploty naznačují, že chladič není plně využit tzn. poskytuje nadměrnou výkonovou rezervu. Tato rezerva je ponechána záměrně, aby na stejný chladič mohly být umístěny ještě 1f transformátor a indukčnost L1.

6 Závěr

Při výběru spínacích prvků byly voleny moderní výkonové moduly, které mohou být provány až k hraniční teplotě čipu 150 °C. Použité prvky jsou tepelně dimenzovány tak, aby ani při 1,5 násobném výkonovém přetížení teplota čipu nepřesáhla 110 °C. Při dimenzování je nutné zohlednit fakt, že mezi pouzdrem výkonového modulu a chladičem bude ještě vložena dielektrická vrstva, která zajišťuje druhou izolaci celého měniče klimatizace. Tepelný odpor této vrstvy není předem znám. Proto je při dimenzování nutné ponechat odpovídající teplotní rezervu. Dalším kritériem pro výběr spínacích prvků byl integrovaným NTC termistor přímo v pouzdru součástky. Monitorování teploty součástky slouží jako zpětná vazba pro řídící elektroniku měniče.

Při navrhování jednotlivých výkonových prvků se osvědčilo využívání aplikací pro výpočet ztrát Semisel (firemní aplikace společnosti Semikron) a Iposim (firemní aplikace společnost Infineon). Společnosti zabývající se prodejem výkonových součástek nabízejí širokou škálu spínacích prvků obdobného výkonu. Tyto prvky se ovšem liší například druhem použité technologie výroby polovodiče (IGBT3, IGBT4, IGBTV,...) nebo provedením pouzdra. Proto se osvědčilo provést předvýběr nejvhodnějších spínacích prvků na základě kalkulací aplikace Semisel / Iposim. Zásadním nedostatkem obou těchto aplikací je fakt, že nedokáží dostatečně zohlednit parametry průběhu proudu součástkou. Znalost průběhu proudu (tvar, rozkmit) je zásadní pro výpočet ztrát prku a jeho oteplení.

Následně uvedené tabulky 13, 14 a 15 přehledným způsobem prezentují klíčové vlastnosti jednotlivých topologií. Na základě informací zde uvedených lze usoudit, že pro realizaci měniče klimatizace je nejvhodnější varianta 1.1. Tato topologie je nejen ekonomicky nejvýhodnější, ale také poskytuje nejvyšší spínací frekvence (viz parametr: *průměrná spínací frekvence prvku*). Díky vysoké spínací frekvenci lze očekávat nízkou emisi hluku.

Zásadním benefitem varianty 2 jsou nižší nároky na prostor (topologie umožňuje použití jen tří chladičů místo čtyř), který je ovšem vykoupen nejvyšší cenou ze všech tří porovnávaných variant. Současně také pracuje s nejnižšími spínacími frekvencemi. Použití této topologie lze proto doporučit především tam, kde je v důsledku nedostatku místa nemožné použít variantu 1.1. Střešní nástavba, ve které bude měnič klimatizace umístěn však poskytuje místa dostatek. Proto je použití varianty 2 nevhodné.

Použití varianty 1.2 poskytuje vyšší provozní spolehlivost oproti variantě 1.1. Kdy (oproti variantě 1.1) v případě průrazu pulsního měniče na vstupu nedojde k průrazu i jednofázového střídače. Tato vlastnost je zajištěna použitím jednofázového střídače v napěťové hladině 1200 V (oproti 600 V u varianty 1.1). Cena střídače v napěťové hladině 1200 V je ovšem 2x vyšší než střídače v napěťové hladině 600 V (viz tabulka 13 a 14). Navíc v případě průrazu pulsního měniče musí být tak jako tak odstaven celý měnič klimatizace. Na základě těchto vlastností je pro realizaci měnič klimatizace výhodnější použití topologické varianty 1.1.

			Typ	Napěťová hladina [V]	Návrh proveden v odstavci:	Spínací / provozní frekvence [Hz]	Počet kusů v topologii	Celková cena [Kč]	Celková hmotnost [kg]
	Pulsní měnič	R C S MARY	SEMiX 604GB176HDs	1 700	3.5	4 700	1	5 150	0,4
	Indukčnost		981 µН		3.5.3.1	4 700	1	8 600	10
۲.	1f střídač		FF450R06ME3	600	3.3	17 000	2	3 500	0,69
ANTA 1	Transformátoi				3.2	17000	1	8 000	10
VARI	Usměrňovač	B L.	SKKD170F	1 200	3.4	$17\ 000$	2	4 900	0,306
	3f střídač	a a gam	SEMIX 151GB12E4s	1 200	3.1	10 000	3	4 800	0,435
	ıladič			P16	/ 300		3	200	25,7
	nr Ct			P16/	/ 200		1	8	
	Kondenzáto		460 µF				8	5 600	3,2
ika	Pr	ůměrná spínací	1(0 567 H	Ηz				
kterist	Ir	ekvence prvku Celková cena	48	8 750 k	٢č				
Chara	Ce	lková hmotnost	5	0,041 k	g				

Tabulka 13: Závěrečné zhodnocení klíčových parametrů varianty 1.1

			Typ	Napěťová hladina [V]	Návrh proveden v odstavci:	Spínací / provozní frekvence [Hz]	Počet kusů v topologii	Celková cena [Kč]	Celková hmotnost [kg]
	Pulsní měnič	a constant	SEMIX 604GB176HDs	1 700	3.5	4 700	1	5 150	0,4
	Indukčnost		981 µН		3.5.3.1	4 700	1	8 600	10
.2	1f střídač	a state of the second s	SEMIX 404GB12E4s	1 200	4.1	8 000	2	7 100	0,8
ANTA 1	Transformátoi				4	8 000	1	9 600	12,3
VARI	Usměrňovač	B. W.	SKKD170F	1 200	3.4	8 000	2	4 900	0,306
	3f střídač	a a gun	SEMIX 151GB12E4s	1 200	3.1	10 000	3	4 800	0,435
	ıladič			P16/	/ 300		3	200	25,7
	r Ch			P16/	/ 200		1	8	
	Kondenzátc		460 µF				8	5 600	3,2
tika	Pr	ůměrná spínací ekvence pryku	7	7567 H	z				
ıkteris		Celková cena	5	3 950 k	٢č				
Chara	Ce	lková hmotnost	5	3,141 k	g				

Tabulka 14:Závěrečné zhodnocení klíčových parametrů varianty 1.2

Kon	VARIANTA 2	Kondenzátor Chladič 3f střídač Indukčnost Usměrňovač Transformáto 1f střídač		460 μF SEMiX 120 μH DD121S FF650R17 Typ 151GB12E4s 120 μH DD121S - FF650R17 Typ	H 1 200 - 1 200 - 1 700 Napěť'ová hladina [V]	00 00 3.1 5.2.1 5.3 5.2 5.1 Návrh proveden v odstavci:	10 000 1 900 1 900 1 900 Spínací / provozní frekvence [Hz]	T T <tht< th=""> <tht< th=""> <tht< th=""> <tht< th=""></tht<></tht<></tht<></tht<>	2 800 5 900 4 800 6 200 3 700 16 000 17 200 Celková cena [Kč]	1, 10, 10, 1, Celková hmotnost
		Kondenzátor Ch		460 µF	P16	/ 200		1	2 800 5	16
	Charakt	Ce	Celková cena elková hmotnost	50 4	6 600 k 8,195 k	<č ‹g				

Tabulka 15:Závěrečné zhodnocení klíčových parametrů varianty 2

Použitá literatura

- [1] Vondrášek, F.: Výkonová elektronika Svazek 3, Západočeská univerzita v Plzni, 2003
- [2] Vondrášek, F.: Výkonová elektronika Svazek 2, Západočeská univerzita v Plzni, 2003
- [3] Kůs, V.: Nízkofrekvenční rušení, Západočeská univerzita v Plzni, 2003
- [4] Vondrášek, F, Langhammer, J, Peroutka, A, Měsíček, J, Molnár, J .: Výkonová elektronika Svazek 6:Projektování výkonových polovodičových měničů-vybrané statě, Západočeská univerzita v Plzni, 2008
- [5] http://motor.feld.cvut.cz/www/materialy/X14ZSE/Mereni_trafa.pdf
- [6] Interní dokumentace společnosti STS-trafo
- [7] http://www.greif.cz/download/its075-zaklady-akustiky-prirucka-pro-zacatecniky.pdf
- [8] http://semisel.semikron.com/help/DCACdevice.htm
- [9] http://www.ansoft.com/products/em/simplorer/
- [10] http://semisel.semikron.com/Circuit.asp
- [11] http://www.semikron.com/
- [12] http://web.transim.com/Infineon-IPOSIM
- [13] http://www.semikron.com/skcompub/en/SID-E454621D-7D062BB4/section1_Power_Semiconductors_Basic_Operating_Principles_section2_ Basics.pdf
- [14] http://www.semikron.com/skcompub/en/SID-E454621D-7D062BB4/section5_Application_Notes_for_IGBT_and_MOSFET_Modules.pdf
- [15] http://www.semikron.com/skcompub/en/SID-E454621D-7D062BB4/section7_Software_tool_as_a_dimensioning_aid.pdf
- [16] http://www.semikron.com/skcompub/en/SEMIX.pdf
- [17] http://www.semikron.com/skcompub/en/SID-051160CA-22D566D6/Temperature_Measurement_Elektronik_electronicaIndia.pdf
- [18] http://www.semikron.com/skcompub/en/SID-051160CA-22D566D6/bpsd.pdf
- [19] http://www.semikron.com/skcompub/en/SID-051160CA-22D566D6/p28_29_pee_may.pdf
- [20] http://www.semikron.com/skcompub/en/WEB_AN-9001_IGBT_Trench4_CAL4_juli_2011.pdf

1 Ztráty měničů s vlastní komutací a diod

Průchod proudu polovodičovou součástkou vytváří výkonové ztráty. Tyto ztráty se mění v teplo, které následně zahřívá polovodičovou součástku. Přílišná teplota součástky působí nepříznivě na vlastnosti polovodičové struktury. Způsobuje její stárnutí a zkracuje tak dobu provozu součástky. Překročení maximální teploty čipu způsobí okamžité zničení součástky. Tato teplota je u poslední generace spínacích součástek na hranicí 150°C (některé moduly dokonce 175°C). Teplo, které v součástce vzniká důsledkem ztrátového výkonu, je nutno odvádět pomocí chladičů. Výsledný ztrátový výkon je dán součtem dílčích ztrát:

- Ztráty propustným proudem
- Ztráty spínací
- Ztráty závěrným proudem
- Ztráty hradlovým proudem
- Ztráty blokovacím proudem

Vzhledem k velikosti podílu jednotlivých ztrát můžeme ztráty závěrným, hradlovým a blokovacím proudem zanedbat. Vzhledem k vysokým spínacím kmitočtům převládají ztráty spínací. Oproti ztrátám propustným proudem vychází 2 až 5x vyšší [4].

Ztráty propustným proudem P_{FW} [W]

I na sepnuté spínací součástce vzniká úbytek napětí u_{CE} . Následným průchodem proudu i_C vznikají ztráty. Pro výpočet se vychází z náhrady propustné charakteristiky lomenou čarou tak, jak je uvedeno na obrázku 1. Dodejme, že člen kde r_{CE} je dán poměrem $\Delta U_{CE} / \Delta I_C$ [4].

$$P_{FW(av)} = U_{ce0} \cdot Ic_{(av)} + r_{CE} \cdot I_{c(ef)}^{2}$$
(1)



Obrázek 1: vlevo - aproximace propustné charakteristik, vpravo- závislost ztrátových energií na proudu Ic.

Ztráty spínací P_{SW}[W]

Při každém sepnutí součástky vznikají zapínací ztráty P_{on} . Během doby t_{on} dochází k nárůstu proudu I_C na jmenovitou hodnotu a současnému poklesu napětí U_{CE} na hodnotu blízkou nule.

$$P_{_{SW_on(av)}} = E_{on} \cdot f \cong 0.5 \cdot U_{CE} \cdot I_C \cdot f \cdot t_{on}$$
⁽²⁾

Při každém vypnutí součástky vznikají vypínací ztráty P_{off} . Během doby t_{off} proud klesá k nule a napětí roste na jmenovitou hodnotu.

$$P_{_{SW_off(av)}} = E_{off} \cdot f \cong 0.5 \cdot U_{CE} \cdot I_C \cdot f \cdot t_{off}$$
(3)

Výrobci výkonových spínacích součástek udávají závislost ztrátových energií E_{on} , E_{off} a E_{rr} (pro zpětnou diodu) v závislosti na velikosti proudu procházejícího součástkou I_C (viz obrázek 1 vpravo). Tyto závislosti jsou vztaženy k jmenovitému napětí modulu spínací součástky U_{CC} . Pro výpočet spínacích ztrát pro libovolné napětí U_{CE} je nutné provést přepočet.

$$P_{_{SW_{on}(av)}} = \left(U_{CE} / U_{CC}\right) \cdot f \cdot E_{on}(IC)$$
 Zapínací ztráty tranzistoru (4)

$$P_{_{SW_{off}(av)}} = \left(U_{CE} / U_{CC}\right) \cdot f \cdot E_{off}(IC)$$
 Vypínací ztráty tranzistoru (5)

$$P_{_{SW_{-}rr(av)}} = \left(U_{CE}/U_{CC}\right) \cdot f \cdot E_{rr}(Ic)$$
 Spínací ztráty diody (6)

Suma všech uvedených ztrát určují totální ztrátový výkon P_{tot} [W], kterým je součástka zahřívána. Dimenzování spínací součástky a jejího chladiče je vztaženo k danému totálnímu výkonu.

