

Posudek oponenta diplomové práce

Autor práce: **Bc. Marek SÍŘIŠTĚ**

Název práce: **Quality assessment of manoeuvring object tracking by radar multi-lateration**

Jazyková a grafická úprava

Průměrné

Formální a obsahová stránka práce

Nadprůměrné

Vhodnost použitých metod

Průměrné

Způsob zpracování a vyhodnocení

Nadprůměrné

Správnost získaných výsledků

Nadprůměrné

Vlastní přínos

Nadprůměrné

Doplnění hodnocení, připomínky:

Student se zadání zhostil velmi aktivně a samostatně. O vysoké zainteresovanosti studenta také hovoří program vytvořený v jazyce Matlab, který je nedílnou součástí odevzdání. Použitými technikami odpovídá studentovi magisterského studia, nicméně vykazuje naprůměrnou míru strukturovanosti a je doplněn vhodnými komentáři, dokumentaci vstupních a výstupních parametrů funkčních celků nevyjímaje.

Dotazy

- Na základě znalosti úlohy a dosažených výsledků, lze porovnat přínos k přenosti lokalizace v důsledku přidávání TDoA a AoA měření?
- V práci je zmíněn negativní vliv nespojitosti hodnot úhlového měření pro KF případ, která je pro EKF ošetřena. Tento vliv v případě KF není, nebo nemůže být ošetřen?
- Jaký je vliv nerovnoměrného zastoupení trajektorií v různých úrovních výškové diskretizace, na výpočet průměrného RMSE v rovinném vyhodnocení?

Splnění bodů zadání

úplně

Doporučení k obhajobě

ANO

Hodnocení: 1 - Výborně

V _____ dne _____

Ing. Pavel Kulmon, Ph.D.