

Hodnocení vedoucího diplomové práce

Autor práce: **Bc. Filip ŠTĚDRÝ**

Název práce: **Manipulátor pro robotizované provádění NDT zkoušek v nepřístupných prostorech**

Splnění rozsahu zadání

Výborně

Odborná úroveň práce

Výborně

Formální uspořádání a úprava

Výborně

Slovní vyjádření vedoucího práce

Diplomová práce se zabývá návrhem manipulačního zařízení pro automatickou NDT kontrolu části potrubního systému. Kromě obsáhlého úvodu do problematiky práce obsahuje variaty možného řešení manipulátoru a detailní rozpracování vybrané varianty (návrh pohonů, kontrola jednotlivých komponent konstrukce, MKP analýza rámu, apod.). Přílohou práce je částečné výkresová dokumentace. Diplomant pracoval po celou dobu samostatně a soustavně, pravidelně konzultoval dílčí výsledky práce a přicházel s novými nápady. Práce je po grafické i odborné stránce na vysoké úrovni a svým rozsahem splňuje požadavky kladené na diplomovou práci.

Hodnotím stupněm výborně a doporučuji k obhajobě.

Posouzení podobnosti

Tato kvalifikační práce byla, v souladu s Rozhodnutím děkana č. 12D/2016 - Postup při ověřování původnosti kvalifikačních prací, prověřena systémem pro odhalování plagiátů Theses.cz, který nevykázal významnou shodu práce s jinými díly (shoda do 10%).

Doporučení k obhajobě

Doporučuji k obhajobě

Hodnocení: 1 - Výborně

V _____ dne _____

Ing. Roman Čermák, Ph.D.