2 Katalogový list modulu SEMiX604GB176HDs

	Absolute	Maximum Ratir	ngs				
1 the second sec	Symbol	Conditions	-		Values		Unit
at the at a	IGBT	1					1
at the a second	Voca	1		1	1700		l v
25	VCES		T. = 25 °C	-	567		A
a - Mara	ic .	T _j = 150 °C	T. = 80 °C	-	402		
SE.	10	-	10-00-0		402		
	Cnom	losu = 2xlo		-	800		
	Vere	CRM = 2XICnom		_	-20 20	2	1 v
SEMIX [®] 4s	* GES	Vcc = 1000 V	1	-	-20 20		· ·
SEMIX 45	tpsc	V _{GE} ≤ 20 V V _{CES} ≤ 1700 V	T _j = 125 °C		10		μs
Trench IGBT Modules	Tj	Ti		1	-55 150		°C
	Inverse d	liode	545 C				
	IF	T 150.00	T _c = 25 °C		740		A
SEMiX604GB176HDs		1 _i =150°C	T _c = 80 °C	1	496		A
	IFnom				400		A
	IFRM	IFRM = 2xIFrom		1	800		A
Features Homogeneous Si	IFSM	t _p = 10 ms, sin 14	80°, T _i = 25 °C		2700		A
	T.				-40 150		°C
Irench = Irenchgate technology	Module						1
coefficient	hours	T = 80 °C		1	600		I A
 UL recognised file no. E63532 	T.	i terminal = 00 0		-	-40 125		- °C
Typical Applications*	V	AC einue 50Hz	t – 1 min	-	4000		V
AC inverter drives	* Isol	AC sinds SOH2,	r = 1 mm	-	4000		
	Characte	ristics					
	Symbol	Conditions	min	two	may	Init	
 Electronic welders 	ICRT	Conditions		1	up.	max.	Onit
	IGBI	11 400 A		1	^	0.45	1 1
	VCE(sat)	V _{GE} = 15 V	1j=25 C		2	2.40	V
		chiplevel	T _j = 125 °C		2.5	2.9	V
	VCED		T _j = 25 °C		1	1.2	V
			T _j = 125 °C		0.9	1.1	V
	rCE	V IEV	T _j = 25 °C		2.5	3.1	mΩ
		VGE = 15 V	T _j = 125 °C		3.9	4.5	mΩ
	V _{GE(th)}	$V_{GE}=V_{CE}$, $I_{C}=16$	3 mA	5.2	5.8	6.4	V
	ICES	V _{GE} = 0 V	T _j = 25 °C	-	0.12	4	mA
		V _{CE} = 1700 V	T _i = 125 °C				mA
	Cies		f = 1 MHz	- 6	35.3		nF
	Com	V _{CE} = 25 V	f = 1 MHz		1.46		nF
	Cue	V _{GE} = 0 V	f = 1 MHz	-	1.17		nF
	Qa	Vor = - 8 V+ 1	5 V	-	3732		nC
	Baint	Ti = 25 °C		-	1.88		Ω
	telen	Vcc = 1200 V	Ti = 125 °C		360		ns
	t.	I _C = 400 A	I _C = 400 A		65		ns
	E	$V_{GE} = \pm 15 V$	T = 125 °C	-	215		ml
	t.com	$R_{Gon} = 3 \Omega$	T = 125 °C		900		ne
	t.	HG off = 3 Ω	T = 125 °C		165		ne
	4	-	11=120 0	-	100		115
	Eoff		1 ₁ = 125 °C		165		mJ
	R _{th(j-c)}	per IGBT				0.058	K/W



Obrázek 2: Katalogový list výkonového modulu, str. 1/5

SEMIX604GB176HDs



SEMiX® 4s

Trench IGBT Modules

SEMiX604GB176HDs

Features

- · Homogeneous Si
- Trench = Trenchgate technology V_{CE(sat)} with positive temperature
- coefficient
- UL recognised file no. E63532

Typical Applications*

- AC inverter drives
 UPS
 Electronic welders

Characte	ristics					
Symbol	Conditions		min.	typ.	max.	Unit
Inverse d	liode					
$V_F = V_{EC}$	I _F = 400 A	T _j = 25 °C		1.5	1.70	V
	V _{GE} = 0 V chip	T _i = 125 °C		1.4	1.6	V
VFO		T _j = 25 °C	0.9	1.1	1.3	V
	1	T _j = 125 °C	0.7	0.9	1.1	V
r _F		T _j = 25 °C	1.0	1.0	1.0	mΩ
		T _j = 125 °C	1.3	1.3	1.3	mΩ
IRRM	I _F = 400 A	T _j = 125 °C	560 131		A	
Qn	di/dt _{ott} = 6600 A/µs	T _j = 125 °C			μC	
Eer	V _{GE} = -15 V V _{CC} = 1200 V	T _j = 125 °C		95		mJ
R _{th(j-c)}	per diode				0.081	K/W
Module						
LOE	1			22		nH
RCC+EE'	terminal abia	T _C = 25 °C		0.7		mΩ
	res., terminal-chip	T _C = 125 °C		1		mΩ
R _{th(o-s)}	per module			0.03		K/W
Ms	to heat sink (M5)		3		5	Nm
M ₁		to terminals (M6)	2.5		5	Nm
	1					Nm
w		·			400	9
Temperat	tur Sensor					
R ₁₀₀	Tc=100°C (R25=5 k	Ω)		$493 \pm 5\%$		Ω
B100/125	R(T)=R1000xp[B100/	25(1/T-1/T100)]; T[K];		3550 ±2%		к



Rev. 2 - 23.03.2011

© by SEMIKRON

Obrázek 3: Katalogový list výkonového modulu, str. 2/5

3 Dimenzování 3f střídače v aplikaci SEMISEL

		DC/AC Inv	verter
Circuit parameter			
Input voltage	V _(d)	615	v
Output voltage	V _{out}	400	V TWFAFAFA
cos(\$)	cos(¢)	0.88	TR1 TR3 TR5
Output power	Pout	25.671	kW V _d ~f _{out}
Output current	I _{out}	42	A TR2 TR4 TR6 lot
Switching frequency	f _{sw}	10	кнг актака
Output frequency	f _{out}	50	Hz
Overload parameter			
factor		1.5	
duration		5	s
User defined load cycle			
min. output frequency	f _{min out}	50	Hz
min. output voltage	V _{min out}	400	v

Obrázek 4: Zadání vstupních parametrů

	DC/AC - Coolin	g	
Ambient and heat sin	k parameter		
Ambient temperature	T	50	°C
elements mounted			
number of switches per	heat sink	6	
number of parallel device	es on the same heat sink	1	
Additional power source	at this heat sink	0	w
Cooling:			
opredefined type	Cooling methode	forced air o	cooling 👻
	SK model	P16_200_	16B 👻
	Correction factor	1	
	flow rate	380	m ³ /h or Vmin
	R _{th(s-a)}	0.038	К/W
	R _{th(s-a)} * correction	0.038	K/W

Obrázek 5: Zadání parametrů chlazení



Calculated losses and temperatures with rated current, at overload and at fmin out



4 Katalogový list měřeného jednofázového transformátoru





Obrázek 7: Katalogový list měřeného 1f transformátoru

5 Katalogový list modulu FF450R06ME3

GBT-modules	FF450R06ME3					
GBT-Wechselrichter / IG	BT-inverter num rated values					
Kollektor-Emitter-Sperrspannung collector-emitter voltage	T _{vi} = 25°C	VCES		600		v
Kollektor-Dauergleichstrom DC-collector current	T _C = 50°C, T _{vj} = 175°C T _C = 25°C, T _{vj} = 175°C	IC nom IC		450 550		A
Periodischer Kollektor Spitzenstrom repetitive peak collector current	t _P = 1 ms	ICRM		900		A
Gesamt-Verlustleistung total power dissipation	T _C = 25°C, Τ _{νj} = 175°C	Ptot		1250		w
Gate-Emitter-Spitzenspannung gate-emitter peak voltage		VGES		+/-20		v
Charakteristische Werte / char	acteristic values	10 10 10 10 10 10 10 10 10 10 10 10 10 1	min.	typ.	max.	
Kollektor-Emitter Sättigungsspannung collector-emitter saturation voltage	$ \begin{array}{ll} I_{C} = 450 \text{ A}, \ V_{GE} = 15 \text{ V} & T_{\nu j} = 25^{\circ} \\ I_{C} = 450 \text{ A}, \ V_{GE} = 15 \text{ V} & T_{\nu j} = 120 \\ I_{C} = 450 \text{ A}, \ V_{GE} = 15 \text{ V} & T_{\nu j} = 150 \end{array} $	C 5°C V _{CE sat} 0°C		1,45 1,60 1,70	1,90	V V V
Gate-Schwellenspannung gate threshold voltage	I _C = 7,20 mA, V _{CE} = V _{GE} , T _{vj} = 25°C	V _{GEth}	4,9	5,8	6,5	v
Gateladung gate charge	V _{GE} = -15 V +15 V	Q _G		4,80		μΟ
Interner Gatewiderstand internal gate resistor	$T_{vi} = 25^{\circ}C$	R _{Gint}		0,67		Ω
Eingangskapazität input capacitance	f = 1 MHz, T_{v_i} = 25°C, V_{CE} = 25 V, V_{GE} = 0 V	Cies	6	28,0		nF
Rückwirkungskapazität reverse transfer capacitance	f = 1 MHz, T_{v_j} = 25°C, V_{CE} = 25 V, V_{GE} = 0 V	Cres		0,85		nF
Kollektor-Emitter Reststrom collector-emitter cut-off current	V _{CE} = 600 V, V _{GE} = 0 V, T _{vj} = 25°C	ICES			5,0	mA
Gate-Emitter Reststrom gate-emitter leakage current	V _{CE} = 0 V, V _{GE} = 20 V, T _{vj} = 25°C	IGES			400	nA
Einschaltverzögerungszeit (ind. Last) turn-on delay time (inductive load)	$\begin{array}{ll} I_{C} = 450 \; \text{A}, \; V_{CE} = 300 \; \text{V} & & T_{vi} = 25^{\circ} \\ V_{GE} = \pm 15 \; \text{V} & & T_{vj} = 126 \\ R_{Gon} = 1,5 \; \Omega & & T_{vj} = 150 \end{array}$	C t _{d on}		0,075 0,08 0,085		ha ha
Anstiegszeit (induktive Last) rise time (inductive load)	$\begin{array}{ll} I_C = 450 \; \text{A}, \; V_{CE} = 300 \; \text{V} & & & T_{vi} = 25' \\ V_{GE} = \pm 15 \; \text{V} & & & T_{vj} = 125 \\ R_{Gon} = 1,5 \; \Omega & & & T_{vj} = 150 \end{array}$	C tr 5°C tr 0°C		0,065 0,07 0,075		μs μs μs
Abschaltverzögerungszeit (ind. Last) turn-off delay time (inductive load)	$ \begin{array}{c} I_{C} = 450 \; \text{A}, \; V_{CE} = 300 \; \text{V} & T_{vj} = 25^{\circ} \\ V_{GE} = \pm 15 \; \text{V} & T_{vj} = 125 \\ R_{Goff} = 1,5 \; \Omega & T_{vj} = 150 \end{array} $	C td orr		0,47 0,50 0,51		μs μs
Fallzeit (induktive Last) fall time (inductive load)	$\begin{array}{ll} I_{C} = 450 \; \text{A}, \; V_{CE} = 300 \; \text{V} & & \\ V_{GE} = \pm 15 \; \text{V} & & \\ R_{Gott} = 1,5 \; \Omega & & \\ T_{Vj} = 150 \; & \\ \end{array}$	C t _f		0,07 0,095 0,10		ha ha ha
Einschaltverlustenergie pro Puls turn-on energy loss per pulse	$\begin{array}{c} I_C = 450 \text{ A}, \text{ V}_{CE} = 300 \text{ V}, \text{ L}_S = 30 \text{ nH} & \text{ T}_{vj} = 25^\circ \\ \text{ V}_{GE} = \pm15 \text{ V}, \text{ d}i/\text{d}t = 5900 \text{ A}/\mu\text{s} (\text{T}_{vj} = 150^\circ\text{C}) & \text{ T}_{vj} = 12^\circ\text{c} \\ \text{ R}_{Gon} = 1,5 \Omega & \text{ T}_{vj} = 150^\circ\text{C} \end{array}$	C 5°C Eon 0°C	8	4,95 6,30 6,90		m. m. m.
Abschaltverlustenergie pro Puls turn-off energy loss per pulse	$\begin{array}{c} I_{C}=450 \text{ A}, \text{ V}_{CE}=300 \text{ V}, \text{ L}_{S}=30 \text{ nH} & \text{ T}_{vi}=25^{\circ}\\ \text{ V}_{CE}=\pm15 \text{ V}, \text{ du/dt}=2900 \text{ V/} \mu \text{s} \left(\text{T}_{vi}=150^{\circ}\text{C}\right) & \text{ T}_{vi}=122^{\circ}\\ \text{ R}_{Gott}=1,5 \Omega & \text{ T}_{vi}=150^{\circ}\text{ C} \end{array}$	C 5°C E _{ott} D°C		15,0 17,5 18,5		m. m. m.
Kurzschlussverhalten SC data	$ \begin{array}{ll} V_{GE} \leq 15 \; V, V_{CC} = 360 \; V & t_P \leq 8 \; \mu s, T_{\nu j} = 25' \\ V_{CEmax} = \; V_{CES} \; - t_{sCE} \; \cdot di/dt & t_P \leq 6 \; \mu s, \; T_{\nu j} = 150' \\ \end{array} $	°C Isc		3200 2300		A A
Innerer Wärmewiderstand thermal resistance, junction to case	pro IGBT / per IGBT	RthJC			0,12	кл
Übergangs-Wärmewiderstand thermal resistance, case to heatsink	pro IGBT / per IGBT $\lambda_{Paste} = 1 W/(m \cdot K) / \lambda_{grease} = 1 W/(m \cdot K)$	RthCH		0,03		кл

