

## Průběh obhajoby diplomové práce:

- Žádání - Cíl práce
- Klasifikace manipulátorů
- Současný stav v řešení oblasti
- Úmluvy pro popis manipulátorů
- Přímá a nepřímá úloha
- Rozbor rovnic
- Problémy při řešení
- Implementace v Matlabu - dosažené výsledky
- Shrnutí práce

Dotazy

Při popisu rotace tělesa uvádíte dva způsoby vyjádření. Popište tyto dva způsoby a porovnejte je. Je vhodnější použít v určitých případech konkrétní způsob?

Pro speciální případy manipulátorů, pro které existuje rovnice s jednou neznámou, je R klidiska aritmeticky také ~~speciální~~ speciální?

Co jsou singulární polohy manipulátorů?

Klasifikace: Velmi dobře.....

Datum obhajoby: 25. června 2013

*Stanislav Rádlová*  
.....

podpis zkoušejícího