Obrázek 8: Katalogový list výkonového modulu, str. 2/9

revision: 3.1

approved by: MK

Technische Information / technical information fineon **IGBT-Module** FF450R06ME3 **IGBT-modules** Diode-Wechselrichter / diode-inverter Höchstzulässige Werte / maximum rated values Periodische Spitzensperrspannung T_{vi} = 25°C 600 VRRM V repetitive peak reverse voltage Dauergleichstrom 450 А IF DC forward current Periodischer Spitzenstrom t_P = 1 ms 900 А **IFRM** repetitive peak forward current Grenzlastintegral 13000 A²s 1²t 12500 I²t - value A2S Charakteristische Werte / characteristic values min typ max $I_F = 450 \text{ A}, \text{ } \text{V}_{\text{GE}} = 0 \text{ V} \\ I_F = 450 \text{ A}, \text{ } \text{V}_{\text{GE}} = 0 \text{ V} \\ I_F = 450 \text{ A}, \text{ } \text{V}_{\text{GE}} = 0 \text{ V}$ T_{vj} = 25°C T_{vj} = 125°C 1,55 1,50 Durchlassspannung 1,95 VVV forward voltage VF T_{vj} = 150°C 1,45 V IF = 450 A, - diF/dt = 5900 A/µs (T_{vj}=150°C) V_R = 300 V T_{vj} = 25°C T_{vj} = 125°C T_{vj} = 150°C 230 290 A A A Rückstromspitze peak reverse recovery current IRM V_{GE} = -15 V 310 I_{F} = 450 A, - di_F/dt = 5900 A/µs (T_{vj}=150^{\circ}C) V_{R} = 300 V T_{vj} = 25°C T_{vj} = 125°C 16.5 μC Sperrverzögerungsladung recovered charge μC Qr 30,0 μĈ VGE = -15 V T_{vj} = 150°C 35,0 T_{vj} = 25°C T_{vj} = 125°C T_{vj} = 150°C 3,75 7,50 9,00 IF = 450 A, - diF/dt = 5900 A/µs (Tvj=150°C) Abschaltenergie pro Puls mJ reverse recovery energy V_R = 300 V V_{GE} = -15 V Erec mJ mJ Innerer Wärmewiderstand pro Diode / per diode 0,22 KNV RthJC thermal resistance, junction to case Übergangs-Wärmewiderstand thermal resistance, case to heatsink pro Diode / per diode $\lambda_{Paste} = 1 W/(m \cdot K) /$ RthCH 0.06 KW $\lambda_{grease} = 1 W/(m \cdot K)$ NTC-Widerstand / NTC-thermistor Charakteristische Werte / characteristic values min. typ. max. Nennwiderstand $T_c = 25^{\circ}C$ 5,00 R25 kΩ rated resistance Abweichung von R₁₀₀ deviation of R₁₀₀ $\Delta R/R$ $T_{\rm C} = 100^{\circ}$ C, R₁₀₀ = 493 Ω -5 5 % Verlustleistung power dissipation 20,0 $T_{C} = 25^{\circ}C$ m\W P25 **B-Wert** 3375 K $R_2 = R_{25} \exp [B_{25/50}(1/T_2 - 1/(298.15 K))]$ B25/50 B-value **B-Wert** $R_2 = R_{25} \exp [B_{25/80}(1/T_2 - 1/(298, 15 \text{ K}))]$ B25/80 3411 Κ **B-value B-Wert** $R_2 = R_{25} \exp [B_{25/100}(1/T_2 - 1/(298, 15 K))]$ B25/100 3433 Κ **B**-value Angaben gemäß gültiger Application Note. Specification according to the valid application note. date of publication: 2011-03-01 prepared by: CU

Obrázek 9: Katalogový list výkonového modulu, str. 3/9

revision: 3.1

approved by: MK

Technische Information / technical information IGBT-Module FF450R06ME3 **IGBT-modules**



Isolations-Prüfspannung insulation test voltage	RMS, f = 50 Hz, t = 1 min.	VISOL		2,5		kV
Material Modulgrundplatte material of module baseplate				Cu		
Material für innere Isolation material for internal insulation				Al ₂ O ₃		
Kriechstrecke creepage distance	Kontakt - Kühlkörper / terminal to heatsink Kontakt - Kontakt / terminal to terminal			14,5 13,0		mm
Luftstrecke clearance distance	Kontakt - Kühlkörper / terminal to heatsink Kontakt - Kontakt / terminal to terminal			12,5 10,0		mm
Vergleichszahl der Kriechwegbildung comparative tracking index		СТІ		> 200		
			min.	typ.	max.	
Übergangs-Wärmewiderstand thermal resistance, case to heatsink	pro Modul / per module $\lambda_{Paste} = 1 W/(m \cdot K) / \lambda_{grease} = 1 W/(m \cdot K)$	RthCH		0,009		K/W
Modulinduktivität stray inductance module		L _{SCE}		20		nH
Modulleitungswiderstand, Anschlüsse - Chip module lead resistance, terminals - chip	T_{C} = 25°C, pro Schalter / per switch	Rcc'+EE'		1,10		mΩ
Höchstzulässige Sperrschichttemperatur maximum junction temperature	Wechselrichter, Brems-Chopper / Inverter, Brake-Chopper	T _{vj max}			175	°C
Temperatur im Schaltbetrieb temperature under switching conditions	Wechselrichter, Brems-Chopper / Inverter, Brake-Chopper	T _{vj op}	-40		150	°C
Lagertemperatur storage temperature		T _{stg}	-40		125	°C
Anzugsdrehmoment f. mech. Befestigung mounting torque	Schraube M5 - Montage gem. gültiger Applikation Note screw M5 - mounting according to valid application note	м	3,00	-	6,00	Nm
Anzugsdrehmoment f. elektr. Anschlüsse terminal connection torque	Schraube M6 - Montage gem. gültiger Applikation Note screw M6 - mounting according to valid application note	м	3,0	-	6,0	Nm
Gewicht weight		G		345		g

Eon, Eoff, Erec measurements with Vce-clamping and additional snubber-condensator

prepared by: CU	date of publication: 2011-03-01
approved by: MK	revision: 3.1

Obrázek 10: Katalogový list výkonového modulu, str. 4/9



Obrázek 11: Katalogový list výkonového modulu, str. 6/9

Jakub Jeřábek



Obrázek 12: Katalogový list výkonového modulu, str. 7/9

Dimenzování 1f střídače (600 V) v aplikaci IPOSIM 6



Obrázek 13: Zadání vstupních parametrů

Help Defining Heatsink Values

When entering data for a heat sink, please consider the following: Available heat sink values may be characterized based on the base plate size of the selected module - regardless of the implemented circuit configuration within the module itself (e.g. "FF..." --> two IGBT/Diode switches, "FS..." --> six IGBT/Diode switches).

Since IPOSIM will do the loss and temperature calculation per single IGBT and Free-Wheeling Diode, the entered Rth, hs values shall be given per single IGBT/Diode switch. Therfore available heat sink values have to be adapted to the circuit configuration of the selected module by a correction factor according to the following table:

Fixed Case Temp	perature	Configuration	Correction Factor
User Defined Heat	atsink	FZ (single switch)	1
τ[s]	R _{th,hs} [K/W]	DZ (single diode)	1
1 163	0.104	FF (half bridge)	2
2 0	0	DD (dual diode)	2
3 0	0	FT (Tripack)	3
4 0		F4 (4-pack)	4
5 0		FD, DF (chopper)	2
		FS (Sixpack)	6
amb 50	°C	FB, FP (PIM)	7

Obrázek 14: Zadání parametrů chladiče(vlevo), nápověda pro přepočet chladiče (vpravo)





FF450R06ME3

Gate Resistance:

R_{G.on} 1.5 [1.5 - 15] R_{G,off} 1.5 Ω [1.5 - 15]

Ω

Junction Temperatures

🗸 IGBT	109.0	°C
✔ Diode	71.4	°C

Calculated junction temperature is within range.

X Calculated junction temperature is greater than maximum junction temperature.

Simulation Graphics

FF450R06ME3



Obrázek 16: Výsledek dimenzování 1f střídače

Katalogový list diodového modulu SKKD170F 7

SKKD 170F

	V _{RSM}	V _{RRM}	I _{FRMS} = 320 A (maxin	num value for continuous oper	ration)
	V	V	I _{FAV} = 170) A (sin. 180; T _c = 85 °C)	
C C	1200	1200	SKKD 170F12		
ANS AFTIMT		1		-	
Support w jot	Symbol	Conditions		Values	Units
50	IFAV	sin. 180; T _c = 85 (1	00) °C	170 (145)	A
	I _{FSM}	T _{vi} = 25 °C; 10 ms		2500	A
		T _{vj} = 150 °C; 10 m	S	2300	A
	i²t	T _{vj} = 25 °C; 8,3	10 ms	31250	A²s
SEMIPACK [®] 2		T _{vj} = 150 °C; 8,3	. 10 ms	26450	A²s
	V _F	T _{vj} = 25 °C; I _F = 17	0 A	max. 2	V
	V _(TO)	T _{vj} = 150 °C		max. 1,2	V
Fast Diode Modules	r _T	T _{vj} = 150 °C		max. 3,5	mΩ
	RD	$T_{vj} = 25 {}^{\circ}C; V_{RD} =$	V _{RRM}	max. 1	mA
	I _{RD}	T _{vj} = 150 °C; V _{RD} =	V _{RRM}	max. 60	mA
	Q _{rr}	T _{vj} = 125 °C, I _F = 1	70 A,	28	μC
SKKD I VI	RM	-di/dt = 1000 A/μs,	V _R = 600 V	80	A
	t _{rr}			960	ns
	Err			5	mJ
	R _{th(j-c)}	per diode / per mo	dule	0,14 / 0,07	K/W
	R _{th(c-s)}	per diode / per mo	dule	0,1/0,05	K/W
	Т _{vj}			- 40 + 150	°C
Features	T _{stg}			- 40 + 125	°C
 CAL (controlled axial lifetime) 	Visol	a. c. 50 Hz; r.m.s.;	1 s / 1 min.	4800 / 4000	V~
technology.	Ms	to heatsink		5 ± 15 %	Nm
patent No. DE 43 10 44	Mt	to terminal		5 ± 15 %	Nm
Heat transfer through ceramic	а			5 * 9,81	m/s ²
isolated metal baseplate	m	approx.		153	g
 Very short recovery times 	Case			A 53	
 Very soft recovery 					
over the whole current range					
Low switching losses	(1 1)				
• UL recognized, file no. E 63532					
rypical Applications					

- Self-commutated inverters
- DC choppers •
- AC motor speed control
- Inductive heatingUninterruptible power supplies
- Electronic welders
- General power switching
- applications

÷		
L Å		
SKKD		

Obrázek 17: Katalogový list diodového modulu, str. 1/3

8 Katalogový list modulu SEMiX604GB176HDs

SEMiX604GB176HDs

	Absolute	Maximum Ratir	ngs				
14	Symbol	Conditions		'	Values		Uni
the state of the	IGBT						
a sh da a da	V _{CES}				1700		V
the set	Ic	T - 150 °C	T _c = 25 °C	5 8	567		A
SEMIX		11 = 150 C	T _c = 80 °C		402		A
0	I _{Cnom}				400		A
	I _{CRM}	$I_{CRM} = 2 x I_{Cnom}$			800		A
	V _{GES}			-	20 20		V
EMiX [®] 4s	t _{psc}	$V_{CC} = 1000 V$ $V_{GE} \le 20 V$ $V_{CES} \le 1700 V$	T _j = 125 °C		10		μ
ach IGBT Modules	Ti	10E3 = 1100 1		-5	55 150		0
ici i dell'infodules	Inverse d	iode					
			T _c = 25 °C	1	740		
liX604GB176HDs	·F	−T _j = 150 °C	$T_{o} = 80 ^{\circ}C$		496		
	Inor	1	1.0-00 0		400		t í
	IEDM4	CDM = 2X			800		
ures	IFOM	$t_{o} = 10 \text{ ms} \sin 12$	30° T = 25 °C		2700		
mogeneous Si	T.		, 1]=20.0		10 150		
nch = Trenchgate technology	1) Marahalar				10 130		
E(sat) with positive temperature	Module	IT 00.00		-1	000		r –
recognised file no E63532	It(RMS)	I terminal = 80 °C		-	600		
	l stg	10	and the second local	-4	10 125		
cal Applications'	Visol	AC sinus 50Hz,	t = 1 min		4000		
cul Applications							
inverter drives	Characte	ristics					
inverter drives S	Characte	Conditions		min	tvn.	may.	u
inverter drives S ctronic welders	Characte Symbol	ristics Conditions		min.	typ.	max.	U
inverter drives S ctronic welders	Characte Symbol IGBT	Conditions	T 25 °C	min.	typ.	max.	U
inverter drives S ctronic welders	Characte Symbol IGBT V _{CE(sat)}	ristics Conditions $I_C = 400 \text{ A}$ $V_{GE} = 15 \text{ V}$	T _j = 25 °C	min.	typ.	max. 2.45	U
inverter drives S ctronic welders	Character Symbol IGBT V _{CE(sat)}	ristics Conditions $I_C = 400 \text{ A}$ $V_{GE} = 15 \text{ V}$ chiplevel	$T_{j} = 25 \text{ °C}$ $T_{j} = 125 \text{ °C}$	min.	typ. 2 2.5	max. 2.45 2.9	U
inverter drives S ctronic welders	Character Symbol IGBT V _{CE(sat)}	ristics Conditions $I_C = 400 \text{ A}$ $V_{GE} = 15 \text{ V}$ chiplevel	$T_{j} = 25 °C$ $T_{j} = 125 °C$ $T_{j} = 25 °C$	min.	typ. 2 2.5 1	max. 2.45 2.9 1.2	U
inverter drives S ctronic welders	Characte Symbol IGBT V _{CE(sat)}	ristics Conditions $I_C = 400 \text{ A}$ $V_{GE} = 15 \text{ V}$ chiplevel	$\label{eq:T_j = 25 °C} \hline T_j = 25 °C \\ \hline T_j = 125 °C \\ \hline T_j = 25 °C \\ \hline T_j = 125 °C \\ \hline \end{array}$	min.	typ. 2 2.5 1 0.9	max. 2.45 2.9 1.2 1.1	U
inverter drives S ctronic welders	Characte Symbol IGBT V _{CE(sat)} V _{CE0}	ristics Conditions $I_C = 400 \text{ A}$ $V_{GE} = 15 \text{ V}$ chiplevel	$\begin{tabular}{ c c c c c c c c c c c c c c c c c c c$	min.	typ. 2 2.5 1 0.9 2.5	max. 2.45 2.9 1.2 1.1 3.1	
inverter drives S ctronic welders	Characte Symbol IGBT V _{CE(sat)} V _{CE0}	ristics Conditions $I_C = 400 \text{ A}$ $V_{GE} = 15 \text{ V}$ chiplevel $V_{GE} = 15 \text{ V}$	$\begin{tabular}{ c c c c c c c }\hline T_j = 25 °C \\\hline T_j = 125 °C \\\hline T_j = 25 °C \\\hline T_j = 125 °C \\\hline T_j = 25 °C \\\hline T_j = 125 °C \\\hline \hline T_j = 125 °C \\\hline \end{tabular}$	min.	typ. 2 2.5 1 0.9 2.5 3.9	max. 2.45 2.9 1.2 1.1 3.1 4.5	
nverter drives	Characte Symbol IGBT V _{CE(sat)} V _{CE0} r _{CE} V _{GE(th)}	ristics Conditions $I_C = 400 \text{ A}$ $V_{GE} = 15 \text{ V}$ chiplevel $V_{GE} = 15 \text{ V}$ $V_{GE} = 15 \text{ V}$ $V_{GE} = V_{CE}, I_C = 16$	$\begin{tabular}{ c c c c c c c } \hline T_j &= 25 \ ^\circ C \\ \hline T_j &= 125 \ ^\circ C \\ \hline T_j &= 125 \ ^\circ C \\ \hline T_j &= 125 \ ^\circ C \\ \hline \hline T_j &= 25 \ ^\circ C \\ \hline \hline T_j &= 125 \ ^\circ C \\ \hline \hline S \ mA \end{tabular}$	5.2	typ. 2 2.5 1 0.9 2.5 3.9 5.8	max. 2.45 2.9 1.2 1.1 3.1 4.5 6.4	
verter drives onic welders	Characte Symbol IGBT V _{CE(sat)} V _{CE0} r _{CE}	ristics Conditions $I_C = 400 \text{ A}$ $V_{GE} = 15 \text{ V}$ chiplevel $V_{GE} = 15 \text{ V}$ $V_{GE} = 15 \text{ V}$ $V_{GE} = V_{CE}, I_C = 16$ $V_{GE} = 0 \text{ V}$	$\begin{tabular}{ c c c c c c } \hline T_j &= 25 \ ^\circ C \\ \hline T_j &= 125 \ ^\circ C \\ \hline \hline T_j &= 125 \ ^\circ C \\ \hline \hline S \ mA \\ \hline \hline T_j &= 25 \ ^\circ C \\ \hline \end{tabular}$	5.2	typ. 2 2.5 1 0.9 2.5 3.9 5.8 0.12	max. 2.45 2.9 1.2 1.1 3.1 4.5 6.4 4	
verter drives onic welders	Characte Symbol IGBT V _{CE(sat)} V _{CE0} r _{CE} V _{GE(th)} I _{CES}	Ic = 400 A VGE = 15 V chiplevel VGE = 15 V VGE = 15 V VGE = 0 V VGE = 1700 V	$\begin{tabular}{ c c c c c }\hline T_j &= 25 \ ^\circ C \\\hline T_j &= 125 \ ^\circ C \\\hline \hline \hline T_j &= 125 \ ^\circ C \\\hline \hline \end{tabular}$	5.2	typ. 2 2.5 1 0.9 2.5 3.9 5.8 0.12	max. 2.45 2.9 1.2 1.1 3.1 4.5 6.4 4	
rerter drives onic welders	Characte Symbol IGBT V _{CE(sat)} V _{CE0} r _{CE} V _{GE(th)} I _{CES}	ristics Conditions $I_C = 400 \text{ A}$ $V_{GE} = 15 \text{ V}$ chiplevel $V_{GE} = 15 \text{ V}$ $V_{GE} = 15 \text{ V}$ $V_{GE} = 0 \text{ V}$ $V_{CE} = 1700 \text{ V}$	$\begin{tabular}{ c c c c c }\hline T_j &= 25 \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ $	5.2	typ. 2 2.5 1 0.9 2.5 3.9 5.8 0.12 35.3	max. 2.45 2.9 1.2 1.1 3.1 4.5 6.4 4	
arter drives nic welders	Characte Symbol IGBT V _{CE(sat)} V _{CE0} r _{CE} V _{GE(th)} I _{CES} C _{ies} C _{ces}	ristics Conditions $I_C = 400 \text{ A}$ $V_{GE} = 15 \text{ V}$ chiplevel $V_{GE} = 15 \text{ V}$ $V_{GE} = 15 \text{ V}$ $V_{GE} = 0 \text{ V}$ $V_{CE} = 1700 \text{ V}$ $V_{CE} = 25 \text{ V}$ $V_{CE} = 0 \text{ V}$	$\begin{tabular}{ c c c c c }\hline T_j &= 25 \ ^\circ C \\\hline T_j &= 125 \ ^\circ C \\\hline f &= 1 \ MHz \\\hline f &= 1 \ MHz \end{tabular}$	5.2	typ. 2 2.5 1 0.9 2.5 3.9 5.8 0.12 35.3 1.46	max. 2.45 2.9 1.2 1.1 3.1 4.5 6.4 4	
rter drives nic welders	Characte Symbol IGBT V _{CE(sat)} V _{CE0} r _{CE} V _{GE(th)} I _{CES} C _{ies} C _{ces} C _{res}	Ic = 400 A VGE = 15 V chiplevel VGE = 15 V VGE = 0 V VCE = 1700 V VGE = 0 V VGE = 0 V VGE = 0 V VGE = 0 V	$\begin{tabular}{ c c c c c }\hline T_j &= 25 \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ $	5.2	typ. 2 2.5 1 0.9 2.5 3.9 5.8 0.12 35.3 1.46 1.17	max. 2.45 2.9 1.2 1.1 3.1 4.5 6.4 4	
verter drives onic welders	Characte Symbol IGBT V _{CE(sat)} V _{CE0} r _{CE} V _{GE(th)} I _{CES} C _{ies} C _{ces} C _{res} Q _G	Ic = 400 A VGE = 15 V chiplevel VGE = 15 V VGE = 0 V VCE = 1700 V VGE = 0 V VGE = -8 V+ 15	$ \begin{array}{c} T_{j} = 25 \ ^{\circ}\text{C} \\ \hline T_{i} = 125 \ ^{\circ}\text{C} \\ \hline T_{j} = 25 \ ^{\circ}\text{C} \\ \hline T_{j} = 125 \ ^{\circ}\text{C} \\ \hline T_{j} = 125 \ ^{\circ}\text{C} \\ \hline \hline T_{j} = 10 \ ^{\circ}\text{MHz} \\ \hline f = 1 \ ^{\circ}MH$	5.2	typ. 2 2.5 1 0.9 2.5 3.9 5.8 0.12 35.3 1.46 1.17 3732	max. 2.45 2.9 1.2 1.1 3.1 4.5 6.4 4	
verter drives ronic welders	Characte Symbol IGBT V _{CE(sat)} V _{CE0} r _{CE} V _{GE(th)} I _{CES} C _{ies} C _{ces} C _{res} Q _G R _{Gint}	Ic = 400 A VGE = 15 V chiplevel VGE = 15 V VGE = 0 V VCE = 1700 V VGE = 0 V	$ \begin{array}{c} T_{j} = 25 \ ^{\circ}\text{C} \\ \hline T_{i} = 125 \ ^{\circ}\text{C} \\ \hline T_{j} = 25 \ ^{\circ}\text{C} \\ \hline T_{j} = 125 \ ^{\circ}\text{C} \\ \hline T_{j} = 125 \ ^{\circ}\text{C} \\ \hline \hline T_{j} = 10 \ ^{\circ}\text{H} \\ \hline T_{j} = 10$	5.2	typ. 2 2.5 1 0.9 2.5 3.9 5.8 0.12 35.3 1.46 1.17 3732 1.88	max. 2.45 2.9 1.2 1.1 3.1 4.5 6.4 4	
iverter drives ronic welders	Characte Symbol IGBT V _{CE(sat)} V _{CE0} r _{CE} V _{GE(th)} I _{CES} C _{ies} C _{ies} C _{ces} C _{res} Q _G R _{Gint} t _f (c ₀)	Ic = 400 A VGE = 15 V chiplevel VGE = 15 V VGE = 0 V VCE = 1700 V VGE = 0 V VGE = 0 V VGE = 25 V VGE = 0 V VGE = 0 V VGE = 120 V	$ \begin{array}{c} T_{j} = 25 \ ^{\circ}\text{C} \\ \hline T_{j} = 125 \ ^{\circ}\text{C} \\ \hline T_{j} = 25 \ ^{\circ}\text{C} \\ \hline T_{j} = 25 \ ^{\circ}\text{C} \\ \hline T_{j} = 25 \ ^{\circ}\text{C} \\ \hline T_{j} = 125 \ ^{\circ}\text{C} \\ \hline \hline T_{j} = 125 \ ^{\circ}\text{C} \\ \hline \hline T_{j} = 125 \ ^{\circ}\text{C} \\ \hline f = 1 \ \text{MHz} \\ \hline \end{array} $	5.2	typ. 2 2.5 1 0.9 2.5 3.9 5.8 0.12 35.3 1.46 1.17 3732 1.88 360	max. 2.45 2.9 1.2 1.1 3.1 4.5 6.4 4	
nverter drives tronic welders	Characte Symbol IGBT V _{CE(sat)} V _{CE0} r _{CE} V _{GE(th)} I _{CES} C _{ies} C _{ies} C _{res} Q _G R _{Gint} t _d (on) t _c	Ic = 400 A VGE = 15 V chiplevel VGE = 15 V VGE = 0 V VCE = 1700 V VGE = 0 V VGE = 0 V VGE = 25 V VGE = 0 V VGE = 25 V VGE = 25 V VGE = 25 °C VCC = 1200 V IC = 400 A	$ \begin{array}{c} T_{j} = 25 \ ^{\circ}\text{C} \\ \hline T_{j} = 125 \ ^{\circ}\text{C} \\ \hline T_{j} = 25 \ ^{\circ}\text{C} \\ \hline T_{j} = 25 \ ^{\circ}\text{C} \\ \hline T_{j} = 25 \ ^{\circ}\text{C} \\ \hline T_{j} = 125 \ ^{\circ}\text{C} \\ \hline \hline T_{j} = 125 \ ^{\circ}\text{C} \\ \hline \hline T_{j} = 125 \ ^{\circ}\text{C} \\ \hline f = 1 \ \text{MHz} \\ \hline \hline T_{j} = 125 \ ^{\circ}\text{C} \\ \hline \hline T_{i} = 125 \ ^{\circ}\text{C} \\ \hline \hline T_{i} = 125 \ ^{\circ}\text{C} \\ \hline \hline T_{i} = 125 \ ^{\circ}\text{C} \\ \hline \hline \hline T_{i} = 125 \ ^{\circ}\text{C} \\ \hline \hline \hline T_{i} = 125 \ ^{\circ}\text{C} \\ \hline \hline \hline \hline T_{i} = 125 \ ^{\circ}\text{C} \\ \hline \hline \hline \hline T_{i} = 125 \ ^{\circ}\text{C} \\ \hline \hline \hline \hline \hline T_{i} = 125 \ ^{\circ}\text{C} \\ \hline \hline \hline \hline \hline T_{i} = 125 \ ^{\circ}\text{C} \\ \hline \hline \hline \hline \hline \hline T_{i} = 125 \ ^{\circ}\text{C} \\ \hline $	5.2	typ. 2 2.5 1 0.9 2.5 3.9 5.8 0.12 35.3 1.46 1.17 3732 1.88 360 65	max. 2.45 2.9 1.2 1.1 3.1 4.5 6.4 4	
verter drives onic wolders	Characte Symbol IGBT V _{CE(sat}) V _{CE0} r _{CE} V _{GE(th}) I _{CES} C _{ies} C _{ies} C _{res} Q _G R _{Gint} t _d (on) t _r E _{co}	ristics Conditions $I_C = 400 \text{ A}$ $V_{GE} = 15 \text{ V}$ chiplevel $V_{GE} = 15 \text{ V}$ $V_{GE} = 15 \text{ V}$ $V_{GE} = 0 \text{ V}$ $V_{CE} = 1700 \text{ V}$ $V_{CE} = 25 \text{ V}$ $V_{GE} = 0 \text{ V}$ $V_{GE} = -8 \text{ V}+18$ $T_j = 25 \text{ °C}$ $V_{CC} = 1200 \text{ V}$ $I_C = 400 \text{ A}$ $V_{GE} = \pm 15 \text{ V}$	$ \begin{array}{c} T_{j} = 25 \ ^{\circ}\text{C} \\ \hline T_{j} = 125 \ ^{\circ}\text{C} \\ \hline T_{j} = 125 \ ^{\circ}\text{C} \\ \hline T_{j} = 25 \ ^{\circ}\text{C} \\ \hline T_{j} = 25 \ ^{\circ}\text{C} \\ \hline T_{j} = 125 \ ^{\circ}\text{C} \\ \hline \hline T_{j} = 125 \ ^{\circ}\text{C} \\ \hline \hline f = 1 \ \text{MHz} \\ \hline f = 1 \ \text{Mz} \\ \hline f = 1 \ Mz$	5.2	typ. 2 2.5 1 0.9 2.5 3.9 5.8 0.12 35.3 1.46 1.17 3732 1.88 360 65 215	max. 2.45 2.9 1.2 1.1 3.1 4.5 6.4 4	
iverter drives ronic welders	Characte Symbol IGBT V _{CE(sat}) V _{CE0} r _{CE} V _{GE(th}) I _{CES} C _{ies} C _{ies} C _{ces} C _{res} Q _G R _{Gint} t _d (on) t _r E _{on}	ristics Conditions $I_C = 400 \text{ A}$ $V_{GE} = 15 \text{ V}$ chiplevel $V_{GE} = 15 \text{ V}$ $V_{GE} = 15 \text{ V}$ $V_{GE} = 0 \text{ V}$ $V_{CE} = 25 \text{ V}$ $V_{GE} = 0 \text{ V}$ $V_{CE} = 25 \text{ V}$ $V_{GE} = 0 \text{ V}$ $V_{CE} = 25 \text{ V}$ $V_{GE} = 0 \text{ V}$ $V_{GE} = 1200 \text{ V}$ $I_C = 400 \text{ A}$ $V_{GE} = \pm 15 \text{ V}$ $R_{Gon} = 3 \Omega$ $R_{Gon} = 3 \Omega$	$ \begin{array}{c} T_{j} = 25 \ ^{\circ}\text{C} \\ \hline T_{j} = 125 \ ^{\circ}\text{C} \\ \hline T_{j} = 125 \ ^{\circ}\text{C} \\ \hline T_{j} = 25 \ ^{\circ}\text{C} \\ \hline T_{j} = 25 \ ^{\circ}\text{C} \\ \hline T_{j} = 25 \ ^{\circ}\text{C} \\ \hline T_{j} = 125 \ ^{\circ}\text{C} \\ \hline \hline T_{j} = 125 \ ^{\circ}\text{C} \\ \hline f = 1 \ \text{MHz} \\ \hline T_{j} = 125 \ ^{\circ}\text{C} \\ \hline \hline \hline T_{j} = 125 \ ^{\circ}\text{C} \\ \hline \hline \hline T_{j} = 125 \ ^{\circ}\text{C} \\ \hline \hline \hline T_{j} = 125 \ ^{\circ}\text{C} \\ \hline \hline \hline T_{j} = 125 \ ^{\circ}\text{C} \\ \hline \hline \hline T_{j} = 125 \ ^{\circ}\text{C} \\ \hline \hline \hline T_{j} = 125 \ ^{\circ}\text{C} \\ \hline \hline \hline \hline T_{j} = 125 \ ^{\circ}\text{C} \\ \hline \hline \hline \hline T_{j} = 125 \ ^{\circ}\text{C} \\ \hline \hline \hline \hline T_{j} = 125 \ ^{\circ}\text{C} \\ \hline \hline \hline \hline T_{j} = 125 \ ^{\circ}\text{C} \\ \hline \hline \hline \hline T_{j} = 125 \ ^{\circ}\text{C} \\ \hline \hline \hline \hline T_{j} = 125 \ ^{\circ}\text{C} \\ \hline \hline \hline \hline T_{j} = 125 \ ^{\circ}\text{C} \\ \hline \hline \hline \hline T_{j} = 125 \ ^{\circ}\text{C} \\ \hline \hline \hline \hline T_{j} = 125 \ ^{\circ}\text{C} \\ \hline \hline \hline \hline T_{j} = 125 \ ^{\circ}\text{C} \\ \hline \hline \hline \hline T_{j} = 125 \ ^{\circ}\text{C} \\ \hline \hline \hline \hline \hline T_{j} = 125 \ ^{\circ}\text{C} \\ \hline \hline \hline \hline T_{j} = 125 \ ^{\circ}\text{C} \\ \hline \hline \hline \hline T_{j} = 125 \ ^{\circ}\text{C} \\ \hline \hline \hline \hline \hline T_{j} = 125 \ ^{\circ}\text{C} \\ \hline \hline \hline \hline T_{j} = 125 \ ^{\circ}\text{C} \\ \hline \hline \hline \hline T_{j} = 125 \ ^{\circ}\text{C} \\ \hline \hline \hline \hline \hline T_{j} = 125 \ ^{\circ}\text{C} \\ \hline \hline \hline \hline \hline T_{j} = 125 \ ^{\circ}\text{C} \\ \hline \hline \hline \hline T_{j} = 125 \ ^{\circ}\text{C} \\ \hline \hline \hline T_{j} = 125 \ ^{\circ}\text{C} \\ \hline \hline \hline \hline T_{j} = 125 \ ^{\circ}\text{C} \\ \hline \hline \hline T_{j} = 125 \ ^{\circ}\text{C} \\ \hline \hline \hline T_{j} = 125 \ ^{\circ}\text{C} \\ \hline \hline \hline T_{j} = 125 \ ^{\circ}\text{C} \\ \hline T_{j} = 125 \ ^{\circ}\text{C} \\ \hline \hline T_{j} = 125 \ ^{\circ}\text{C} \\ \hline T_{j} = 125 \ ^{}$	5.2	typ. 2 2.5 1 0.9 2.5 3.9 5.8 0.12 35.3 1.46 1.17 3732 1.88 360 65 215 900	max. 2.45 2.9 1.2 1.1 3.1 4.5 6.4 4	
Iverter drives ronic welders	Characte Symbol IGBT V _{CE(sat}) V _{CE0} r _{CE} V _{GE(th}) I _{CES} C _{ies} C _{ies} C _{res} Q _G R _{Gint} t _d (on) t _r E _{on} t _d (off) t _r	$\label{eq:ristics} \hline \hline Conditions \\ \hline \hline Conditions \\ \hline \hline Conditions \\ \hline \hline Conditions \\ \hline \hline \hline Conditions \\ \hline \hline \hline Condit \hline \hline \hline \hline \hline Conditions \\ \hline \hline \hline \hline \hline \hline \hline Condition$	$ \begin{array}{c} T_{j} = 25 \ ^{\circ}\text{C} \\ \hline T_{j} = 125 \ ^{\circ}\text{C} \\ \hline T_{j} = 125 \ ^{\circ}\text{C} \\ \hline T_{j} = 25 \ ^{\circ}\text{C} \\ \hline T_{j} = 25 \ ^{\circ}\text{C} \\ \hline T_{j} = 25 \ ^{\circ}\text{C} \\ \hline T_{j} = 125 \ ^{\circ}\text{C} \\ \hline \hline T_{j} = 125 \ ^{\circ}\text{C} \\ \hline f = 1 \ \text{MHz} \\ \hline \\ 5 \ \text{V} \\ \end{array} $	5.2	2 2.5 1 0.9 2.5 3.9 5.8 0.12 35.3 1.46 1.17 3732 1.88 360 65 215 900 165	max. 2.45 2.9 1.2 1.1 3.1 4.5 6.4 4	
verter drives ronic welders	Characte Symbol IGBT V _{CE(sat)} V _{CE0} rcE V _{GE(th)} Ices Cies Cres QG RGint td(on) tr Eon td(off) tr	$\label{eq:ristics} \hline \hline Conditions \\ \hline \hline Conditions \\ \hline \hline Conditions \\ \hline \hline \hline \hline \hline \hline Conditions \\ \hline \hline \hline \hline \hline \hline \hline Conditions \\ \hline Conditions \\ \hline $	$ \begin{array}{c} T_{j} = 25 \ ^{\circ}\text{C} \\ \hline T_{j} = 125 \ ^{\circ}\text{C} \\ \hline T_{j} = 125 \ ^{\circ}\text{C} \\ \hline T_{j} = 25 \ ^{\circ}\text{C} \\ \hline T_{j} = 25 \ ^{\circ}\text{C} \\ \hline T_{j} = 25 \ ^{\circ}\text{C} \\ \hline T_{j} = 125 \ ^{\circ}\text{C} \\ \hline \hline T_{j} = 125 \ ^{\circ}\text{C} \\ \hline f = 1 \ \text{MHz} \\ \hline \\ 5 \ \text{V} \\ \end{array} $	5.2	2 2.5 1 0.9 2.5 3.9 5.8 0.12 35.3 1.46 1.17 3732 1.88 360 65 215 900 165	max. 2.45 2.9 1.2 1.1 3.1 4.5 6.4 4	
Inverter drives ronic welders	Characte Symbol IGBT V _{CE(sat)} V _{CE0} r _{CE} V _{GE(th)} Ices C _{ies} C _{ces} C _{res} Q _G R _{Gint} t _d (on) t _r E _{on} t _d (off) t _f	$\label{eq:ristics} \hline \hline Conditions \\ \hline \hline Conditions \\ \hline \hline \hline Conditions \\ \hline \hline Conditions \\ \hline \hline Conditions \\ \hline \hline \hline Conditions \\ \hline \hline \hline Conditions \\ \hline \hline \hline Conditions \\ \hline \hline \hline \hline \hline Conditions $	$\label{eq:result} \left\{ \begin{array}{l} T_j = 25 \ ^\circ C \\ \hline T_j = 125 \ ^\circ C \\ \hline T_j = 125 \ ^\circ C \\ \hline T_j = 25 \ ^\circ C \\ \hline T_j = 25 \ ^\circ C \\ \hline T_j = 125 \ ^\circ C \\ \hline \hline T_j = 125 \ ^\circ C \\ \hline \hline T_j = 125 \ ^\circ C \\ \hline f = 1 \ MHz \\ \hline T_j = 125 \ ^\circ C \\ \hline \hline T_j = 125 \ ^\circ C \\ \hline \hline T_j = 125 \ ^\circ C \\ \hline \hline T_j = 125 \ ^\circ C \\ \hline \hline T_j = 125 \ ^\circ C \\ \hline \hline T_j = 125 \ ^\circ C \\ \hline \hline T_j = 125 \ ^\circ C \\ \hline \hline T_j = 125 \ ^\circ C \\ \hline \hline T_j = 125 \ ^\circ C \\ \hline \hline T_j = 125 \ ^\circ C \\ \hline \hline T_j = 125 \ ^\circ C \\ \hline \hline T_j = 125 \ ^\circ C \\ \hline \hline T_j = 125 \ ^\circ C \\ \hline \hline T_j = 125 \ ^\circ C \\ \hline \hline T_j = 125 \ ^\circ C \\ \hline \hline T_j = 125 \ ^\circ C \\ \hline \hline \hline T_j = 125 \ ^\circ C \\ \hline \hline \hline T_j = 125 \ ^\circ C \\ \hline \hline \hline T_j = 125 \ ^\circ C \\ \hline \hline \hline \hline T_j = 125 \ ^\circ C \\ \hline \hline \hline \hline T_j = 125 \ ^\circ C \\ \hline \hline \hline \hline \hline T_j = 125 \ ^\circ C \\ \hline \hline \hline \hline \hline T_j = 125 \ ^\circ C \\ \hline \hline \hline \hline \hline \hline T_j = 125 \ ^\circ C \\ \hline \hline$	5.2	typ. 2 2.5 1 0.9 2.5 3.9 5.8 0.12 35.3 1.46 1.17 3732 1.88 360 65 215 900 165	max. 2.45 2.9 1.2 1.1 3.1 4.5 6.4 4	



© by SEMIKRON

Rev. 2 - 23.03.2011

1

Obrázek 18: Katalogový list výkonového modulu, str. 1/5

SEMiX604GB176HDs



Trench IGBT Modules

SEMiX604GB176HDs

Features

- Homogeneous Si
- Trench = Trenchgate technology
- + $V_{CE(sat)}$ with positive temperature
- UL recognised file no. E63532
- **Typical Applications***
- AC inverter drivesUPS
- Electronic welders

Characte	eristics					
Symbol	Conditions		min.	typ.	max.	Unit
Inverse d	liode					
$V_F = V_{EC}$	I _F = 400 A	T _j = 25 °C		1.5	1.70	V
	V _{GE} = 0 V chip	T _j = 125 °C		1.4	1.6	V
V _{F0}		T _j = 25 °C	0.9	1.1	1.3	V
		T _j = 125 °C	0.7	0.9	1.1	V
r _F	:	T _j = 25 °C	1.0	1.0	1.0	mΩ
		T _j = 125 °C	1.3	1.3	1.3	mΩ
I _{RRM}	I _F = 400 A	T _j = 125 °C		560		A
Q _{rr}	$di/dt_{off} = 6600 \text{ A/}\mu\text{s}$	T _j = 125 °C		131		μC
Err	$V_{CC} = 1200 V$	T _j = 125 °C		95		mJ
R _{th(j-c)}	per diode				0.081	K/W
Module						
L _{CE}				22		nH
R _{CC'+EE'}	rac terminal chin	T _C = 25 °C		0.7		mΩ
	res., terminal-chip	T _C = 125 °C		1		mΩ
R _{th(c-s)}	per module			0.03		K/W
Ms	to heat sink (M5)		3		5	Nm
Mt		to terminals (M6)	2.5		5	Nm
						Nm
w					400	g
Temperat	tur Sensor					
R ₁₀₀	T _c =100°C (R ₂₅ =5 k	Ω)		493 ± 5%		Ω
B _{100/125}	R(T)=R100exp[B100/1	₂₅ (1/T-1/T ₁₀₀)]; T[K];		3550 ±2%		к



2

© by SEMIKRON

Obrázek 19: Katalogový list výkonového modulu, str. 2/5

9 Dimenzování pulsního měniče v aplikaci SEMISEL

Circuit parameter Input voltage V _{in} 900 V Output voltage V _{int} 375 V	
Input voltage V _{in} 900 V Output voltage V _{int} 375 V	
Output voltage V JTR1	
out or out of our of the out of t	lout
duty cycle 0.417	
for non continuous current give the maximum on ratio of the FWD to 0.583	
Output current I _{out} 79 A V	4
Switching frequency f _{sw} 4.7 kHz	• •
Overload parameter	
factor 1.5	
duration 5 s	
User defined load cycle	

Obrázek 20: Zadávání vstupních parametrů [11]



Obrázek 21: Výběr spínací součástky

	Cooling		
Ambient and heat sin	k parameter		
Ambient temperature	T,	50	°C
elements mounted			
number of switches per	heat sink	1	
number of parallel devic	es on the same heat sink	1	
Additional power source	e at this heat sink	0	w
Cooling:			
predefined type	Cooling methode	forced air	cooling 👻
	SK model	P16_300_	16B 👻
	Correction factor	1	
	flow rate	380	m ³ /h or Vmin
	R _{th(s-a)}	0.026	K/W
	R _{th(s-a)} * correction	0.026	K/W

Obrázek 22: Zadání parametrů chlazení





Obrázek 23: Výsledek dimenzování pulsního měniče

10 Dimenzování 1f střídače (1200 V) v aplikaci SEMISEL



Obrázek 24: Zadání vstupních parametrů



Obrázek 25: Výběr spínacího prvku

ses and temperatures:		
	Rated current	Overload
P _{cond tr}	80 W	146 W
P _{sw tr}	59 W	94 W
P _{tr}	139 W	240 W
P _{cond d}	14 W	23 W
P _{sw d}	5.06 W	7.17 W
Pd	19 W	30 W
Ptot	633 W	1079 W
T _s	66 °C	69 °C
Τ _c	76 °C	84 °C
T _{tr}	86 °C	101 °C
Td	79 °C	88 °C
	P _{cond} tr P _{sw} tr P _{tr} P _{cond} d P _{tr} P _{cond} d P _{sw} d P _d P _{tot} T _s T _c T _t T _d	Rated current Pcond tr 80 W Psw tr 59 W Ptr 139 W Pcond d 14 W Psw d 5.06 W Pd 19 W Ptot 633 W Ts 66 °C Tc 76 °C Ttr 86 °C Td 79 °C



Obrázek 26: Výsledek dimenzování 1f střídače

11 Katalogový list modulu SEMiX404GB12Es

SEMiX404GB12E4s

Trench IGBT Modules

SEMiX404GB12E4s

Features

- · Homogeneous Si
- Trench = Trenchgate technology • V_{CE(sat)} with positive temperature
- coefficient
- · High short circuit capability
- UL recognized, file no. E63532

Typical Applications*

- AC inverter drivesUPSElectronic Welding

Remarks

- Case temperature limited to Tc=125°C max.
- · Product reliability results are valid for T_i=150°C
- · For short circuit: Soft RGoff recommended $R_{Goff} > 25$
- Dynamic values apply to the following combination of resistors: $\begin{aligned} R_{\text{Gon,main}} &= 1,0 \ \Omega \\ R_{\text{Goff,main}} &= 1,0 \ \Omega \end{aligned}$ $R_{G,X} = 2,2 \Omega$

1 'E,7	(= 0,	0 12		

Absolut	e Mavimum Patin	as		
Symbol		ys 	Values	Unit
ICRT	Conditions	Ţ	Values	
Vore	1		1200	V
VCES		T ₂ = 25 °C	618	
.0	T _j = 175 °C	$T_{0} = 80 \ ^{\circ}C$	475	
Icnom			400	
Ісем	ICEM = 3XICROM		1200	A
VOES		7.0	-20 20	V
t _{psc}	V _{CC} = 800 V V _{GE} ≤ 20 V V _{CES} ≤ 1200 V	T _j = 150 °C	10	μs
Tj			-40 175	°C
Inverse	diode			
I _F	T 175 00	T _c = 25 °C	440	A
	- 1 _j =175 °C	T _c = 80 °C	329	A
IFnom		-	400	A
I _{FRM}	I _{FRM} = 3xI _{Fnom}		1200	A
IFSM	t _p = 10 ms, sin 18	30°, T _j = 25 °C	1980	A
Тj			-40 175	°C
Module				
It(RMS)		1	600	A
T _{stg}			-40 125	°C
Visol	AC sinus 50Hz,	t = 1 min	4000	V

Characte	insucs					
Symbol	Conditions		min.	typ.	max.	Unit
IGBT						
V _{CE(sat)}	I _C = 400 A	T _j = 25 °C		1.8	2.05	V
	V _{GE} = 15 V chiplevel	T _j = 150 °C		2.2	2.4	V
V _{CE0}		T _j = 25 °C		0.8	0.9	V
		T _j = 150 °C		0.7	0.8	V
r _{CE}	$V_{ee} = 15 V$	T _j = 25 °C		2.5	2.9	mΩ
	VGE - 15 V	T _j = 150 °C		3.8	4.0	mΩ
V _{GE(th)}	$V_{GE} = V_{CE}, I_C = 15.2$	mA	5	5.8	6.5	V
ICES	V _{GE} = 0 V	T _j = 25 °C		0.12	0.36	mA
	V _{CE} = 1200 V	T _j = 150 °C				mA
Cies	N 05 M	f = 1 MHz		24.6		nF
Coes	$V_{CE} = 25 V$ $V_{CE} = 0 V$	f = 1 MHz		1.62		nF
Cres		f = 1 MHz		1.38		nF
\mathbf{Q}_{G}	V _{GE} = - 8 V+ 15 V			2260		nC
R _{Gint}	T _j = 25 °C			1.88		Ω
t _{d(on)}	$V_{CC} = 600 V$	T _j = 150 °C		296		ns
tr	$I_{\rm C} = 400 {\rm A}$	T _j = 150 °C		67		ns
Eon	$B_{Gon} = 1.7 \Omega$	T _j = 150 °C		27		mJ
t _{d(off)}	$R_{G off} = 1.7 \Omega$	T _j = 150 °C		634		ns
t _f	$di/dt_{on} = 5800 \text{ A/}\mu\text{s}$	T _j = 150 °C		137		ns
E _{off}	di/dt _{off} = 3700 A/µs	T _j = 150 °C		59.7		mJ
R _{th(j-c)}	per IGBT	•			0.072	K/W

© by SEMIKRON

Rev. 0 – 05.05.2010

Obrázek 27: Katalogový list výkonového modulu, str. 1/5
Characteristics Symbol Conditions

Inverse diode

 $V_F = V_{EC}$

VFO

٢F

BBBM

Qrr

Err

R_{th(j-c)}

LCE

Module

R_{CC'+EE'}

Rth(c-s)

Temperatur Sensor

T[K];

 M_s

Mt

w

R₁₀₀

B_{100/125}

I_F = 400 A

 $V_{GE} = 0 V$

I_F = 400 A

V_{GE} = -15 V $V_{CC} = 600 V$

per diode

di/dt_{off} = 4900 A/µs

res., terminal-chip

to heat sink (M5)

T_c=100°C (R₂₅=5 kΩ)

R(T)=R100exp[B100/125(1/T-1/T100)];

per module

chip

 $T_i = 25 °C$

T_j = 150 °C

T_i = 25 °C

T_j = 150 °C

T_j = 25 °C

T_j = 150 °C

T_i = 150 °C

T_i = 150 °C

T_j = 150 °C

T_C = 25 °C

T_C = 125 °C

to terminals (M6)

max.

2.52

2.5

1.5

1.1

2.5

3.4

0.14

5

5

400

typ.

2.2

2.1

1.3

0.9

2.3

3.1

315

63

26.4

22

0.7

1

0.03

 $493 \pm 5\%$

3550

±2%

min.

1.1

0.7

2.0

2.6

3

2.5

Unit

V

۷

٧

٧

mΩ

mΩ

А

μC

mJ

K/W

nH

mΩ

mΩ

K/W

Nm

Nm

Nm

g

Ω

Κ

SEMiX404GB12E4s



SEMiX[®] 4s

Trench IGBT Modules

SEMiX404GB12E4s

Features

- · Homogeneous Si
- Trench = Trenchgate technology
- V_{CE(sat)} with positive temperature coefficient
- High short circuit capability
- UL recognized, file no. E63532

Typical Applications*

- AC inverter drivesUPSElectronic Welding

Remarks

- Case temperature limited to Tc=125°C max.
- · Product reliability results are valid for
- T_i=150°C
- For short circuit: Soft RGoff
- recommended R_{Goff} > 25
- Dynamic values apply to the following combination of resistors: $R_{Gon,main} = 1,0 \Omega$ $R_{Goff,main} = 1,0 \Omega$ $R_{G,X} = 2,2 \Omega$ $R_{E,X} = 0.5 \Omega$



Rev. 0 – 05.05.2010

© by SEMIKRON

Obrázek 28: Katalogový list výkonového modulu, str.2/5

0	\mathbf{r}
L	L

12 Katalogový list modulu FF650R17IE4D_B2

Technische Informatio	on / technical information 650R17IE4D_B2		Cinfineon				
IGBT-Wechselrichter / IGI	3T-inverter		Vor pre	rläuf limi	ige E nary)ateı data	า เ
Kollektor-Emitter-Sperrspannung	T _{vi} = 25°C		VCES		1700		v
Kollektor-Dauergleichstrom	$T_{\rm C} = 100^{\circ}$ C, $T_{\rm vi} = 175^{\circ}$ C T_{\rm C} = 25^{\circ}C, $T_{\rm vi} = 175^{\circ}$ C				650		A
Periodischer Kollektor Spitzenstrom	t _P = 1 ms		Ісям		1300		A
Gesamt-Verlustleistung total power dissipation	T _C = 25°C, T _{vi} = 175°C		Ptot		4,15		kW
Gate-Emitter-Spitzenspannung gate-emitter peak voltage			V _{GES}		+/-20		v
Charakteristische Werte / char	actoristic values			main	th can		
Kollektor-Emitter Sättigungsspannung collector-emitter saturation voltage	Ic = 650 A, V _{GE} = 15 V Ic = 650 A, V _{GE} = 15 V Ic = 650 A, V _{GE} = 15 V	T _{vj} = 25°C T _{vj} = 125°C T _{vj} = 150°C	VCE sat		2,00 2,35 2,45	2,45 2,80	V V V
Gate-Schwellenspannung gate threshold voltage	Ic = 24,0 mA, V _{CE} = V _{GE} , T _{vj} = 25°C		VGEth	5,2	5,8	6,4	V
Gateladung gate charge	V _{GE} = -15 V +15 V		Q _G		7,00		μC
Interner Gatewiderstand internal gate resistor	T _{vj} = 25°C		R _{Gint}		2,3		Ω
Eingangskapazität input capacitance	f = 1 MHz, T_{vj} = 25°C, V_{CE} = 25 V, V_{GE} = 0 V	/	Cies		54,0		nF
Rückwirkungskapazität reverse transfer capacitance	f = 1 MHz, T_{vj} = 25°C, V_{CE} = 25 V, V_{GE} = 0 V	/	Cres		1,70		nF
Kollektor-Emitter Reststrom collector-emitter cut-off current	V _{CE} = 1700 V, V _{GE} = 0 V, T _{vj} = 25°C		ICES			5,0	mA
Gate-Emitter Reststrom gate-emitter leakage current	V _{CE} = 0 V, V _{GE} = 20 V, T _{vj} = 25°C		Iges			400	nA
Einschaltverzögerungszeit (ind. Last) turn-on delay time (inductive load)		T _{vj} = 25°C T _{vj} = 125°C T _{vj} = 150°C	t _{d on}		0,58 0,645 0,655		μs μs μs
Anstiegszeit (induktive Last) rise time (inductive load)		T _{vj} = 25°C T _{vj} = 125°C T _{vj} = 150°C	tr		0,105 0,11 0,11		μs μs μs
Abschaltverzögerungszeit (ind. Last) turn-off delay time (inductive load)		T _{vj} = 25°C T _{vj} = 125°C T _{vj} = 150°C	t _{el off}		1,00 1,25 1,30		μs μs μs
Fallzeit (induktive Last) fall time (inductive load)		T _{vj} = 25°C T _{vj} = 125°C T _{vj} = 150°C	t _f		0,29 0,49 0,57		μs μs μs
Einschaltverlustenergie pro Puls turn-on energy loss per pulse	$ \begin{array}{l} I_{C} = 650 \; A, \; V_{CE} = 900 \; V, \; L_{S} = 45 \; nH \\ V_{GE} = \pm 15 \; V, \; di/dt = 5800 \; A/\mu s \; (T_{\nu j} \mbox{=} 150^{\circ} \mbox{C}) \\ R_{Gon} = 1,0 \; \Omega \end{array} $	T _{vj} = 25°C T _{vj} = 125°C T _{vj} = 150°C	Eon		180 260 280		mJ mJ mJ
Abschaltverlustenergie pro Puls turn-off energy loss per pulse	$\begin{array}{ c c c c c c c c c c c c c c c c c c c$	T _{vj} = 25°C T _{vj} = 125°C T _{vj} = 150°C	Eott		140 205 230		mJ mJ mJ
Kurzschlussverhalten SC data	$ \begin{array}{ll} V_{GE} \leq 15 \; V, \; V_{CC} = 1000 \; V \\ V_{CEmax} = V_{CES} \; - L_{sCE} \cdot di/dt & t_P \leq 10 \; \mu s \end{array} $	s, T _{vj} = 150°C	lsc		2700		A
Innerer Wärmewiderstand thermal resistance, junction to case	pro IGBT / per IGBT		RthJC			36,0	K/kW
Übergangs-Wärmewiderstand thermal resistance, case to heatsink	pro IGBT / per IGBT $\lambda_{Paste} = 1 W/(m \cdot K) / \lambda_{grease} = 1 W/(m \cdot K)$		RthCH		15,0		K/kW
prepared by: RH	date of publication: 2009-09-18						
approved by: MS	revision: 2.0						

Obrázek 29: Katalogový list výkonového modulu, str. 2/9

	FF650R17IE4D_B2				
		Vorläufige Daten preliminary data			1
Diode-Wechselrich	ter / diode-inverter				
Periodische Spitzensperrspan repetitive peak reverse voltage	$\begin{array}{c} \text{nung} \\ \text{T}_{\text{vi}} = 25^{\circ}\text{C} \end{array}$	VRRM	1700		v
Dauergleichstrom DC forward current		lF	650		A
Periodischer Spitzenstrom repetitive peak forward curren	t te = 1 ms	IFRM	1300		A
Grenzlastintegral I²t - value		l²t	105 100		kA ² s
Charakteristische Wer	e / characteristic values		min. typ.	max.	
Durchlassspannung forward voltage	$ \begin{array}{ll} I_{\text{F}} = 650 \; \text{A}, \; V_{\text{GE}} = 0 \; \text{V} & & T_{\text{v}i} = 25^{\circ} \\ I_{\text{F}} = 650 \; \text{A}, \; V_{\text{GE}} = 0 \; \text{V} & & T_{\text{v}j} = 125 \\ I_{\text{F}} = 650 \; \text{A}, \; V_{\text{GE}} = 0 \; \text{V} & & T_{\text{v}j} = 150 \\ \end{array} $	C °C V⊧ °C	1,70 1,70 1,70	2,15	V V V
Rückstromspitze peak reverse recovery current	$\begin{array}{c} I_{F}=650 \; A_{i} - di_{F}/dt = 5800 \; A/\mu s \; (T_{vj}{=}150^{\circ}C) & T_{vj}{=} 25^{\circ} \\ V_{R}=900 \; V & T_{vj}{=} 125 \\ V_{GE}=-15 \; V & T_{vj}{=} 150 \end{array}$	С °С I _{RM} °С	775 860 890		A A A
Sperrverzögerungsladung recovered charge	I⊨ = 650 A, - di⊭/dt = 5800 A/µs (T _{vj} =150°C) T _{vj} = 25° V _R = 900 V V _{GE} = -15 V T _{vj} = 150	C °C Qr °C	175 300 335		μC μC μC
Abschaltenergie pro Puls	IF = 650 A diF/dt = 5800 A/us (Tvi=150°C) Tvi = 25°	c	86,0		m. m.
reverse recovery energy	$V_{R} = 900 V$ $V_{GE} = -15 V$ $T_{vi} = 125$ $T_{vi} = 125$	°C E _{rec}	155 180		m.
reverse recovery energy Innerer Wärmewiderstand thermal resistance, junction to	$ \begin{array}{c} V_{R} = 900 \ V & T_{vi} = 125 \\ V_{GE} = -15 \ V & T_{vj} = 150 \end{array} \\ \begin{array}{c} case \end{array} \qquad $	°C Erec °C RthJC	155 180	52,5	m. K/k
reverse recovery energy Innerer Wärmewiderstand thermal resistance, junction to Übergangs-Wärmewiderstanc thermal resistance, case to he	$eq:rescaled_$	°C Erec °C RthJC RthCH	155 180 22,0	52,5	m. K/k\ K/k\
reverse recovery energy Innerer Wärmewiderstand thermal resistance, junction to Übergangs-Wärmewiderstanc thermal resistance, case to he NTC-Widerstand / I Charakteristische Wert	$V_{R} = 900 V$ $V_{GE} = -15 V$ $T_{vj} = 125$ $T_{vj} = 125$ $T_{vj} = 150$ $T_{vj} = 100$ $T_{vj} = 100$	C Erec C RthJC RthCH	155 180 22,0 min. typ.	52,5 max.	m. K/K ¹ K/K ¹
reverse recovery energy Innerer Wärmewiderstand thermal resistance, junction to Übergangs-Wärmewiderstand thermal resistance, case to he NTC-Widerstand / I Charakteristische Wert Nennwiderstand rated resistance	$V_{R} = 900 V$ $V_{GE} = -15 V$ $T_{vj} = 125$ $T_{vj} = 125$ $T_{vj} = 150$ $T_{vj} = 100$ $T_{vj} = 100$ $T_{vj} = 100$	°C Erec °C RthJC RthJC RthCH	155 180 22,0 min. typ. 5,00	52,5 max.	т. К/К ¹ К/К ¹
reverse recovery energy Innerer Wärmewiderstand thermal resistance, junction to Übergangs-Wärmewiderstanc thermal resistance, case to he NTC-Widerstand / I Charakteristische Wert Nennwiderstand rated resistance Abweichung von R ₁₀₀	$V_{R} = 900 V$ $V_{GE} = -15 V$ $T_{vj} = 125$ $T_{vj} = 150$ case pro Diode / per diode atsink pro Diode / per diode $\lambda_{Peste} = 1 W/(m \cdot K) / \lambda_{grease} = 1 W/(m \cdot K)$ NTC-thermistor $T_{C} = 25^{\circ}C$ $T_{C} = 100^{\circ}C, R_{100} = 493 \Omega$	°C Erec RthJC RthCH	155 180 22,0 min. typ. 5,00	52,5 max.	m. K/k ¹ K/k ¹
reverse recovery energy Innerer Wärmewiderstand thermal resistance, junction to Übergangs-Wärmewiderstand thermal resistance, case to he NTC-Widerstand / I Charakteristische Werf Nennwiderstand rated resistance Abweichung von R100 deviation of R100 Verlustleistung power dissipation	$V_{R} = 900 V$ $V_{GE} = -15 V$ $T_{vj} = 125$ $T_{vj} = 150$ $T_{vj} = 100$ $T_{vj} = 100$	°С Егес RthJC RthCH R25 ΔR/R P25	155 180 22,0 min. typ. 5,00 -5	52,5 max. 5 20,0	m. K/k ¹ K/k ¹ kC. %
reverse recovery energy Innerer Wärmewiderstand thermal resistance, junction to Übergangs-Wärmewiderstand thermal resistance, case to he NTC-Widerstand / I Charakteristische Wert Nennwiderstand rated resistance Abweichung von R100 deviation of R100 Verlustleistung power dissipation B-Wert B-value	$V_{R} = 900 V$ $V_{GE} = -15 V$ $T_{vj} = 125$ $T_{vj} = 150$ $T_{vj} = 100$ $T_{vj} = 100$ $T_{c} = 25^{\circ}C$ $R_{2} = R_{25} \exp [B_{25/50}(1/T_{2} - 1/(298, 15 K))]$	°С Егес RthJC RthCH R25 ΔR/R P25 B25/50	155 180 22,0 min. typ. 5,00 -5 -5 33375	max. 52,5 20,0	m. K/K ¹ K/K ¹ KC MV
reverse recovery energy Innerer Wärmewiderstand thermal resistance, junction to Übergangs-Wärmewiderstand thermal resistance, case to he NTC-Widerstand / I Charakteristische Wert Nennwiderstand tated resistance Abweichung von R100 deviation of R100 Verlustleistung power dissipation B-Value B-Value B-Wert B-value	$V_{R} = 900 V \qquad T_{vi} = 125 \\ V_{GE} = -15 V \qquad T_{vi} = 150 \\ T_{vi} = 100 \\ T_{c} = 25^{\circ}C \\ R_{2} = R_{25} \exp [B_{25/50}(1/T_{2} - 1/(298, 15 K))] \\ R_{2} = R_{25} \exp [B_{25/80}(1/T_{2} - 1/(298, 15 K))] \\ R_{2} = R_{25} \exp [B_{25/80}(1/T_{2} - 1/(298, 15 K))] \\ \end{array}$	C Erec RthJC RthCH R25 ΔR/R P25 B25/50 B25/80	155 180 22,0 	max. 5 20,0	m, K/k ¹ K/k ¹ kΩ MV K

Obrázek 30: Katalogový list výkonového modulu, str. 3/9

Technische Information / technical informationIGBT-ModuleFF650R17IE4D_B2IGBT-modulesFF650R17IE4D_B2



Vorläufige Daten preliminary data

RMS, f = 50 Hz, t = 1 min.	VISOL		4,0		kV
			Cu		
			Al ₂ O ₃		
Kontakt - Kühlkörper / terminal to heatsink Kontakt - Kontakt / terminal to terminal			33,0 33,0		mm
Kontakt - Kühlkörper / terminal to heatsink Kontakt - Kontakt / terminal to terminal			19,0 19,0		mm
	СТІ		> 400		
·		min.	typ.	max.	
pro Modul / per module $\lambda_{Paste} = 1 \text{ W/(m·K)} / \lambda_{grease} = 1 \text{ W/(m·K)}$	RthCH		4,50		K/KW
	L _{sCE}		18		nH
T _C = 25°C, pro Schalter / per switch	RCC'+EE'		0,30		mΩ
Wechselrichter, Brems-Chopper / Inverter, Brake-Chopper	T _{vj max}			175	°C
Wechselrichter, Brems-Chopper / Inverter, Brake-Chopper	T _{vjop}	-40		150	°C
	T _{stg}	-40		150	°C
Schraube M5 - Montage gem. gültiger Applikation Note screw M5 - mounting according to valid application note	м	3,00	-	6,00	Nm
Schraube M4 - Montage gem. gültiger Applikation Note screw M4 - mounting according to valid application note		1,8	-	2,1	Nm
Schraube M8 - Montage gem. gültiger Applikation Note screw M8 - mounting according to valid application note	IVI	8,0	-	10	Nm
			ananan		
	RMS, f = 50 Hz, t = 1 min. Kontakt - Kühlkörper / terminal to heatsink Kontakt - Kühlkörper / terminal to terminal Kontakt - Kühlkörper / terminal to heatsink Kontakt - Köntakt / terminal to heatsink XPaste = 1 W/(m·K) / \lambda_gresse = 1 W/(m·K) Tc = 25°C, pro Schalter / per switch Wechselrichter, Brems-Chopper / Inverter, Brake-Chopper Wechselrichter, Brems-Chopper / Inverter, Brake-Chopper Schraube M5 - Montage gem. gültiger Applikation Note screw M5 - mounting according to valid application note Schraube M8 - Montage gem. gültiger Applikation Note	RMS, f = 50 Hz, t = 1 min. VISOL Kontakt - Kühlkörper / terminal to heatsink Kontakt - Kontakt / terminal to terminal Image: CTI Kontakt - Kühlkörper / terminal to heatsink Kontakt - Köntakt / terminal to terminal CTI Kontakt - Kühlkörper / terminal to heatsink Kontakt - Köntakt / terminal to terminal CTI pro Modul / per module λPaste = 1 W/(m·K) / λgrease = 1 W/(m·K) RmCH LscE Tc = 25°C, pro Schalter / per switch Rcc·+EE' Wechselrichter, Brems-Chopper / Inverter, Brake-Chopper Tvj max Wechselrichter, Brems-Chopper / Inverter, Brake-Chopper Tvj ap Schraube M5 - Montage gem. gültiger Applikation Note screw M4 - mounting according to valid application note Schraube M8 - Montage gem. gültiger Applikation Note M	RMS, f = 50 Hz, t = 1 min. VISOL RMS, f = 50 Hz, t = 1 min. VISOL Kontakt - Kühlkörper / terminal to heatsink Image: Comparison of the terminal to terminal Kontakt - Kühlkörper / terminal to heatsink Image: Comparison of terminal Kontakt - Kühlkörper / terminal to heatsink Image: Comparison of terminal Kontakt - Kühlkörper / terminal to heatsink Image: Comparison of terminal Kontakt - Kühlkörper / terminal to terminal Image: Comparison of terminal Kontakt - Kühlkörper / terminal to terminal Image: Comparison of terminal Pro Modul / per module RthCH \Large T C = 25°C, pro Schalter / per switch RthCH Vechselrichter, Brems-Chopper / Inverter, Brake-Chopper Tvj max Wechselrichter, Brems-Chopper / Inverter, Brake-Chopper Tvj max Wechselrichter, Brems-Chopper / Inverter, Brake-Chopper Tvj max Wechselrichter, Brems-Chopper / Inverter, Brake-Chopper Tvj max Schraube M5 - Montage gem. gültiger Applikation Note screw M5 - mounting according to valid application note Schraube M8 - Montage gem. gültiger Applikation Note screw M4 - mounting according to valid application note Schraube M8 - Montage gem. gültiger Applikation Note screw M4 - mounting according to valid application note Schraube M8 - Montage gem. gültiger Applikation Note screw M4 - mounting according to valid application note Schraube M8 - Montage gem. gül	RMS, f = 50 Hz, t = 1 min.VISOL4,0RMS, f = 50 Hz, t = 1 min.CuCuAl2O3Kontakt - Kühlkörper / terminal to heatsink Kontakt - Kontakt / terminal to terminal33,0Kontakt - Kühlkörper / terminal to heatsink Kontakt - Kontakt / terminal to terminal19,0Kontakt - Kühlkörper / terminal to heatsink Kontakt - Kontakt / terminal to terminal19,0Kontakt - Kühlkörper / terminal to terminal19,0Kontakt - Kontakt / terminal to terminal19,0Pro Modul / per module $\lambda_{Paste} = 1$ W/(m·K) / $\lambda_{grease} = 1$ W/(m·K)RinCHLsCE18Tc = 25°C, pro Schalter / per switchRcc*+EE*0,30Wechselrichter, Brems-Chopper / Inverter, Brake-ChopperTvj max18Wechselrichter, Brems-Chopper / Inverter, Brake-ChopperTvj op-40Schraube M5 - Montage gem. gültiger Applikation Note screw M4 - mounting according to valid application note Schraube M8 - Montage gem. gültiger Applikation Note screw M4 - mounting according to valid application note Schraube M8 - Montage gem. gültiger Applikation Note screw M8 - Montage gem. gültiger Applikation Note	RMS, f = 50 Hz, t = 1 min.VISOL4,0CuCuCuKontakt - Kühlkörper / terminal to heatsink Kontakt - Kontakt / terminal to terminal33,0Kontakt - Kühlkörper / terminal to heatsink Kontakt - Köntakt / terminal to terminal19,0Kontakt - Kühlkörper / terminal to terminal19,0Kontakt - Kühlkörper / terminal to terminal19,0Kontakt - Kühlkörper / terminal to terminal19,0Kontakt - Köntakt / terminal to terminal19,0Ventakt - Köntakt / terminal to terminal19,0Tri+400Kontakt - Köntakt / terminal to terminal18Vering CorrectTvi max175Wechselrichter, Brems-Chopper / Inverter, Brake-ChopperTvi max175Wechselrichter, Brems-Chopper / Inverter, Brake-ChopperTvi max150Schraube M5 - Montage gem. gültiger Applikation Note screw M5 - mounting according to valid application note Schraube M8 - Montage gem. gültiger Applikation Note schraube M8 - Montage gem. gültiger Applikation Note schraube M8 - Montage gem. gültiger Applikation NoteM1,8-Alta-2,1-10

prepared by: RH	date of publication: 2009-09-18
approved by: MS	revision: 2.0

Obrázek 31: Katalogový list výkonového modulu, str. 4/9

13 Katalogový list diodového usměrňovače DD 121 S

DD 121 S

Elektrische Eigenschaften Höchstzulässige Werte	Electrical properties Maximum rated values				
Periodische Spitzensperrspannung	repetitive peak reverse voltage	t _{vj} = -40°Ct _{vj max}	V _{RRM} DD 121 S:	1000 1200 1400	v
Stoßspitzenspannung	non-repetitive peak reverse voltage	t _{vj} = +25°C…t _{vj max}	V _{RSM} = V _{RRM}	+ 50	v
Durchlaßstrom-Grenzeffektivwert	RMS forward current		FRMSM	200	А
Dauergrenzstrom	average forward current	t _c = 100°C	I _{FAVM}	121	А
		t _c = 97°C		127	А
Stoßstrom-Grenzwert	surge current	$t_{vj} \le 25^{\circ}C$, $t_p = 10 \text{ ms}$	I _{FSM}	2500	А
		$t_{vj} = t_{vj max}, t_p = 10 ms$		2000	А
Grenzlastintegral	∬² t-value	$t_{vj} \le 25^{\circ}C$, $t_p = 10 \text{ ms}$	Ĵl² t	31200	A ² s
		$t_{vj} = t_{vj max}, t_p = 10 ms$		20000	A ² s
Charakteristische Werte	Characteristic values				
Durchlaßspannung	forward voltage	$t_{vj} = t_{vj max}$, $i_F = 350$ A	ν _F	max. 1,65	v
Schleusenspannung	threshold voltage		V _(TO)	0,95	v
Ersatzwiderstand	slope resistance		۲ _T	1,7	mΩ
Sperrstrom	reverse current	$t_{vj} = t_{vj \text{ max}}, v_R = V_{RRM}$	i _R	max. 40	mΑ
Nachlaufladung	lag charge	$t_{vj} = t_{vj max}$, $i_{FM} = 100 \text{ A}$, DD 121 S:	Qs	max. 45	μAs
		-di _F /dt = 100 A/µs, DD 122 S:		max. 25	μAs
Isolations-Prüfspannung	insulation test voltage	RMS, f = 50 Hz, t = 1 min.	VISOL	3	kV
Thermische Eigenschaften	Thermal properties				
Innerer Wärmewiderstand	thermal resistance, junction	⊖ =180°el. sin: pro Modul/per module	R _{thJC}	max. 0,14	°C/W
	to case	pro Zweig/per arm		max. 0,28	°C/W
		DC: pro Modul/per module		max. 0,135	°C/W
		pro Zweig/per arm		max. 0,27	°C/W
Übergangs-Wärmewiderstand	thermal resistance, case to heatsink	pro Modul/per module	R _{thCK}	max. 0,03	°C/W
		pro Zweig/per arm		max. 0,06	°C/W
Höchstzul.Sperrschichttemperatur	max. junction temperature		t _{vj max}	150	°C
Betriebstemperatur	operating temperature		t _{c op}	-40+150	°C
Lagertemperatur	storage temperature		t _{stg}	-40+150	°C
Mechanische Eigenschaften	Mechanical properties				
Si-Elemente mit Druckkontakt	Si-pellets with pressure contact				
Innere Isolation	internal insulation			AIN	
Anzugsdrehmomente	tightening torques				
mechanische Befestigung	mounting torque	Toleranz/tolerance +/- 15%	M1	6	Nm
elektrische Anschlüsse	terminal connection torque	Toleranz/tolerance +5%/-10%	M2	6	Nm
Gewicht	weight		G	typ. 430	g
Kriechstrecke	creepage distance			14	mm
Schwingfestigkeit	vibration resistance	f = 50 Hz		5 · 9,81	m/s²
Maßbild	outline				6

DD 121 S kanneauch mit gemeinsamer Anode oder gemeinsamer Kathode geliefert werden.

DD 121 S can also be supplied with common anode or common cathode.

Obrázek 32: Katalogový list diodového modulu, str. 2/4